

# リニアサーボ アクチュエータ

ロングストロークの高速搬送に



## LSA

リニアサーボアクチュエータ

## LSAS

リニアサーボアクチュエータ (疑似アブソリュート仕様)

### CONTENTS

特長	▶P.119
仕様一覧	▶P.123
コントローラ一覧	▶P.125
システム構成	▶P.126
使用例	▶P.129
機種選定	▶P.130
型式項目説明	▶P.132
製品仕様・寸法図	▶P.137
取付方法・取付姿勢	▶P.185
メンテナンス品	▶P.186

<b>LSA</b>	リニアサーボ アクチュエータ	インクリメンタル	シャフトタイプ	標準	シングル	幅60mm	LSA-S6SS	▶P. 137	
					マルチ	幅60mm	LSA-S6SM	▶P. 139	
				標準	シングル	幅80mm	LSA-S8SS	▶P. 141	
					マルチ	幅80mm	LSA-S8SM	▶P. 143	
				高推力	シングル	幅80mm	LSA-S8HS	▶P. 145	
					マルチ	幅80mm	LSA-S8HM	▶P. 147	
				標準	シングル	幅100mm	LSA-S10SS	▶P. 149	
					マルチ	幅100mm	LSA-S10SM	▶P. 151	
				高推力	シングル	幅100mm	LSA-S10HS	▶P. 153	
					マルチ	幅100mm	LSA-S10HM	▶P. 155	
				小型タイプ	標準	シングル	幅80mm	LSA-H8SS	▶P. 157
						マルチ	幅80mm	LSA-H8SM	▶P. 159
					高推力	シングル	幅80mm	LSA-H8HS	▶P. 161
						マルチ	幅80mm	LSA-H8HM	▶P. 163
				扁平タイプ	標準	シングル	幅145mm	LSA-L15SS	▶P. 165
					マルチ	幅145mm	LSA-L15SM	▶P. 166	
				中型タイプ	標準	シングル	幅100mm	LSA-N10SS	▶P. 167
						マルチ	幅100mm	LSA-N10SM	▶P. 168
					標準	シングル	幅150mm	LSA-N15SS	▶P. 169
						マルチ	幅150mm	LSA-N15SM	▶P. 170
				大型タイプ	標準	シングル	幅193mm	LSA-N19SS	▶P. 179
						マルチ	幅193mm	LSA-N19SM	▶P. 180
					標準	シングル	幅210mm	LSA-W21SS	▶P. 181
						マルチ	幅210mm	LSA-W21SM	▶P. 182
高推力	シングル	幅210mm	LSA-W21HS	▶P. 183					
		幅210mm	LSA-W21HM	▶P. 184					
	標準	シングル	幅100mm	LSAS-N10SS	▶P. 173				
		マルチ	幅100mm	LSAS-N10SM	▶P. 174				
疑似アブソリュート	中型タイプ	標準	シングル	幅150mm	LSAS-N15SS	▶P. 175			
			マルチ	幅150mm	LSAS-N15SM	▶P. 176			
		高推力	シングル	幅150mm	LSAS-N15HS	▶P. 177			
			マルチ	幅150mm	LSAS-N15HM	▶P. 178			

I-A 他種  
 ロボット  
 アクチュエータ  
 クリーンルーム  
 防塵防滴  
 目次  
 ロボット  
 チェンジャー  
 ロボット  
 I-MS カラ  
 ロボット  
 技術資料

リニアサーボアクチュエータシリーズ

特長

仕様一覧表

システム構成

1

## さまざまな用途に対応した充実のフルラインナップ

最高速度2500mm/s、最大加減速3G、最大可搬120kg、最大ストローク4m。

- 小型・軽量のシャフトタイプ
- スリムなボディで高推力を実現したフラットモータ小型タイプ
- 高さを抑えた扁平タイプ
- 高いモーメント剛性を誇る中型タイプ
- 最大120kg、4mの搬送が可能な大型タイプ

2

## 疑似アブソリュートエンコーダタイプ追加

疑似アブソリュートエンコーダは、インクリメンタルとアブソリュートの長所を兼ね備えた新しいエンコーダ方式です。

- 電源投入時に約16mmの範囲で移動して現在位置を確認し、その場から動作が可能（原点まで移動する必要がないので、短時間で動作可能）
- 位置データをメモリに保持しないのでアブソバッテリーは不要（アブソバッテリー切れのトラブルを解消）

シャフトタイプ  
**LSA-S6**  
シリーズ  
(インクリメンタル)

シャフトタイプ  
**LSA-S8**  
シリーズ  
(インクリメンタル)

シャフトタイプ  
**LSA-S10**  
シリーズ  
(インクリメンタル)

小型タイプ  
**LSA-H8**  
シリーズ  
(インクリメンタル)

扁平タイプ  
**LSA-L15**  
シリーズ  
(インクリメンタル)

中型タイプ  
**LSA-N10/N15/N19**  
シリーズ  
(インクリメンタル)

**LSAS-N10/N15**  
シリーズ  
(疑似アブソリュート)

大型タイプ  
**LSA-W21**  
シリーズ  
(インクリメンタル)



使用例

機種選定資料

型式項目説明

1-A軸輸  
ロボット  
リアサーボ  
アクチュエータ  
対応  
クリーンル  
ーム  
防塵対応  
ロボット  
目交  
テ  
レ  
ビ  
ジ  
ョ  
ン  
機  
能  
1-A軸分  
割  
ロボット  
制御  
技術  
開発  
型



3

### コントローラは3タイプから選択可能

ポジションナー、パルス列、プログラムの  
3種類の制御方式に対応



ポジションナーとパルス列で  
動作可能な1軸コントローラ



ハイコストパフォーマンスを実現した  
1軸/2軸プログラムコントローラ



最大6軸同時制御可能な  
高性能プログラムコントローラ

**SCON SSEL**

**X-SEL**

## 1.性能／機能

### 最大可搬120kg,最長4.15mの搬送が可能

大型タイプ(W21タイプ)は、コア付き高密度巻線コイルとフラットマグネットの採用により、コンパクトながら定格400Nの高推力を発生。これにより最大120kgの可搬質量を実現しました。また最長4.15mのロングストロークを用意していますので大型液晶基板の搬送にも対応可能です。

### 最大3Gの高加速度と2.5m/sの最高速度により、サイクルタイムの大幅短縮が可能

最大加速度3G、最高速度2.5m/sの高速性能によりボールネジタイプの単軸ロボットを使用した場合のサイクルタイムを大幅に短縮することが出来ます。またロングストロークでもボールネジのような危険回転速度による最高速度の低下がなく、高速搬送が可能です。

### マルチスライダとシンクロ機能

ひとつのアクチュエータ上で複数のスライダを動作させるマルチスライダタイプをラインナップ。省スペース化とタクトタイム短縮に高い効果を発揮します。またXSELコントローラで好評のシンクロ機能を使用することで、大型化するガラス基板の搬送や広範囲の高速搬送等にも対応可能です。

## 2.バリエーション／構造

### 小型から大型まで豊富なラインナップ

小型軽量のシャフトタイプ、横幅を抑えた小型タイプ、高さを抑えた扁平タイプ、モーメントに優れた中型タイプ。最大120kgの搬送が可能な大型タイプ等、用途に合わせて様々な機種から選択が可能です。

### コンパクト・低価格を実現したシャフトタイプ

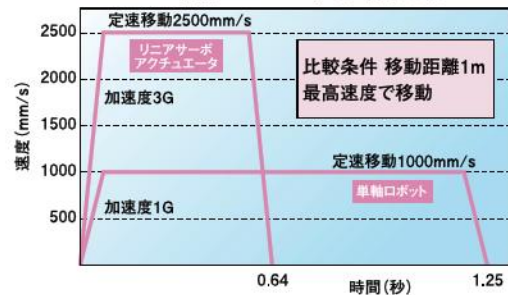
シャフトの中に磁石を内蔵し、それを囲む様にコイルを配置することで全方向の磁束を使用出来るため、コンパクトながら高推力の発生が可能です。しかも磁石が少なく出来るため低価格化が可能になりました。

### 高荷重に対応した大型高推力タイプ

大型高推力タイプは、120kgの高荷重に対応出来るようローラータイプのガイド構造を採用。ボールタイプのガイドに比べ荷重に対する弾性変形が少ないため、静かで滑らかな走行と高いモーメント剛性を実現しました。



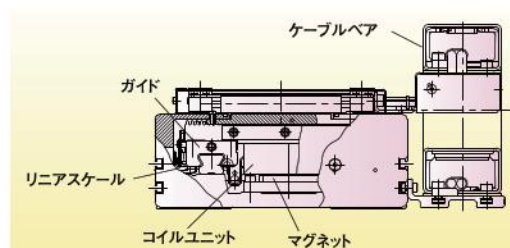
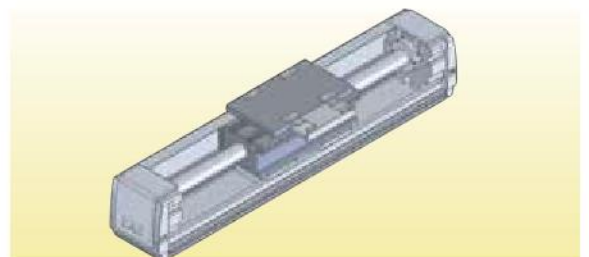
■リニアと単軸ロボットの移動時間比較



マルチスライダ



シンクロ動作



大型タイプ断面図

使用例

機種選定資料

型式項目説明

### 3.メンテナンス性 / 低コスト

#### 長期メンテナンスフリーを実現したAQシール装備

リニアサーボモータは磁石とコイルが非接触ですので、メンテナンスが不要です。またシャフトタイプのガイドには長期にわたって潤滑油を供給するAQシールを標準装備していますので、長期間にわたってメンテナンスの必要がありません。

#### 低コスト

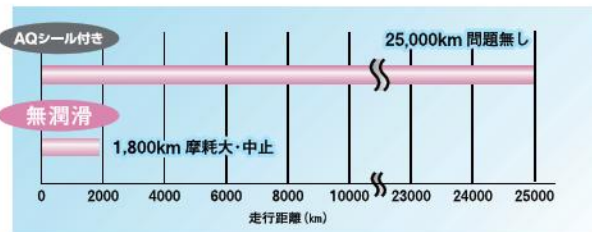
アイエイアイのリニアサーボアクチュエータは、ベースからガイド、リニアモータ、更にリニアスケールまで、ほとんどの部品を自社開発することで、コストを極限まで低減しました。

### 4.コントローラ

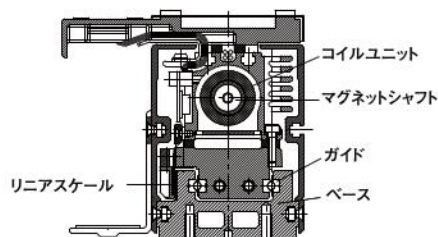
#### 簡単制御

アイエイアイのリニアサーボアクチュエータは単軸ロボットや電動シリンダと同様に、コントローラとアクチュエータを専用ケーブルで接続し電源を供給するだけで、面倒な設定や調整なしで動作が可能です。また機能の異なる3種類のコントローラを、用途に応じて使い分けることが出来ます。

■走行試験データ (AQシールの有無による)



■シャフトタイプ断面図



## SCON

#### ポジショナー / パルス列制御

ポジショナーの機能とパルス列入力の機能を兼ね備えた単軸専用コントローラ。低価格が魅力です。

## SSEL

#### プログラム / ポジショナー

簡単なプログラム (SEL言語) で最大2軸の制御が可能なプログラムコントローラ。外部機器 (PLC) 不要でコントローラ単体で使用可能です。またモードを切替えればポジショナーとしても使用可能です。

## X-SEL

#### プログラム / 最大6軸制御

最大6軸の同時制御が可能な高機能多軸コントローラ。リニアと単軸ロボットを組み合わせて使用することも可能です。

IAI 単軸  
ロボット  
リニアサーボ  
アクチュエータ  
クリーンルーム  
対応  
防塵対応  
取付  
ロボット  
ディリットアップ  
ロボット  
I-Xスカラ  
ロボット  
コントローラ  
技術資料  
インテグレーション








特長

リニアサーボアクチュエータシリーズ

仕様一覧表

システム構成

## ■アクチュエータ仕様一覧

		外観	型式 (タイプ)	本体幅 (mm)	スライダ		ストローク (mm)	推力 (N)	最大 可搬質量 (kg)	最高速度 (mm/s)	掲載 ページ	
LSA シリーズ	インクリメンタル	シャフトタイプ		S6SS	60	標準	シングル	48~1248	15	3	2500	P137
				S6SM			マルチ					40~1048
				標準	S8SS	80	シングル	60~1620	25	5		P141
					S8SM		マルチ	60~1440				P143
				高推力	S8HS		シングル	60~1620	35	7		P145
					S8HM		マルチ	60~1380				P147
				標準	S10SS	100	シングル	90~2070	65	15		P149
					S10SM		マルチ	60~1860				P151
		高推力		S10HS	シングル		90~2070	80	20	P153		
				S10HM	マルチ		105~1815			P155		
		小型タイプ		標準	80	H8SS	シングル	50~1650	30	5		P157
						H8SM	マルチ	130~1430				P159
				高推力		H8HS	シングル	50~1550	60	8		P161
						H8HM	マルチ	130~1230				P163
		扁平タイプ		標準	145	L15SS	シングル	150~1650	30	5		P165
						L15SM	マルチ	50~1450				P166
		中型タイプ		標準	100	N10SS	シングル	100~4100	54	15		P167
						N10SM	マルチ	100~3900				P168
				標準	150	N15SS	シングル	150~4150	86	20		P169
						N15SM	マルチ	150~3950				P170
高推力	150			N15HS	シングル	100~4100	125	30	P171			
				N15HM	マルチ	150~3850			P172			
標準	193			N19SS	シングル	144~2592	100	30	P179			
				N19SM	マルチ	72~2232			P180			
大型タイプ		標準	210	W21SS	シングル	1050~4155	200	60	P181			
				W21SM	マルチ	730~3835			P182			
		高推力		W21HS	シングル	895~4000	400	120	P183			
				W21HM	マルチ	420~3525			P184			

使用例

機種選定資料

型式項目説明

			外観	型式 (タイプ)	本体幅 (mm)	スライダ		ストローク (mm)	推力 (N)	最大 可搬質量 (kg)	最高速度 (mm/s)	掲載 ページ
LSAS シリーズ	疑似 アブソリュート	中型 タイプ		N10SS	100	標準	シングル	100~4100	54	15	2500	P173
				N10SM			マルチ					100~3900
				N15SS	150	標準	シングル	150~4150	86	20		P175
				N15SM			マルチ					150~3950
				N15HS	高推力	シングル	100~4100	125	30	P177		
				N15HM		マルチ				150~3850		P178

IA 単軸  
ロボット

リニアサーボ  
アクチュエータ

対応  
クリーンルーム

防塵対応

直交  
ロボット

ディアルトップ  
ロボット

IX スカラ  
ロボット

コントローラ

技術資料  
インシデントシュー

特長




リニアサーボアクチュエータシリーズ

仕様一覧表

リニアサーボアクチュエータシリーズ

システム構成

## ■コントローラ仕様一覧

外観	特長	制御軸数	プログラム数	ポジション数	入力電源	型式 (シリーズタイプ)	掲載 ページ
	ポジショナーとパルス列制御が可能な低価格1軸ポジショナー	1軸	—	512	単相 AC200V	SCON-CA	P665
	プログラム制御にて補間動作が可能な低価格2軸コントローラ	1軸 2軸	128プログラム 9999ステップ	20000	単相 AC100V AC200V	SSEL-C	P687
	最大6軸の同時動作が可能な高性能多軸コントローラ フィールドネットワークにも対応	1軸 2軸 3軸 4軸 5軸 6軸	128プログラム 9999ステップ	20000	単相/三相 AC200V	XSEL-P XSEL-Q	P699

## ■アクチュエータ／コントローラ動作対応表

		コントローラ		
		SCON-CA	SSEL-C	XSEL-P/Q
LSA シリーズ	シャフトタイプ	○	○	○
	小型タイプ	○	○	○
	扁平タイプ	○	○	○
	中型タイプ	○	○	○
	大型タイプ(標準)	○	○	○
	大型タイプ(高推力)	×	×	○
LSAS シリーズ	中型タイプ	○	○	○

使用例

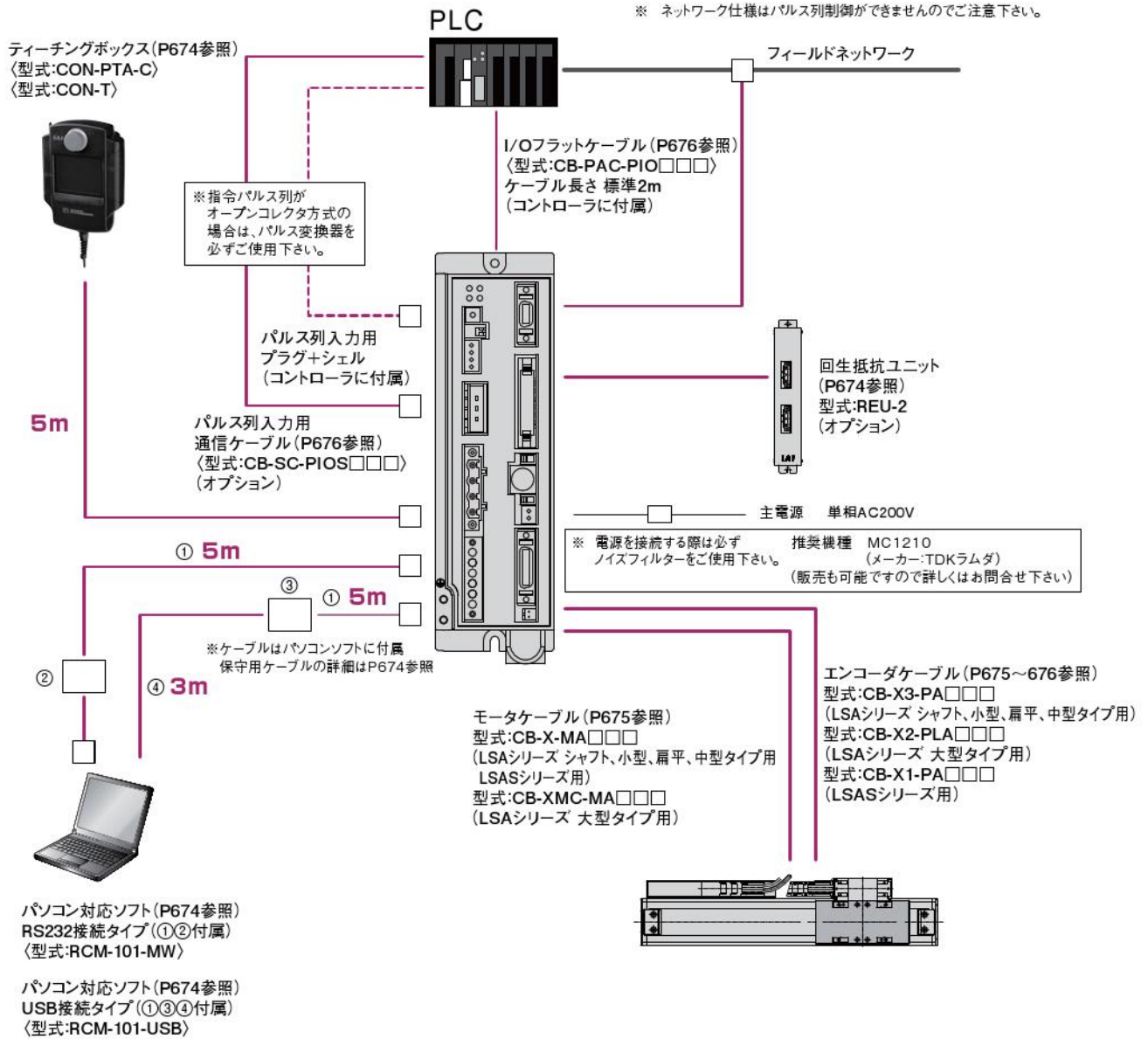
機種選定資料

型式項目説明

IAI 製品  
ロボット  
リニアサーボ  
アクチュエータ  
対応  
クリーンルーム  
防滴対応  
取交  
ロボット  
デットトップ用  
ロボット  
I-Xスカラ  
コントローラ  
技術資料

**システム構成** リニアサーボアクチュエータシリーズ

**SCONコントローラ**



パソコン対応ソフト付属ケーブル

- ①外部機器通信ケーブル  
型式:CB-RCA-SIO050
- ②RS232変換アダプタ  
型式:RCB-CV-MW
- ③USB変換アダプタ  
型式:RCB-CV-USB
- ④USBケーブル  
型式:CB-SEL-USB030

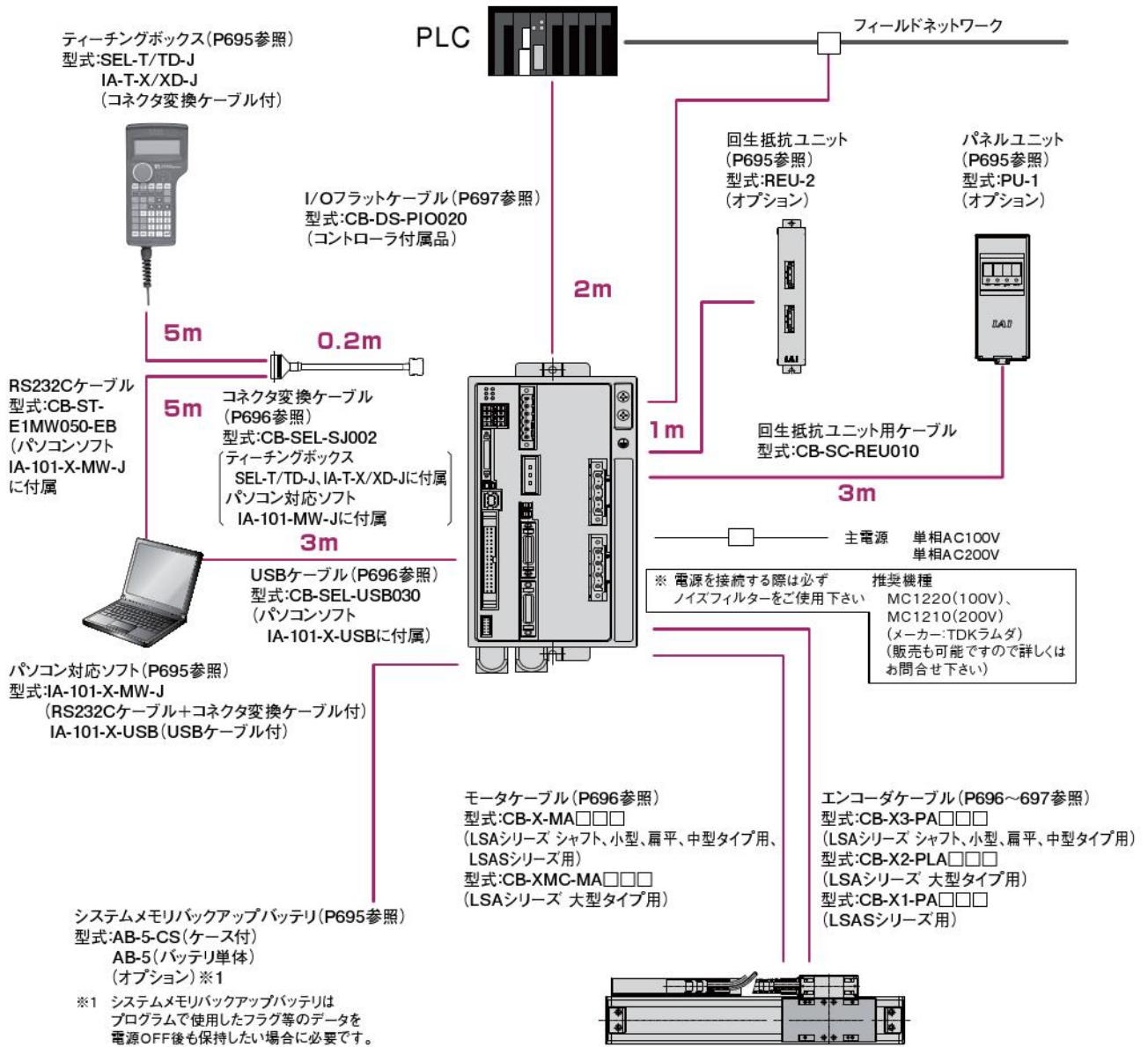
特長

仕様一覧表

システム構成

システム構成 リニアサーボアクチュエータシリーズ

SSELコントローラ



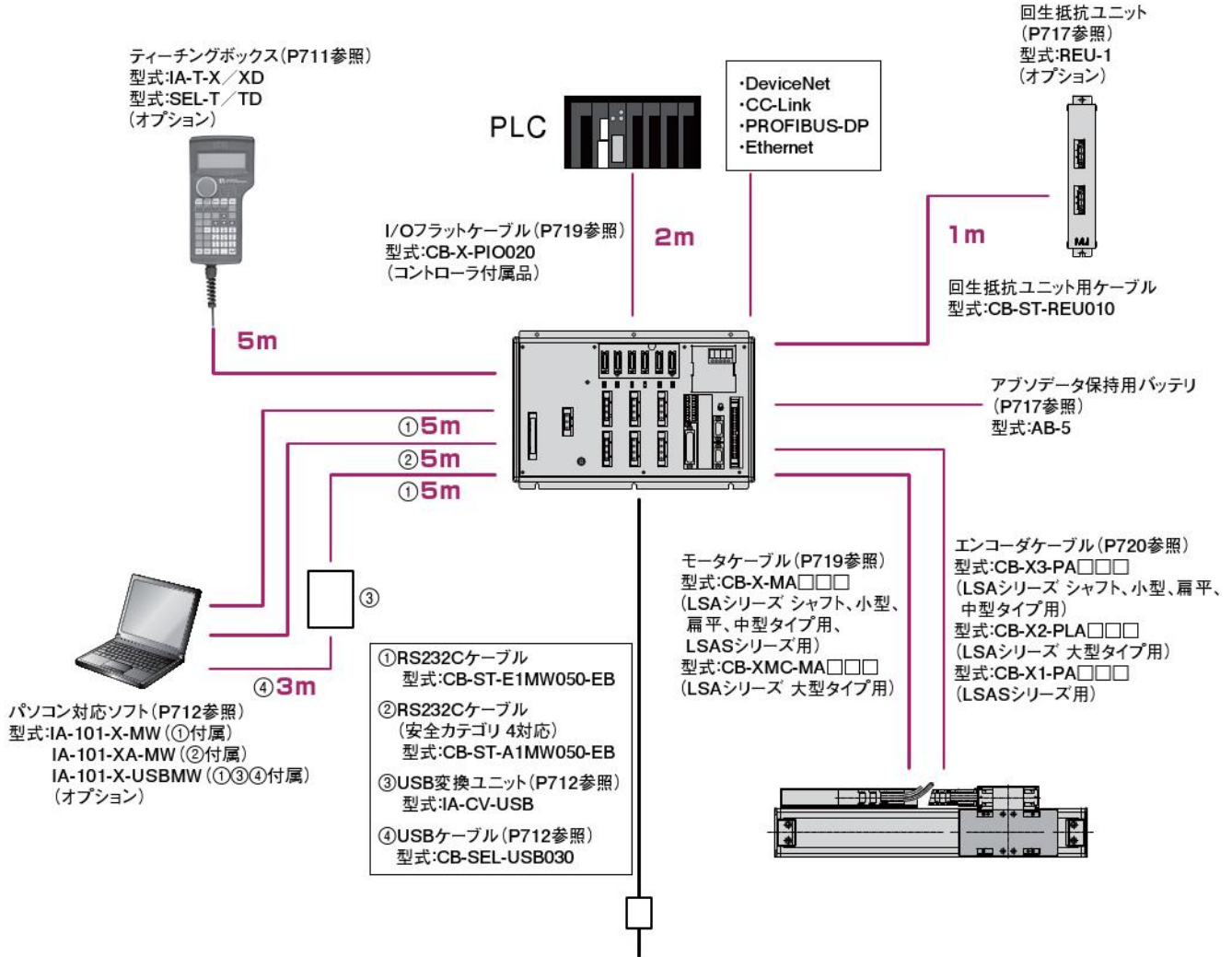
使用例

機種選定資料

型式項目説明

**システム構成** リニアサーボアクチュエータシリーズ

**XSELコントローラ**



主電源 単相AC200V/三相AC200V

※電源を接続する際は必ず以下のフィルタ相当品を取り付けて下さい。

- ・ノイズフィルタ 推奨機種 三相 MC1320 (メーカー TDKラムダ)  
単相 MXB-1220-33 (メーカー TDKラムダ)
- ・リングコア 推奨機種 ESD-R-25 (メーカー NECTーキン)
- ・クランプフィルタ 推奨機種 制御電源用 ZCAT3035-1330 (メーカー TDK)  
モータ電源用 RFC-H13 (メーカー 北川工業)
- ・サージプロテクタ 推奨機種 三相 R・A・V-781BXZ-4  
単相 R・A・V-781BWZ-4  
(メーカー 岡谷電機産業)

IA 単軸  
ロボット  
リニアサーボ  
アクチュエータ  
クリーンルーム  
対応  
防滴対応  
置交  
ロボット  
デールトップ型  
ロボット  
I-X スカラ  
ロボット  
コントローラ  
技術資料  
インテグレーション

特長

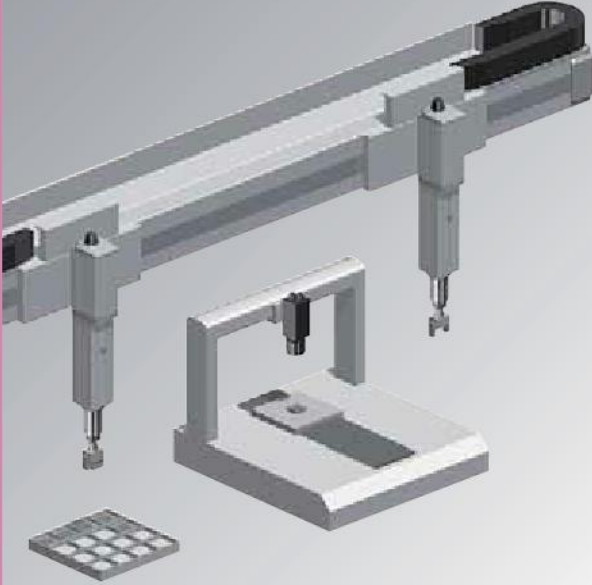
仕様一覧表

システム構成

## 使用例 リニアサーボアクチュエータシリーズ

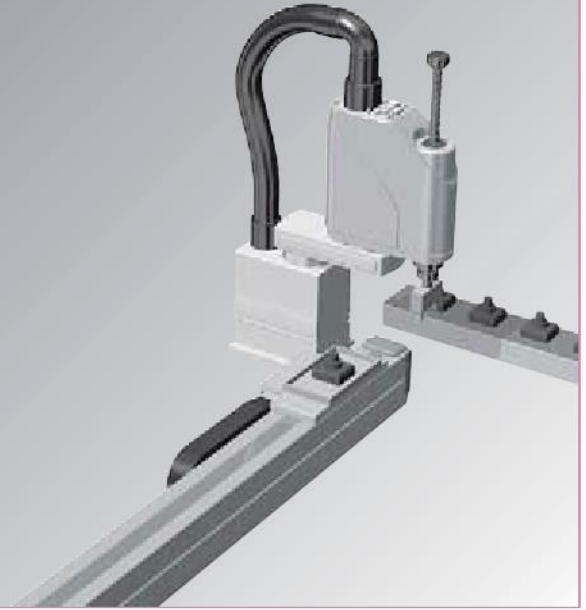
## ローダー／アンローダー

マルチスライダを使用することでアクチュエータ2台が1台で済み、省スペースとコストダウンが可能になります。



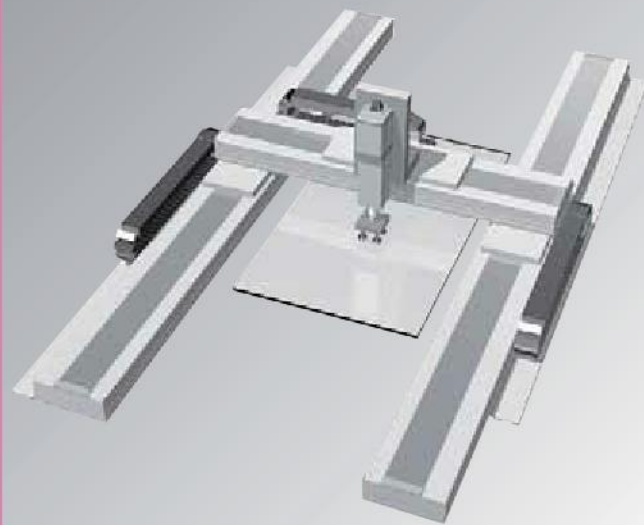
## 工程間の部品搬送

最大3Gの加速度と2.5m/sの最高速度によりサイクルタイムの短縮が可能になります。



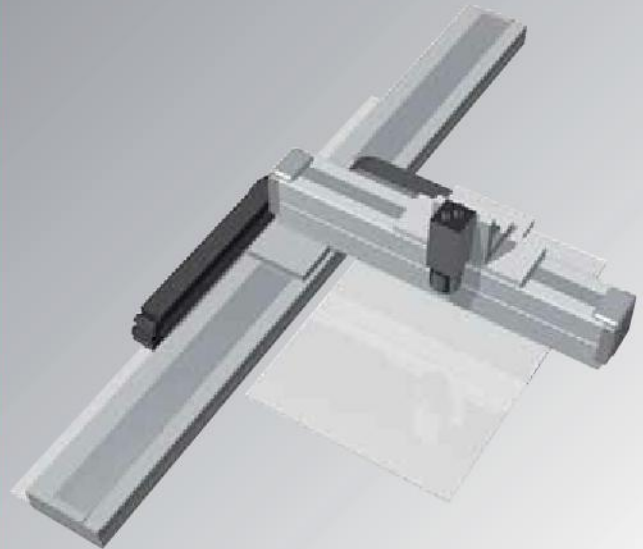
## ガラス基板搬送装置

最大120kgの搬送が可能な大型タイプをシンクロ動作させることで、大型のガラス基板の搬送も対応可能になります。



## ガラス基板の検査装置

最長4155mmストロークの大型タイプと小型リニアの組合せにより、高速且つ広範囲の検査が可能になります。

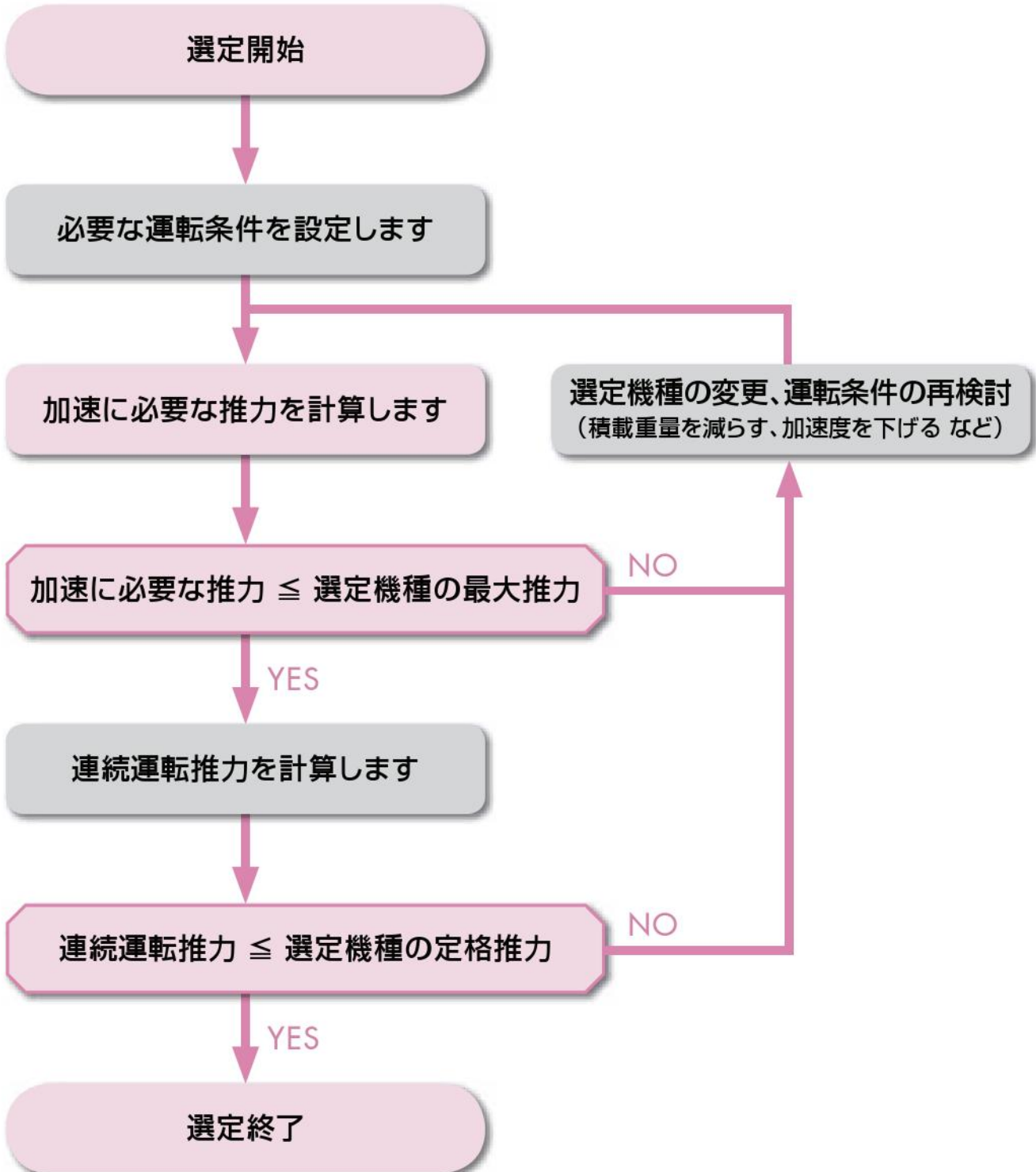


リニアサーボアクチュエータ **選定フローチャート**

リニアサーボアクチュエータの選定は以下の流れで行います。

実際の計算は専用の機種選定ソフト(弊社ホームページからダウンロード出来ます)をご使用下さい。

[www.iai-robot.co.jp](http://www.iai-robot.co.jp)



特長

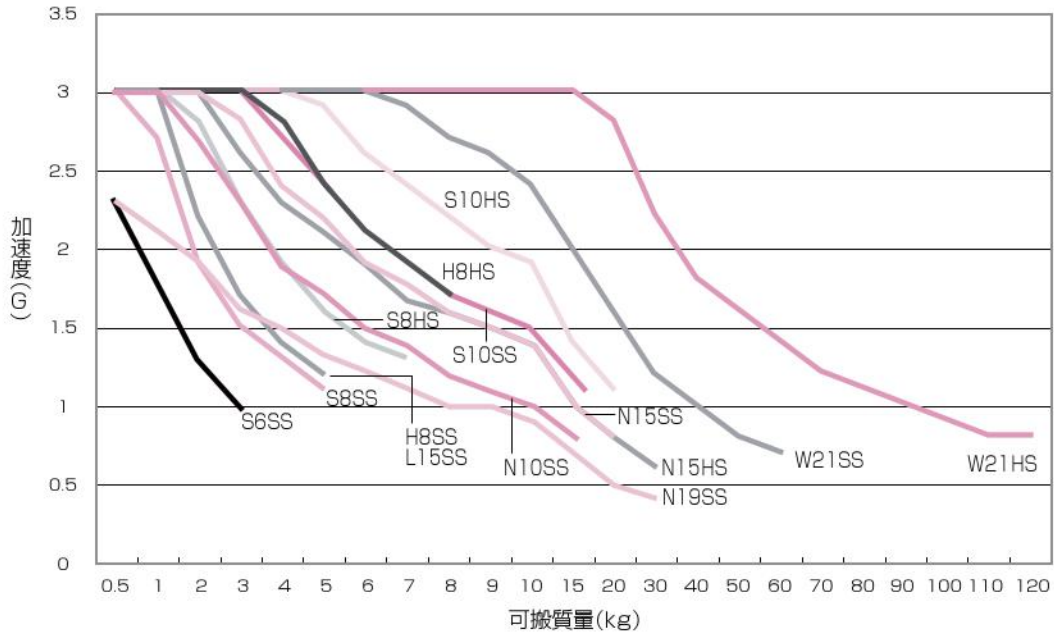
仕様一覧表

システム構成

**選定の目安** リニアサーボアクチュエータシリーズ

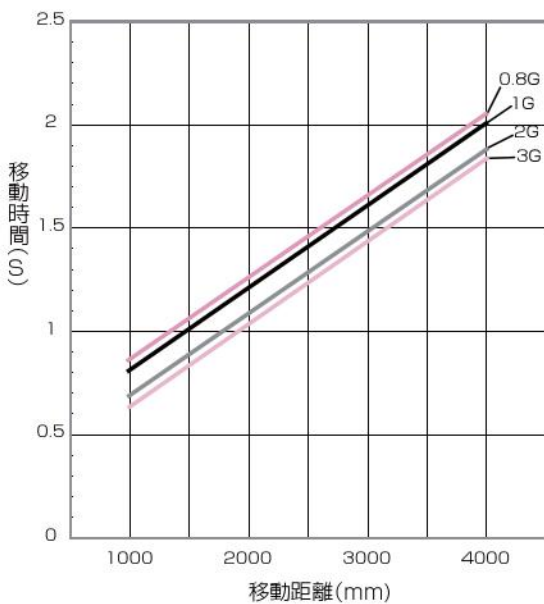
■ 加速度と可搬質量の相関図(機種別)

速度2500mm/sで動作させた場合の可搬質量別の最大加速度を表しています。  
ご希望の搬送条件(ワーク質量)から機種選定の目安としてご使用下さい。



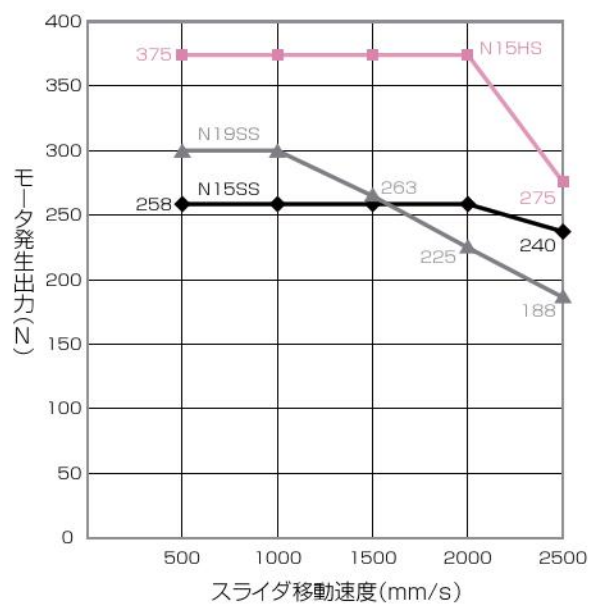
■ 速度・加速度別移動時間

加速度0.8G/1G/2G/3G、速度2500mm/sで動作させた場合の移動時間の目安です。  
サイクルタイムの検討の目安にご使用下さい。



■ N15S□/N15H□/N19S□の最大推力

N15S□/N15H□/N19S□の最大推力は、スライダの移動速度により変化します。  
機種選定の際に目安としてご使用下さい。



使用例

リニアサーボアクチュエータシリーズ

機種選定資料

リニアサーボアクチュエータシリーズ

型式項目説明

[LSAシリーズ]

**LSA** - [ ] - **I** - [ ] - [ ] - **T2** - [ ] - [ ]

①シリーズ ②タイプ ③エンコーダ種類 ④対応ドライバ出力 ⑤ストローク ⑥適応コントローラ ⑦ケーブル ⑧オプション

**I** インクリメンタル

100	100W
100S	100W(※1)
200	200W
200S	200W(※2)
300S	300W(※3)
400	400W
1000	1000W

(※1)N10SS/N10SM専用  
(※2)S10HS/S10HM/N15SS/  
N15SM/N15HS/N15HM専用  
(※3)N19SS/N19SM専用

45	48mm
?	?
4155	4155mm

※機種によりストロークは異なります。

N	ケーブルなし
S	3m
M	5m
X[ ]	長さ指定

T2	SCON
	SSEL
	XSEL-P/Q

CT2	ケーブルベア 選択型式 ※134ページの ケーブルベア 選択オプション 型式参照
CT3	
CT4	
CT5	
CT6	
US1	
US2	ケーブルベア 選択型式 ※134ページの ケーブルベア 選択オプション 型式参照
US3	
US4	
US5	
US6	
UM1	
UM2	
UM3	
UM4	
UM5	
UM6	
L	原点リミットスイッチ (大型タイプのみ設定、※参照)

※扁平タイプ、N19SS、N19SM  
大型タイプには  
ユーザー用ケーブルベアの  
設定はありません。

シャフト タイプ	S6SS	幅60mmシングルスライダ
	S6SM	幅60mmマルチスライダ
	S8SS	幅80mmシングルスライダ
	S8SM	幅80mmマルチスライダ
	S8HS	幅80mm高推力シングル
	S8HM	幅80mm高推力マルチ
	S10SS	幅100mmシングルスライダ
	S10SM	幅100mmマルチスライダ
	S10HS	幅100mm高推力シングル
	S10HM	幅100mm高推力マルチ
小型 タイプ	H8SS	幅80mmシングルスライダ
	H8SM	幅80mmマルチスライダ
	H8HS	幅80mm高推力シングル
	H8HM	幅80mm高推力マルチ
扁平 タイプ	L15SS	幅145mmシングルスライダ
	L15SM	幅145mmマルチスライダ
中型 タイプ	N10SS	幅100mmシングルスライダ
	N10SM	幅100mmマルチスライダ
	N15SS	幅150mmシングルスライダ
	N15SM	幅150mmマルチスライダ
	N15HS	幅150mm高推力シングル
	N15HM	幅150mm高推力マルチ
	N19SS	幅193mmシングルスライダ
	N19SM	幅193mmマルチスライダ
大型 タイプ	W21SS	幅210mmシングルスライダ
	W21SM	幅210mmマルチスライダ
	W21HS	幅210mm高推力シングル
	W21HM	幅210mm高推力マルチ

[LSASシリーズ]

**LSAS** - [ ] - **G** - [ ] - [ ] - **T2** - [ ] - [ ]

①シリーズ ②タイプ ③エンコーダ種類 ④対応ドライバ出力 ⑤ストローク ⑥適応コントローラ ⑦ケーブル ⑧オプション

**G** 疑似アブソリュート

100S	100W
200S	200W

100	100mm
?	?
4150	4150mm

※マルチスライダは  
3950まで

T2	SCON
	SSEL
	XSEL-P/Q

N	ケーブルなし
S	3m
M	5m
X[ ]	長さ指定

CT2	ケーブルベア 選択型式 ※134ページの ケーブルベア 選択オプション 型式参照
CT3	
CT4	
CT5	
US1	ケーブルベア 選択型式 ※134ページの ケーブルベア 選択オプション 型式参照
US2	
US3	
US4	
UM1	
UM2	
UM3	
UM4	

中型 タイプ	N10SS	幅100mmシングルスライダ
	N10SM	幅100mmマルチスライダ
	N15SS	幅150mmシングルスライダ
	N15SM	幅150mmマルチスライダ
	N15HS	幅150mm高推力シングル
	N15HM	幅150mm高推力マルチ

IA 集積  
ロボット  
リニアサーボ  
アクチュエータ  
クリーンルーム  
対応  
防滴対応  
置交  
ロボット  
デイルトップ型  
ロボット  
IXスカラ  
ロボット  
コントローラ  
技術資料



使用例

機種選定資料

リニアサーボアクチュエータシリーズ

型式項目説明

■ ケーブルベア選択オプション(LSAシリーズ、LSASシリーズ共通)

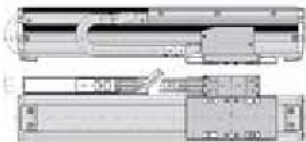
ケーブルベア選択オプションでは、取付方向とユーザーケーブルベアの指定が選択出来ます。  
 取付方向は、通常使用(水平置き)の場合4種類から、横立て使用の場合2種類から選択が出来ます。  
 装置の取付スペースの状況に合わせて選択して下さい。  
 ユーザーケーブルベアには、SタイプとMタイプが用意されています。  
 お客様のご使用の配線本数に合わせて選択して下さい。

型式	取付方向	ユーザーケーブルベア	シャフトタイプ		小型タイプ		扁平タイプ		中型タイプ						大型タイプ	
			シングル スライダ	マルチ スライダ	シングル スライダ	マルチ スライダ	シングル スライダ	マルチ スライダ	N10		N15		N19		シングル スライダ	マルチ スライダ
									シングル スライダ	マルチ スライダ	シングル スライダ	マルチ スライダ	シングル スライダ	マルチ スライダ		
CT2	2	なし	●	-	●	-	●	-	●	-	●	-	●	-	●	-
CT3	3		●	-	●	-	●	-	●	-	●	-	●	-	●	-
CT4	4		●	-	●	-	●	-	●	-	●	-	●	-	●	-
CT5	5		●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
CT6	6		●	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
US1	1		Sタイプ付	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	-	-	-
US2	2	●		-	●	-	-	-	●	-	●	-	-	-	-	-
US3	3	●		-	●	-	-	-	●	-	●	-	-	-	-	-
US4	4	●		-	●	-	-	-	●	-	●	-	-	-	-	-
US5	5	●		●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
US6	6	●		-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
UM1	1	Mタイプ付	●	●	●	●	-	-	●	●	●	●	-	-	-	-
UM2	2		●	-	●	-	-	-	●	-	●	-	-	-	-	-
UM3	3		●	-	●	-	-	-	●	-	●	-	-	-	-	-
UM4	4		●	-	●	-	-	-	●	-	●	-	-	-	-	-
UM5	5		●	●	●	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-
UM6	6		●	-	●	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-	-

【取付方向】

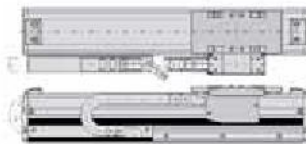
取付方向1(標準)

ケーブルベア方向を指定しない場合の標準取付方向。  
 シングルスライダは下図の方向、マルチスライダは両端に設置されます。



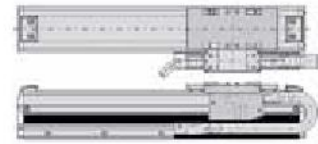
取付方向2(勝手違い)CT2

標準に対してケーブルベア取付勝手違いとなります。



取付方向3 CT3

標準(ケーブルベア方向1)の原点逆仕様となります。



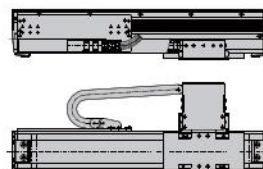
取付方向4 CT4

CT2(ケーブルベア方向2)の原点逆仕様となります。



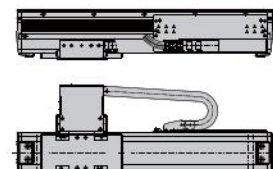
取付方向5(横立て標準)CT5

横立て仕様時の標準取付方向。  
 シングルスライダは下図の方向、マルチスライダは両端に設置されます。



取付方向6(勝手違い仕様)CT6

横立て仕様時のケーブルベア勝手違い。



IA 巻頭  
 ロボット  
 リニアサーボ  
 アクチュエータ  
 クリーンルーム  
 対応  
 防滴対応  
 置交  
 ロボット  
 デジタル  
 トリプル  
 位置  
 ロボット  
 I-X  
 スカラム  
 コン  
 トローラ  
 技術資料  
 レジュー  
 ン

特長

仕様一覧表

システム構成

IAI 単独  
ロボット

リニアサーボ  
アクチュエータ

クリーンルーム  
対応

防滴対応

互換  
ロボット

ディジタル  
アクチュエータ

IAI  
ロボット

IAI  
ロボット

技術  
資料

IAI  
ロボット

IAI  
ロボット

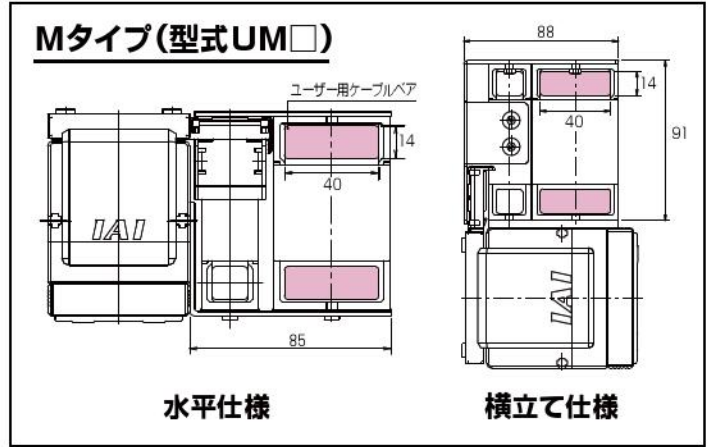
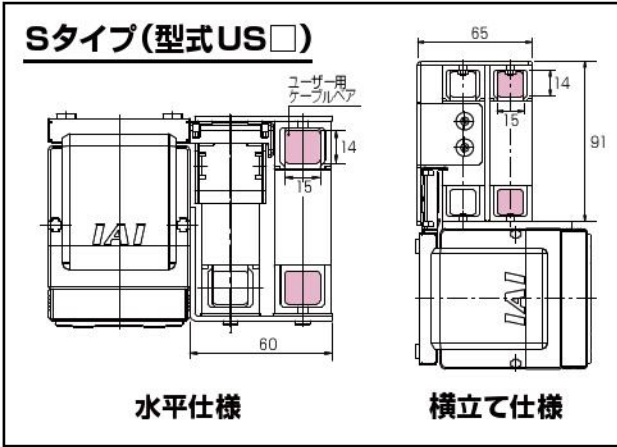
IAI  
ロボット

IAI  
ロボット

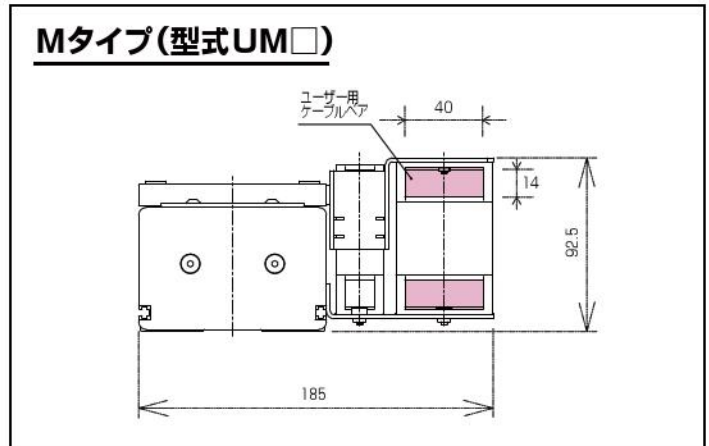
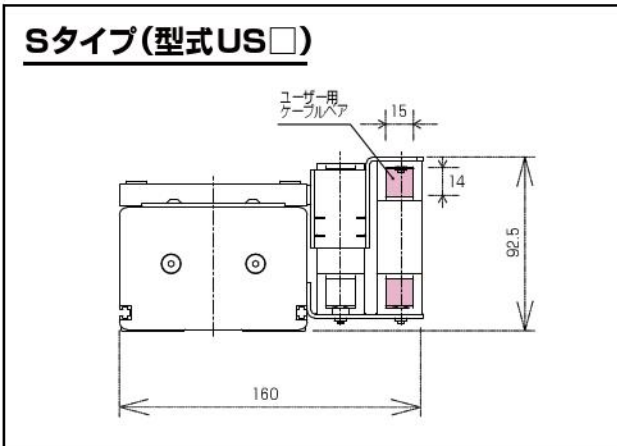
IAI  
ロボット

## ■ ユーザーケーブルベア寸法図(LSAシリーズ、LSASシリーズ共通)

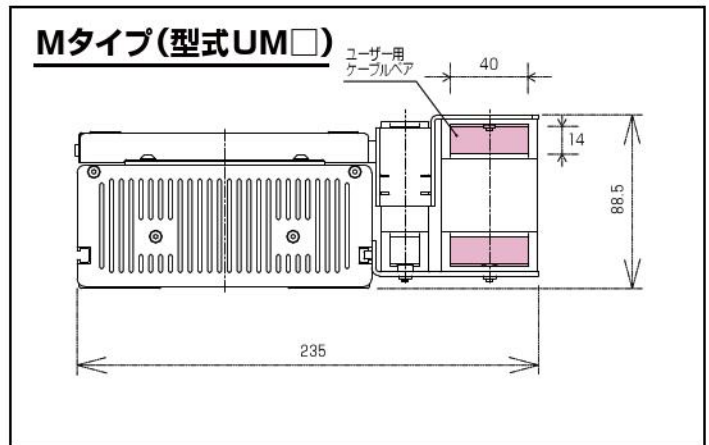
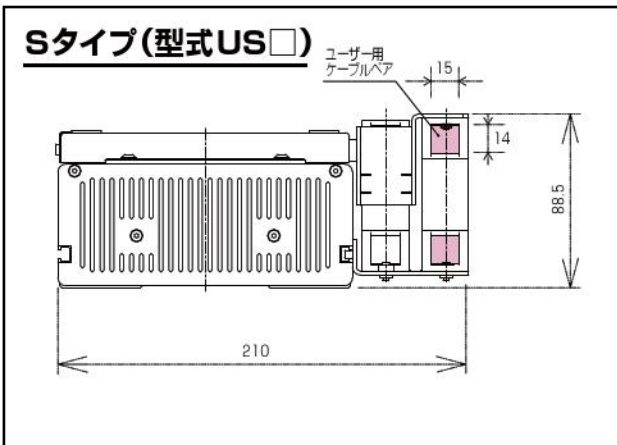
[シャフトタイプ/小型タイプ]



[N10SS/N10SM]



[N15SS/N15SM/N15HS/N15HM]





# LSA-S6SS シャフトタイプ 本体幅60mm 標準タイプ シングルスライダ



<b>■型式項目</b>	<b>LSA-S6SS</b>	<b>I-100</b>	<b>T2</b>		
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ
シリーズ	タイプ	エンクリメンタル	100:100W	48:48mm 1248:1248mm (48mm毎)	T2: SCON SSEL XSEL-P/Q
					N:無し S:3m M:5m X□□:長さ指定
					ケーブル長 オプション 下記オプション表参照

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 48mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-S6SS-I-100-□-T2-□-□	インクリメンタル	100	48 ~ 1248	1 ~ 2500	3	-	15	60	3

\*上記型式の □ はストローク、□ はケーブル長、□ はオプションが入ります。

## オプション

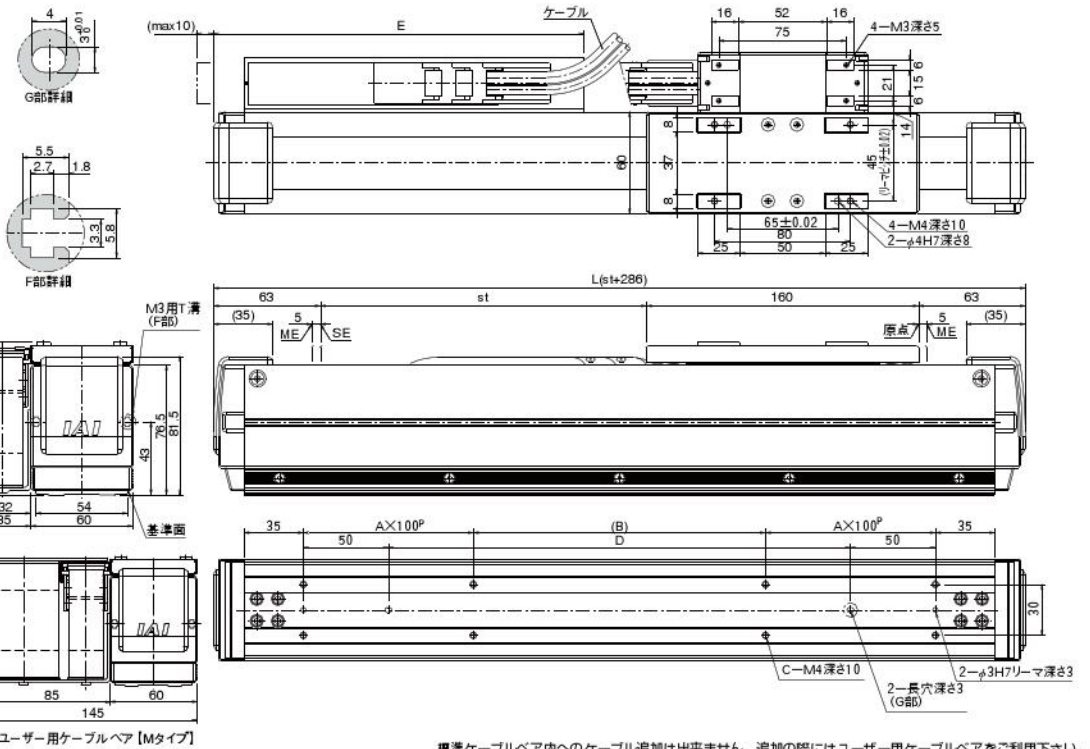
名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT2 ~ 6	→ P134	取付方向 2 ~ 6
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1 ~ 6	→ P134	取付方向 1 ~ 6
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1 ~ 6	→ P134	取付方向 1 ~ 6

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント (注3)	Ma: 28.9N・m Mb: 41.2N・m Mc: 22.5N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 300mm 以下 Mb・Mc 方向 300mm 以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長 (注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X □ □: 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40℃, 85% RH 以下 (結露無きこと)

## 寸法図

※ 1 原点復帰時はスライダが ME まで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	48	96	144	192	240	288	336	384	432	480	528	576	624	672	720	768	816	864	912	960	1008	1056	1104	1152	1200	1248
L	334	382	430	478	526	574	622	670	718	766	814	862	910	958	1006	1054	1102	1150	1198	1246	1294	1342	1390	1438	1486	1534
A	1	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7
B	28	76	124	172	20	68	116	164	12	60	108	156	204	52	100	148	196	44	92	140	188	36	84	132	180	28
C	8	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	16	20	20	20	20	24	24	24	24	24	28	28	28	28	32
D	128	176	224	272	320	368	416	464	512	560	608	656	704	752	800	848	896	944	992	1040	1088	1136	1184	1232	1280	1328
E	143	168	193	218	243	268	293	318	343	368	393	418	443	468	493	518	543	568	593	618	643	668	693	718	743	768
質量 (kg)	3.1	3.3	3.5	3.7	3.9	4.1	4.3	4.5	4.7	5.0	5.2	5.4	5.6	5.8	6.0	6.2	6.4	6.6	6.8	7.0	7.3	7.5	7.7	7.9	8.1	8.3

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6 軸	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
SSEL	2 軸	プログラム / ポジショナー	単相 AC100/200V	→ P687
SCON	1 軸	パルス列 / ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*) XSEL-P/Q の 5 軸 / 6 軸目に、上記機種を接続することは出来ません。



注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。垂直設置での使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)



# LSA-S6SM シャフトタイプ 本体幅60mm

## 標準タイプ マルチスライダ



■型式項目 **LSA-S6SM** - **I-100** - □ - **T2** - □ - □

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
シリーズ	タイプ	インクリメンタル メンタル仕様	100:100W	40:40mm ↓ 1048:1048mm (48mm 毎)	T2: SCON SSEL XSEL-P/Q	N:無し S:3m M:5m X□□: 長さ指定	下記オプション表 参照

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 48mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-S6SM-I-100-□-T2-□-□	インクリメンタル	100	40 ~ 1048	1 ~ 2500	3	-	15	60	3

\*上記型式の □ はストローク、□ はケーブル長、□ はオプションが入ります。

### オプション

名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT5	→ P134	横立て仕様
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1/US5	→ P134	水平仕様/横立て仕様
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1/UM5	→ P134	水平仕様/横立て仕様

注) ケーブルベアの位置を勝手道にしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に 180 度回転させて設置して下さい。

### 共通仕様

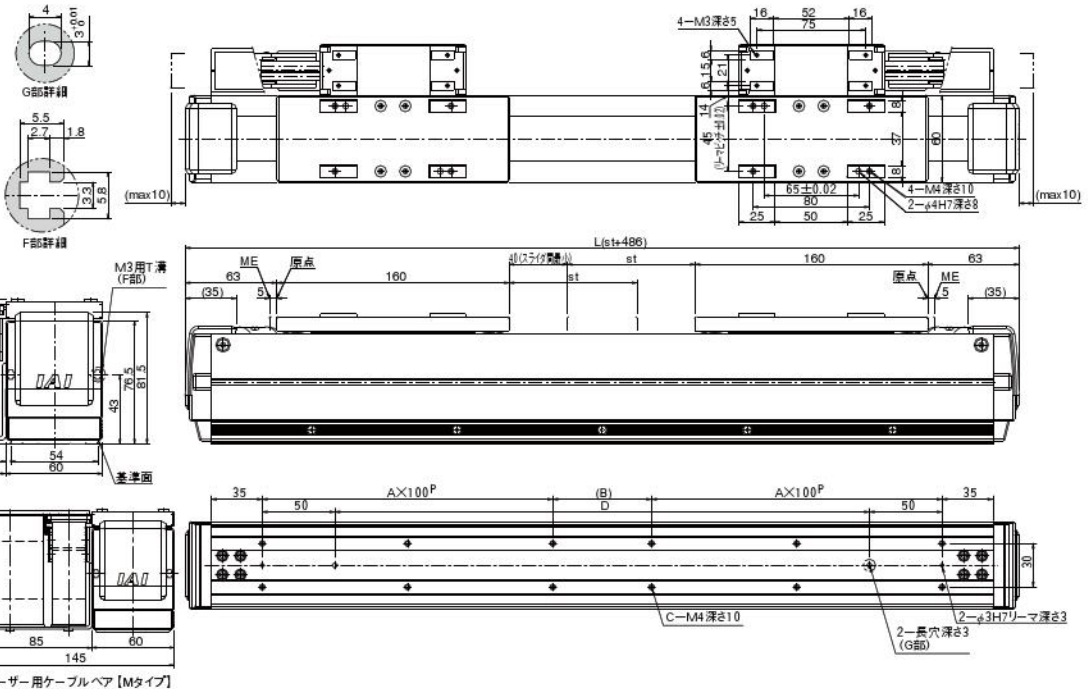
駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロスモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント (注3)	Ma: 28.9N・m Mb: 41.2N・m Mc: 22.5N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 300mm 以下 Mb・Mc 方向 300mm 以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長 (注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X □ □ : 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)

### 寸法図

\*1 原点復帰時はスライダが ME まで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド

2次元 CAD  
3次元 CAD

RoHS



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	40	88	136	184	232	280	328	376	424	472	520	568	616	664	712	760	808	856	904	952	1000	1048
L	526	574	622	670	718	766	814	862	910	958	1006	1054	1102	1150	1198	1246	1294	1342	1390	1438	1486	1534
A	2	2	2	2	3	3	3	3	3	4	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	6	7
B	20	68	116	164	12	60	108	156	204	52	100	148	196	44	92	140	188	36	84	132	180	28
C	12	12	12	12	16	16	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	24	28	28	28	28	32
D	320	368	416	464	512	560	608	656	704	752	800	848	896	944	992	1040	1088	1136	1184	1232	1280	1328
質量 (kg)	5.4	5.6	5.8	6.0	6.2	6.4	6.6	6.8	7.0	7.2	7.5	7.7	7.9	8.1	8.3	8.5	8.7	8.9	9.1	9.3	9.5	9.8

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6 軸	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
SSEL	2 軸	プログラム / ポジショナー	単相 AC200V	→ P687
SCON	1 軸	パルス列 / ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*) XSEL-P/Q の 5 軸 / 6 軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
(\*) SCON で上記機種を動作する場合は 2 台必要となります。



注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。垂直設置でのご使用は出来ませんのでご注意下さい。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)



# LSA-S8SS シャフトタイプ 本体幅80mm 標準タイプ シングルスライダ



<b>型式項目</b>	<b>LSA-S8SS</b>	<b>I-100</b>	<b>T2</b>		
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ
		I:インクリメンタル メンタル仕様	100:100W	60:60mm ↓ 1620:1620mm (60mm毎)	T2: SCON SSEL XSEL-P/Q
					N:無し S:3m M:5m X□□:長さ指定
					ケーブル長 オプション 下記オプション表参照

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 60mm単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-S8SS-I-100-□-T2-□-□	インクリメンタル	100	60 ~ 1620	1 ~ 2500	5	-	25	100	3

\*上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

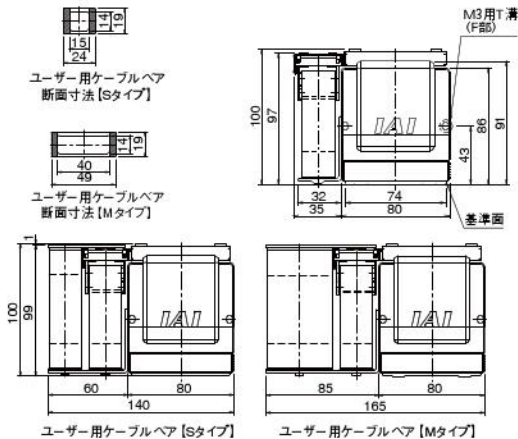
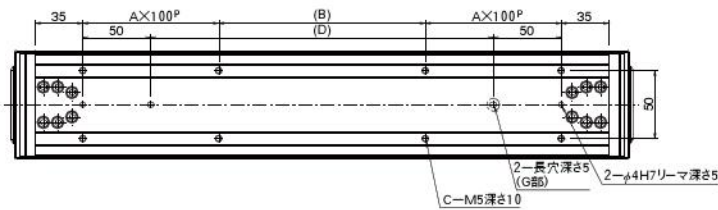
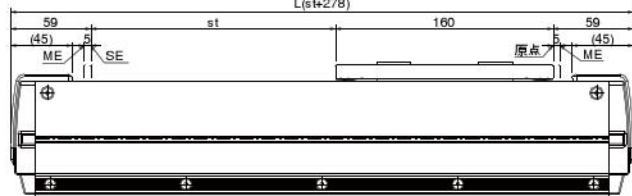
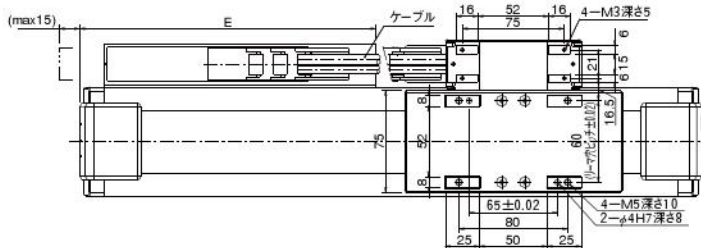
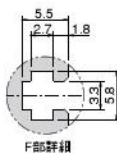
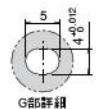
名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT2 ~ 6	→ P134	取付方向 2 ~ 6
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1 ~ 6	→ P134	取付方向 1 ~ 6
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1 ~ 6	→ P134	取付方向 1 ~ 6

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末-6をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma: 42.2N・m Mb: 60.3N・m Mc: 37.6N・m
張り出し負荷長	Ma方向 300mm 以下 Mb・Mc方向 300mm 以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)

## 寸法図

\*1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
L	338	398	458	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898
A	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8
B	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192
C	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	28	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36
D	132	192	252	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692
E	168	193	218	243	268	293	318	343	368	393	418	443	468	493	518	543	568	593	618	643	668	693	718	743	768	793	818
質量 (kg)	4.4	4.7	5.1	5.4	5.8	6.1	6.5	6.9	7.2	7.6	7.9	8.3	8.7	9.0	9.4	9.7	10.1	10.4	10.8	11.2	11.5	11.9	12.2	12.6	12.9	13.3	13.7

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相 AC200V	→ P699
SSEL	2軸	プログラム/ポジショナー	単相 AC100/200V	→ P687
SCON	1軸	パルス列/ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*)XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。



注意

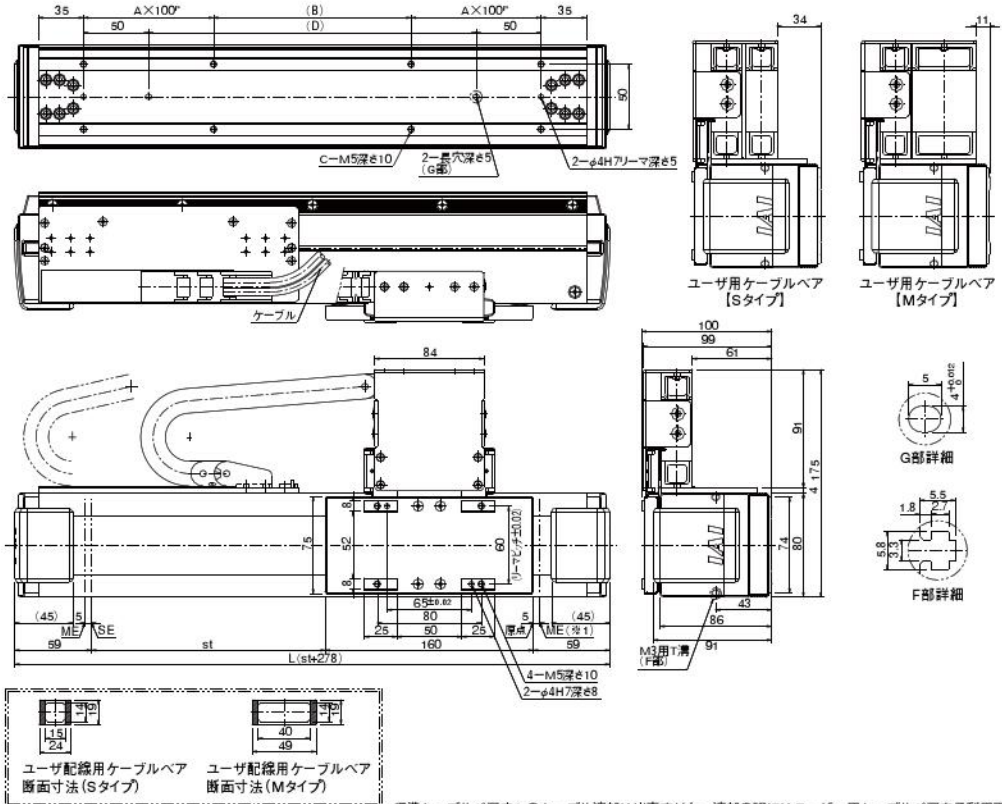
(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細はP130をご参照下さい。垂直設置での使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さはSCON/SSELが最大20m、XSELが最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)

寸法図 横立て仕様(標準)

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD RoHS

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルペア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルペアをご利用下さい。

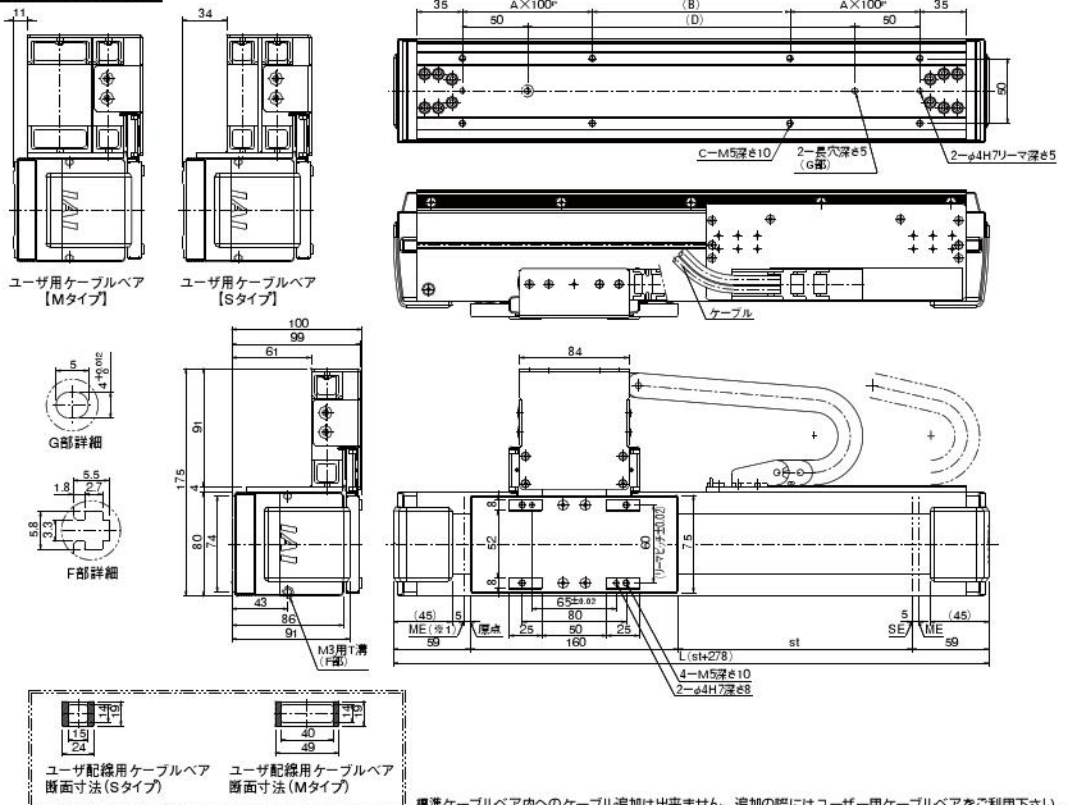
ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
L	338	398	458	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898
A	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	8
B	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192
C	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36	36
D	132	192	252	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692
質量 (kg)	4.9	5.2	5.6	5.9	6.3	6.6	7.0	7.4	7.7	8.1	8.4	8.8	9.2	9.5	9.9	10.2	10.6	10.9	11.3	11.7	12.0	12.4	12.7	13.1	13.4	13.8	14.2

寸法図 横立て仕様(ケーブルペア勝手直し)

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD RoHS

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルペア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルペアをご利用下さい。

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
L	338	398	458	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898
A	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	6	6	6	7	7	7	7	8	8	8	8
B	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192
C	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36	36
D	132	192	252	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692
質量 (kg)	4.9	5.2	5.6	5.9	6.3	6.6	7.0	7.4	7.7	8.1	8.4	8.8	9.2	9.5	9.9	10.2	10.6	10.9	11.3	11.7	12.0	12.4	12.7	13.1	13.4	13.8	14.2

# LSA-S8SM シャフトタイプ 本体幅80mm 標準タイプ マルチスライダ



■型式項目 **LSA - S8SM - I - 100 - □ - T2 - □ - □**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
		I:インクリメンタル M:メタル仕様	100:100W	60:60mm ↓ 1440:1440mm (60mm 毎)	T2: SCON SSEL XSEL-P/Q	N:無し S:3m M:5m X□□:長さ指定	下記オプション表参照

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 60mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-S8SM-I-100-□-T2-□-□	インクリメンタル	100	60 ~ 1440	1 ~ 2500	5	-	25	100	3

\*上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT5	→ P134	横立て仕様
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1/US5	→ P134	水平仕様/横立て仕様
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1/UM5	→ P134	水平仕様/横立て仕様

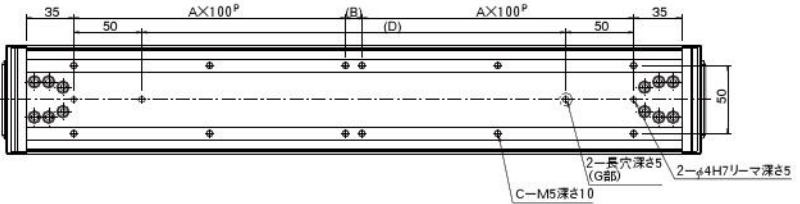
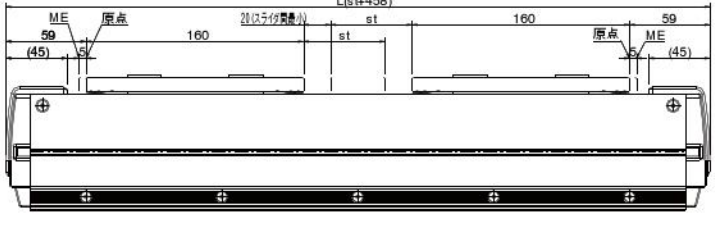
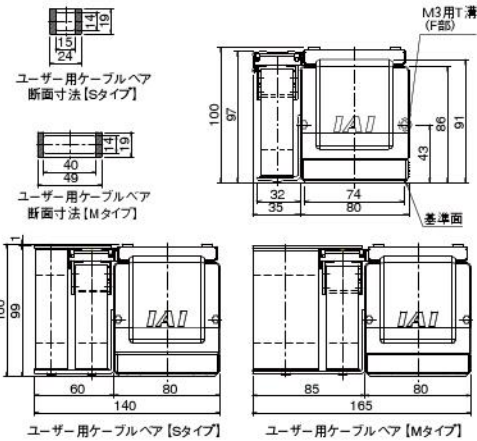
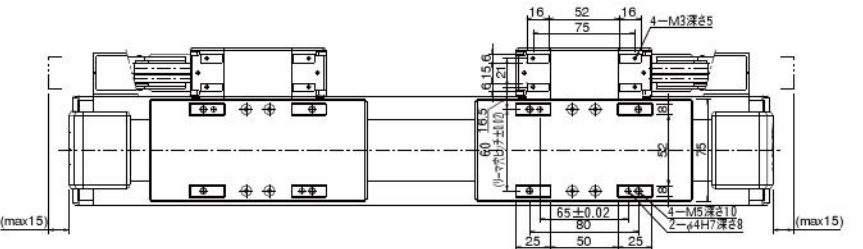
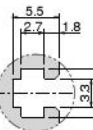
注) ケーブルベアの位置を勝手道いしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に 180 度回転させて設置して下さい。

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma : 42.2N・m Mb : 60.3N・m Mc : 37.6N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 300mm 以下 Mb・Mc 方向 300mm 以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40℃, 85% RH 以下 (結露無きこと)

## 寸法図

\*1 原点復帰時はスライダが ME まで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440
L	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898
A	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8
B	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	212	272	332	392	452	512	572	632	692	752	812	872	932	992
C	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36
D	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692
質量 (kg)	7.4	7.7	8.1	8.4	8.8	9.1	9.5	9.9	10.2	10.6	10.9	11.3	11.6	12.0	12.4	12.7	13.1	13.4	13.8	14.1	14.5	14.9	15.2	15.6

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6 軸	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
SSEL	2 軸	プログラム / ポジショナー	単相 AC200V	→ P687
SCON	1 軸	パルス列 / ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*)XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
(\*)SCONで上記機種を動作する場合は2台必要となります。

**注意**

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。垂直設置での使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)



# LSA-S8HS シャフトタイプ 本体幅80mm 高推力タイプ シングルスライダ



<b>■型式項目</b>	<b>LSA</b>	<b>S8HS</b>	<b>I</b>	<b>100</b>	<b>T2</b>		
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
		I:インクリメンタル M:メカニカル仕様	100:100W 1620:1620mm (60mm 毎)	60:60mm 1620:1620mm (60mm 毎)	T2: SCON SSEL XSEL-P/-Q	N:無し S:3m M:5m X□□:長さ指定	下記オプション表参照

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 60mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-S8HS-I-100-□-T2-□-□	インクリメンタル	100	60 ~ 1620	1 ~ 2500	7	-	35	140	3

\*上記型式の □ はストローク、□ はケーブル長、□ はオプションが入ります。

## オプション

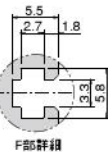
名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT2 ~ 6	→ P134	取付方向 2 ~ 6
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1 ~ 6	→ P134	取付方向 1 ~ 6
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1 ~ 6	→ P134	取付方向 1 ~ 6

## 共通仕様

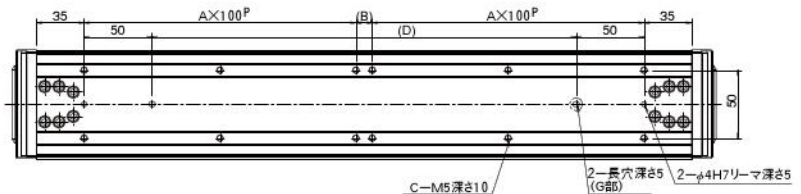
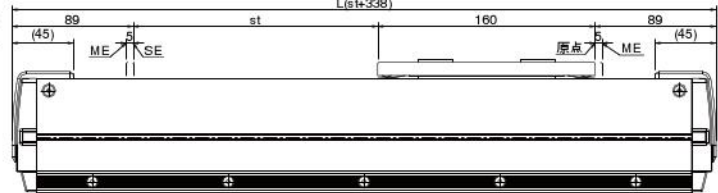
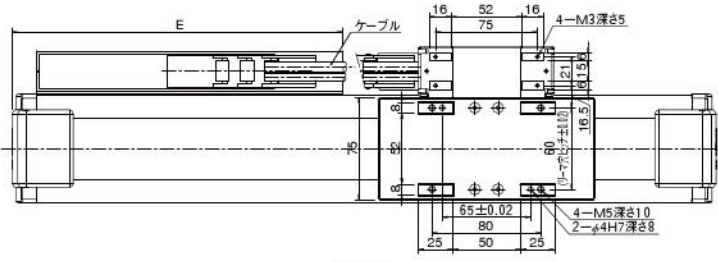
駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント (注3)	Ma: 42.2N・m Mb: 60.3N・m Mc: 37.6N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 300mm 以下 Mb・Mc 方向 300mm 以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長 (注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X □ □ : 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40°C, 85% RH 以下 (結露無きこと)

## 寸法図

\*1 原点復帰時はスライダが ME まで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド



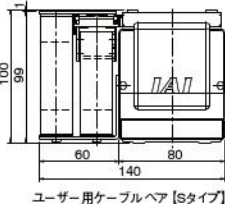
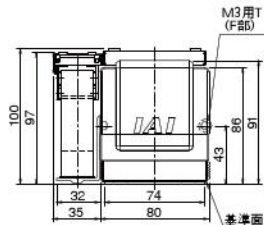
2次元 CAD 3次元 CAD  
RoHS



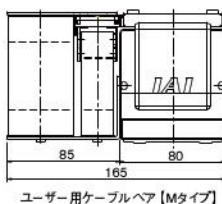
ユーザー用ケーブルベア 断面寸法 [Sタイプ]



ユーザー用ケーブルベア 断面寸法 [Mタイプ]



ユーザー用ケーブルベア [Sタイプ]



ユーザー用ケーブルベア [Mタイプ]

標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
L	398	458	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898	1958
A	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8	9
B	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52
C	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36	40
D	192	252	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692	1752
E	193	218	243	268	293	318	343	368	393	418	443	468	493	518	543	568	593	618	643	668	693	718	743	768	793	818	843
質量 (kg)	5.0	5.4	5.7	6.1	6.4	6.8	7.1	7.5	7.9	8.2	8.6	8.9	9.3	9.6	10.0	10.4	10.7	11.1	11.4	11.8	12.1	12.5	12.9	13.2	13.6	13.9	14.3

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相 AC200V	→ P699
SSEL	2軸	プログラム/ポジショナー	単相 AC100/200V	→ P687
SCON	1軸	パルス列/ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*) XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。



注意

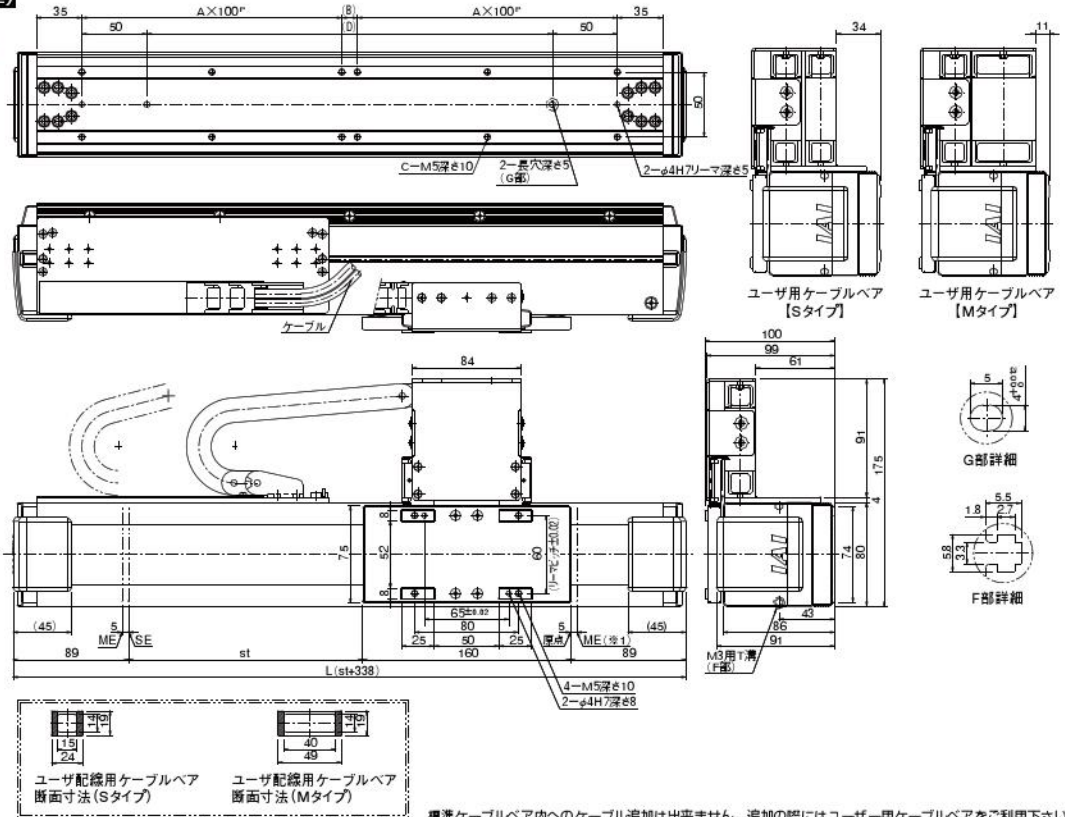
- (注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。
- (注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。垂直設置でのご使用は出来ませんのでご注意ください。
- (注3) 10,000km 走行寿命の場合です。
- (注4) ケーブル長さは SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)

寸法図 横立て仕様(標準)

CAD画面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD RoHS

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド



標準ケーブルペア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルペアをご利用下さい。

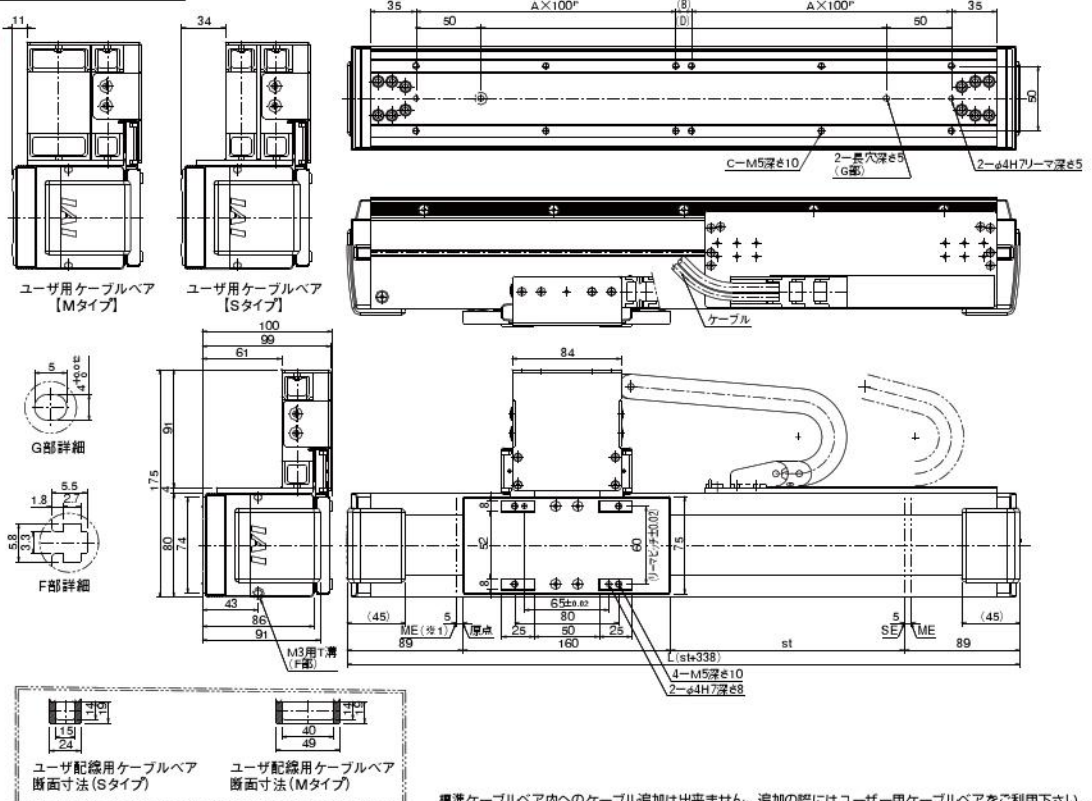
ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
L	398	458	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898	1958
A	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8	9
B	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52
C	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36	40
D	192	252	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692	1752
質量 (kg)	5.5	5.9	6.2	6.6	6.9	7.3	7.6	8.0	8.4	8.7	9.1	9.4	9.8	10.1	10.5	10.9	11.2	11.6	11.9	12.3	12.6	13.1	13.4	13.7	14.1	14.4	14.8

寸法図 横立て仕様(ケーブルペア勝手違い)

CAD画面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD RoHS

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド



標準ケーブルペア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルペアをご利用下さい。

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380	1440	1500	1560	1620
L	398	458	518	578	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898	1958
A	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8	9
B	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52
C	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36	40
D	192	252	312	372	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692	1752
質量 (kg)	5.5	5.9	6.2	6.6	6.9	7.3	7.6	8.0	8.4	8.7	9.1	9.4	9.8	10.1	10.5	10.9	11.2	11.6	11.9	12.3	12.6	13.1	13.4	13.7	14.1	14.4	14.8

# LSA-S8HM

シャフトタイプ 本体幅80mm  
高推力タイプ マルチスライダ



■型式項目 **LSA - S8HM - I - 100 - □ - T2 - □ - □**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
シリーズ	タイプ	インクリメンタル I:インクリ メンタル仕様	100:100W	60:60mm ↓ 1380:1380mm (60mm 毎)	T2: SCON SSEL XSEL-P/Q	N:無し S:3m M:5m X□□: 長さ指定	下記オプション表 参照

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 60mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-S8HM-I-100-□-T2-□-□	インクリメンタル	100	60 ~ 1380	1 ~ 2500	7	-	35	140	3

\*上記型式の □ はストローク、□ はケーブル長、□ はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT5	→ P134	横立て仕様
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1/US5	→ P134	水平仕様/横立て仕様
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1/UM5	→ P134	水平仕様/横立て仕様

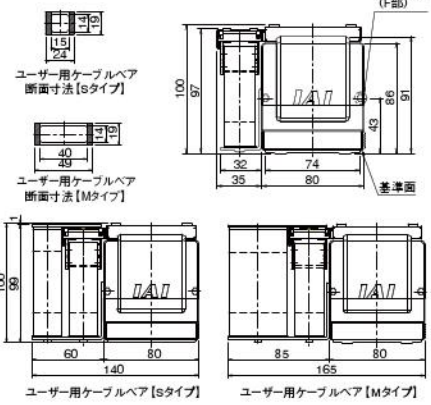
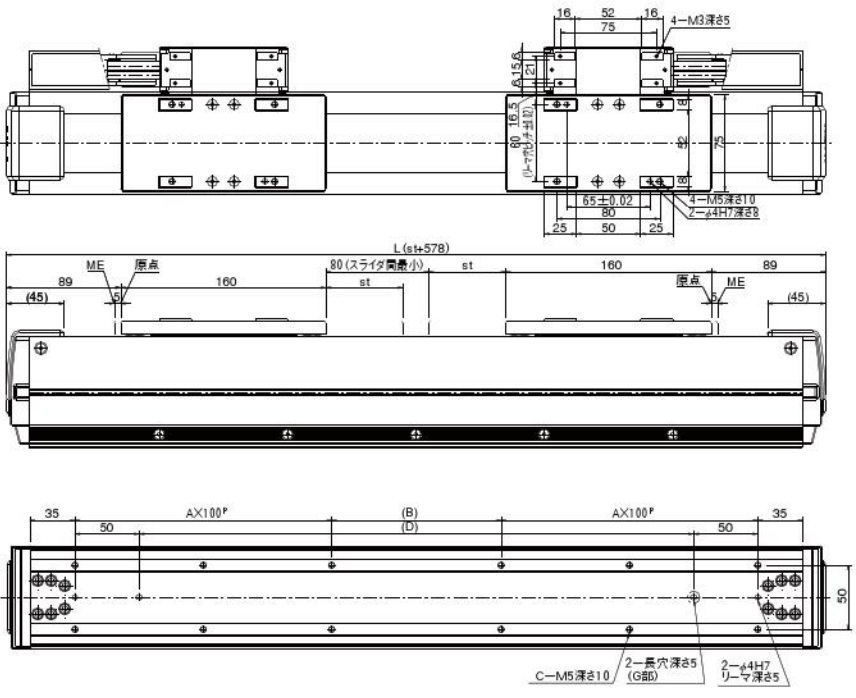
注) ケーブルベアの位置を勝手道にしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に 180 度回転させて設置して下さい。

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント (注3)	Ma : 42.2N・m Mb : 60.3N・m Mc : 37.6N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 300mm 以下 Mb・Mc 方向 300mm 以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長 (注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40°C、85% RH 以下 (結露無きこと)

## 寸法図

\* 1 原点復帰時はスライダが ME まで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380
L	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898	1958
A	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8	9
B	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52
C	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36	40
D	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692	1752
質量 (kg)	8.6	9.0	9.3	9.7	10.1	10.4	10.8	11.1	11.5	11.9	12.2	12.6	12.9	13.3	13.6	14.0	14.4	14.7	15.1	15.4	15.8	16.1	16.5

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6 軸	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
SSEL	2 軸	プログラム / ポジショナー	単相 AC200V	→ P687
SCON	1 軸	パルス列 / ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

**注意**

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
 (注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。垂直設置でのご使用は出来ませんのでご注意ください。  
 (注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
 (注4) ケーブル長さは SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)

(\*) XSEL-P/Q の 5 軸 / 6 軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
 (\*\*) SCON で上記機種を動作する場合は 2 台必要となります。

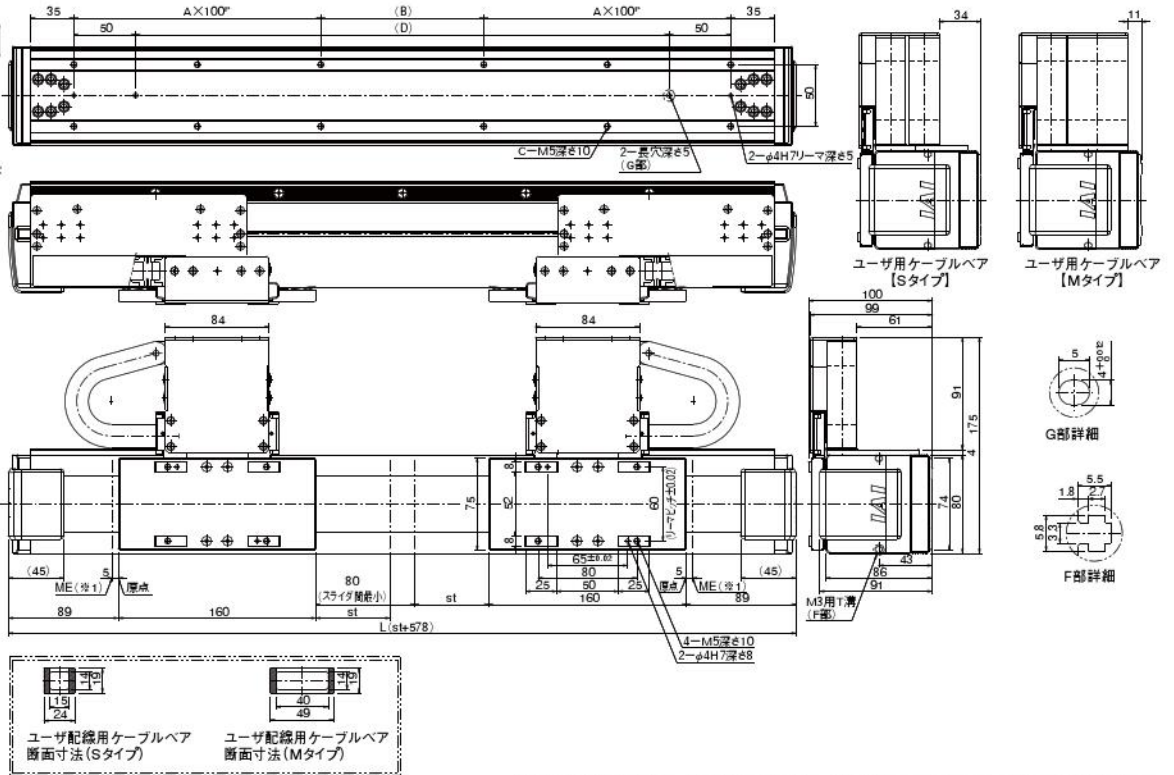
**寸法図 横立て仕様**

CAD画面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD

RoHS

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザーケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	60	120	180	240	300	360	420	480	540	600	660	720	780	840	900	960	1020	1080	1140	1200	1260	1320	1380
L	638	698	758	818	878	938	998	1058	1118	1178	1238	1298	1358	1418	1478	1538	1598	1658	1718	1778	1838	1898	1958
A	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7	8	8	8	8	9
B	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52	112	172	32	92	152	12	72	132	192	52
C	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	36	40
D	432	492	552	612	672	732	792	852	912	972	1032	1092	1152	1212	1272	1332	1392	1452	1512	1572	1632	1692	1752
質量 (kg)	9.6	10.0	10.3	10.7	11.1	11.4	11.8	12.1	12.5	12.9	13.2	13.6	13.9	14.3	14.6	15.0	15.4	15.7	16.1	16.4	16.8	17.1	17.5

IA型機  
ロボット  
リニアサーボ  
アクチュエータ  
クリーンルーム  
対応  
防滴対応  
置交  
ロボット  
デニールトップ  
ロボット  
IXSスカラー  
ロボット  
コントローラ  
技術資料  
ダウンロード

シャフト  
タイプ  
小型タイプ  
扁平タイプ  
中型タイプ  
大型タイプ  
疑似アブ  
タイプ

# LSA-S10SS シャフトタイプ 本体幅100mm 標準タイプ シングルスライダ



■型式項目 **LSA - S10SS - I - 200 - □ - T2 - □ - □**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
I:インクリメンタル	200:200W	90:90mm	T2: SCON	N:無し	下記オプション表参照		
メンタル仕様		2070:2070mm (90mm 毎)	SSEL	S:3m			
			XSEL-P/Q	M:5m			
				X□□:			長さ指定

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

### 型式 / スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 90mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-S10SS-I-200-□-T2-□-□	インクリメンタル	200	90 ~ 2070	1 ~ 2500	15	-	65	260	3

\*上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

### オプション

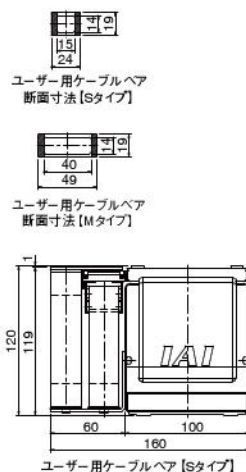
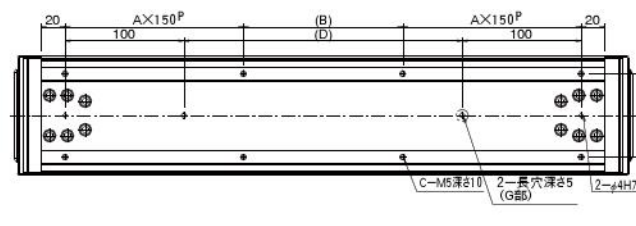
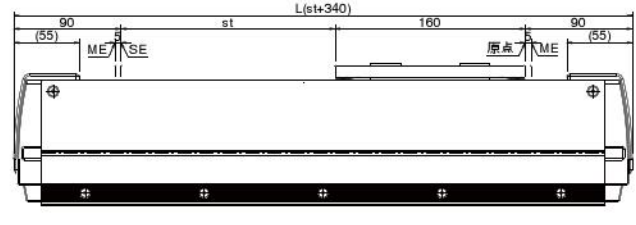
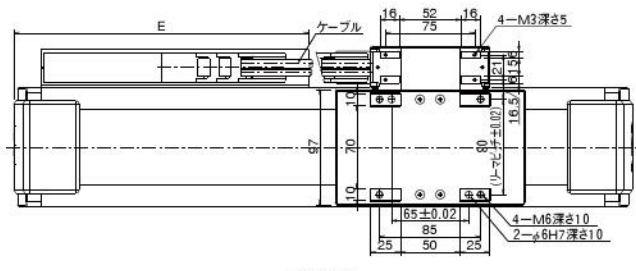
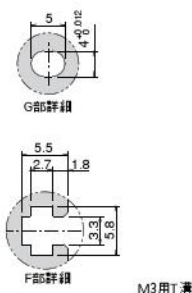
名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT2 ~ 6	→ P134	取付方向 2 ~ 6
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1 ~ 6	→ P134	取付方向 1 ~ 6
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1 ~ 6	→ P134	取付方向 1 ~ 6

### 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント (注3)	Ma : 57.4N・m Mb : 81.9N・m Mc : 60.8N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 300mm 以下 Mb・Mc 方向 300mm 以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長 (注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)

### 寸法図

\*1 原点復帰時はスライダが ME まで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
L	430	520	610	700	790	880	970	1060	1150	1240	1330	1420	1510	1600	1690	1780	1870	1960	2050	2140	2230	2320	2410
A	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
B	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224
C	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
D	144	234	324	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124
E	198	248	273	323	373	423	473	498	548	598	648	698	723	773	823	873	923	948	998	1048	1098	1148	1173
質量 (kg)	8.4	9.2	10.1	10.9	11.7	12.6	13.4	14.2	15.1	15.9	16.7	17.6	18.4	19.2	20.1	20.9	21.7	22.6	23.4	24.2	25.1	25.9	26.7

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6 軸	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
SSEL	2 軸	プログラム / ポジショナー	単相 AC100/200V	→ P687
SCON	1 軸	パルス列 / ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*)XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。

**注意**

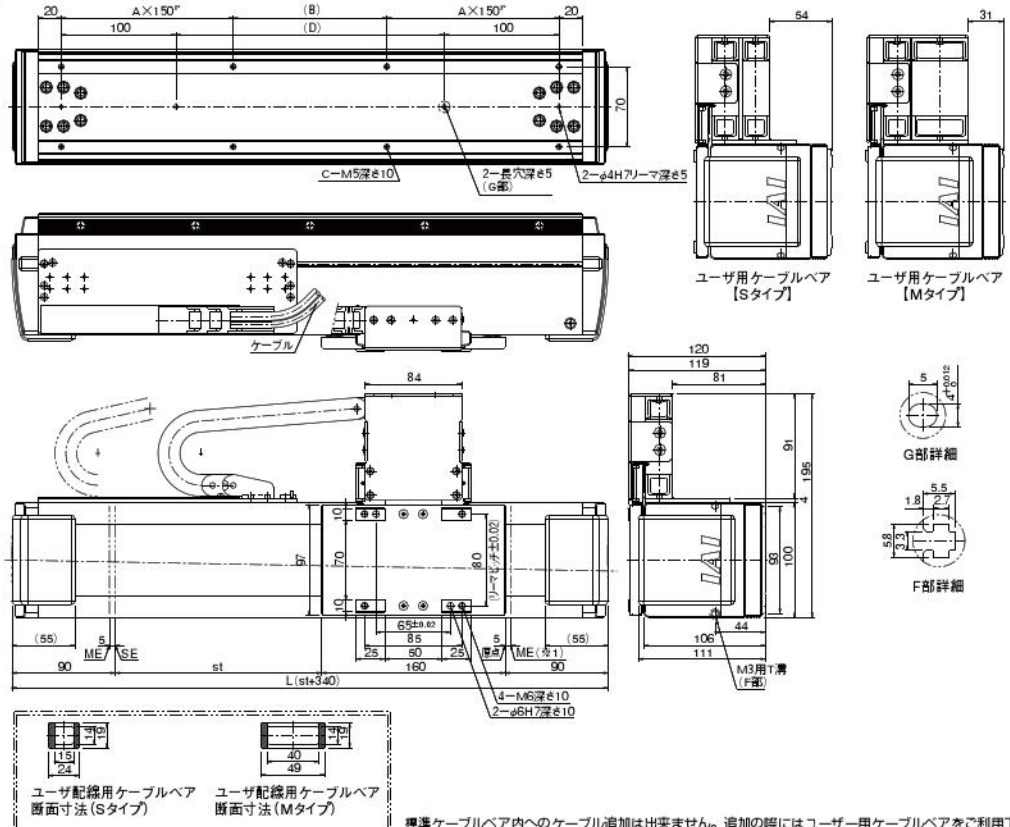
(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
 (注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。垂直設置での使用は出来ませんのでご注意ください。  
 (注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
 (注4) ケーブル長さは SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)

**寸法図 横立て仕様(標準)**

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD RoHS

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルヘア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザーケーブルヘアをご利用下さい。

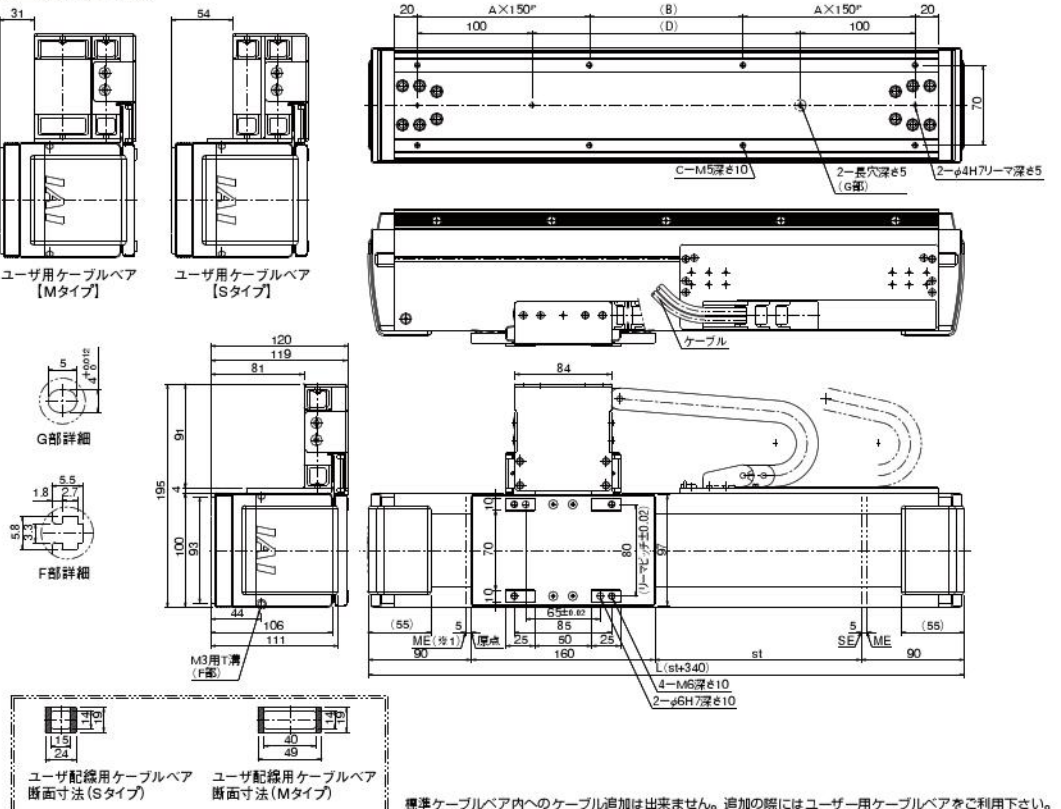
ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
L	430	520	610	700	790	880	970	1060	1150	1240	1330	1420	1510	1600	1690	1780	1870	1960	2050	2140	2230	2320	2410
A	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
B	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224
C	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
D	144	234	324	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124
質量 (kg)	8.9	9.7	10.6	11.4	12.3	13.1	13.9	14.7	15.6	16.4	17.2	18.1	18.9	19.7	20.6	21.4	22.2	23.1	23.9	24.7	25.6	26.4	27.2

**寸法図 横立て仕様(ケーブルヘア勝手違い)**

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD RoHS

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルヘア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザーケーブルヘアをご利用下さい。

ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
L	430	520	610	700	790	880	970	1060	1150	1240	1330	1420	1510	1600	1690	1780	1870	1960	2050	2140	2230	2320	2410
A	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
B	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224
C	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
D	144	234	324	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124
質量 (kg)	8.9	9.7	10.6	11.4	12.3	13.1	13.9	14.7	15.6	16.4	17.2	18.1	18.9	19.7	20.6	21.4	22.2	23.1	23.9	24.7	25.6	26.4	27.2

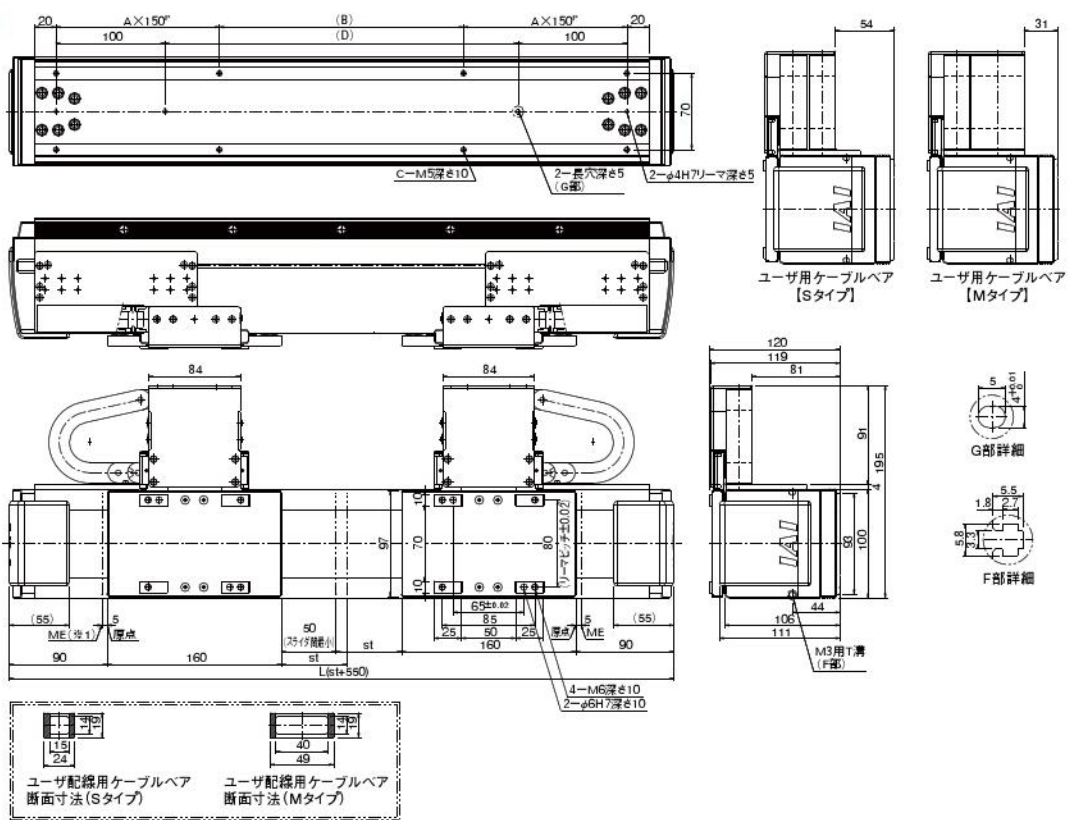


**寸法図 横立て仕様**

CAD画面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD 

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	60	150	240	330	420	510	600	690	780	870	960	1050	1140	1230	1320	1410	1500	1590	1680	1770	1860
L	610	700	790	880	970	1060	1150	1240	1330	1420	1510	1600	1690	1780	1870	1960	2050	2140	2230	2320	2410
A	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
B	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224
C	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
D	324	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124
質量 (kg)	14.5	15.4	16.2	17.0	17.9	18.7	19.6	20.4	21.2	22.1	22.9	23.7	24.6	25.4	26.2	27.1	27.9	28.7	29.6	30.4	31.2

IAI 駆動  
ロボット  
リニアサーボ  
アクチュエータ  
クリーンルーム  
対応  
防滴対応  
置入  
ロボット  
ディールトップ  
ロボット  
IXSスカラー  
ロボット  
コントローラ  
技術資料  
ダウンロード

シャフト  
タイプ  
小型タイプ  
扁平タイプ  
中型タイプ  
大型タイプ  
疑似アプソ  
タイプ

# LSA-S10HS シャフトタイプ 本体幅100mm 高推力タイプ シングルスライダ



■型式項目 **LSA-S10HS-I-200S-□-T2-□-□**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
I	S10HS	インクリメンタル	200S(※1)	90:90mm I 2070:2070mm (90mm毎)	T2: SCON SSEL XSEL-P/Q	N:無し S:3m M:5m X□□: 長さ指定	下記オプション表 参照

※型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 90mm単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-S10HS-I-200S-□-T2-□-□	インクリメンタル	200S(※1)	90~2070	1~2500	20	-	80	320	3

※上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。(※1)コントローラのドライバは200Wですが、SCONコントローラの大きさは400W以上のサイズになります。(P673参照)

## オプション

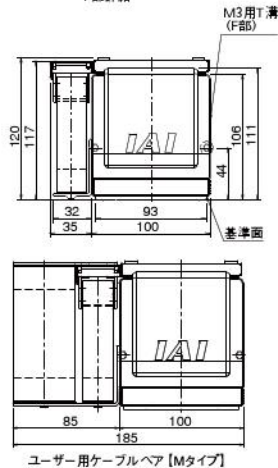
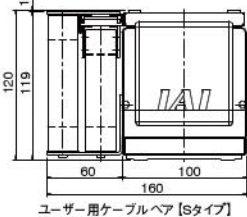
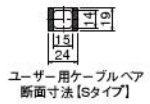
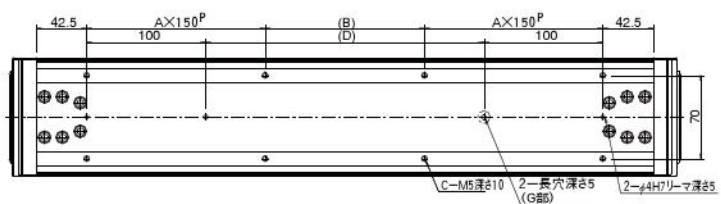
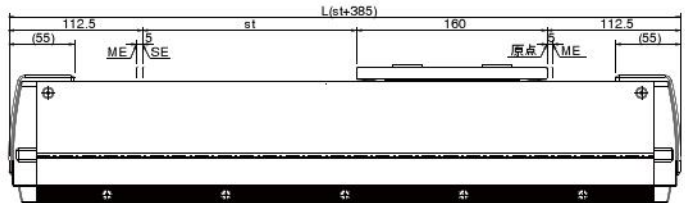
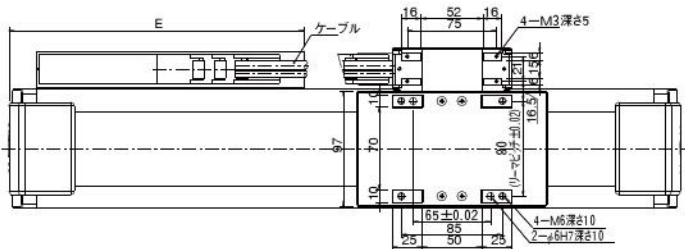
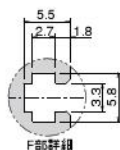
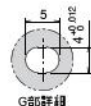
名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT2~6	→P134	取付方向2~6
ユーザー用ケーブルベアSタイプ	US1~6	→P134	取付方向1~6
ユーザー用ケーブルベアMタイプ	UM1~6	→P134	取付方向1~6

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
静的許容モーメント	巻末-6をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma:57.4N・m Mb:81.9N・m Mc:60.8N・m
張り出し負荷長	Ma方向300mm以下 Mb・Mc方向300mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2:SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)

## 寸法図

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME:メカニカルエンド  
SE:ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
L	475	565	655	745	835	925	1015	1105	1195	1285	1375	1465	1555	1645	1735	1825	1915	2005	2095	2185	2275	2365	2455
A	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
B	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224
C	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
D	144	234	324	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124
E	198	248	298	348	398	448	473	523	573	623	673	698	748	798	848	898	923	973	1023	1073	1123	1148	1198
質量 (kg)	9.2	10.0	10.9	11.7	12.5	13.4	14.2	15.0	15.9	16.7	17.6	18.4	19.2	20.1	20.9	21.7	22.6	23.4	24.2	25.1	25.9	26.7	27.6

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相 AC200V	→P699
SSEL	2軸	プログラム/ポジショナー	単相 AC200V	→P687
SCON	1軸	パルス列/ポジショナー	単相 AC200V	→P665

(※)XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
(※)SCONの機体は400W以上タイプの寸法になります。



注意

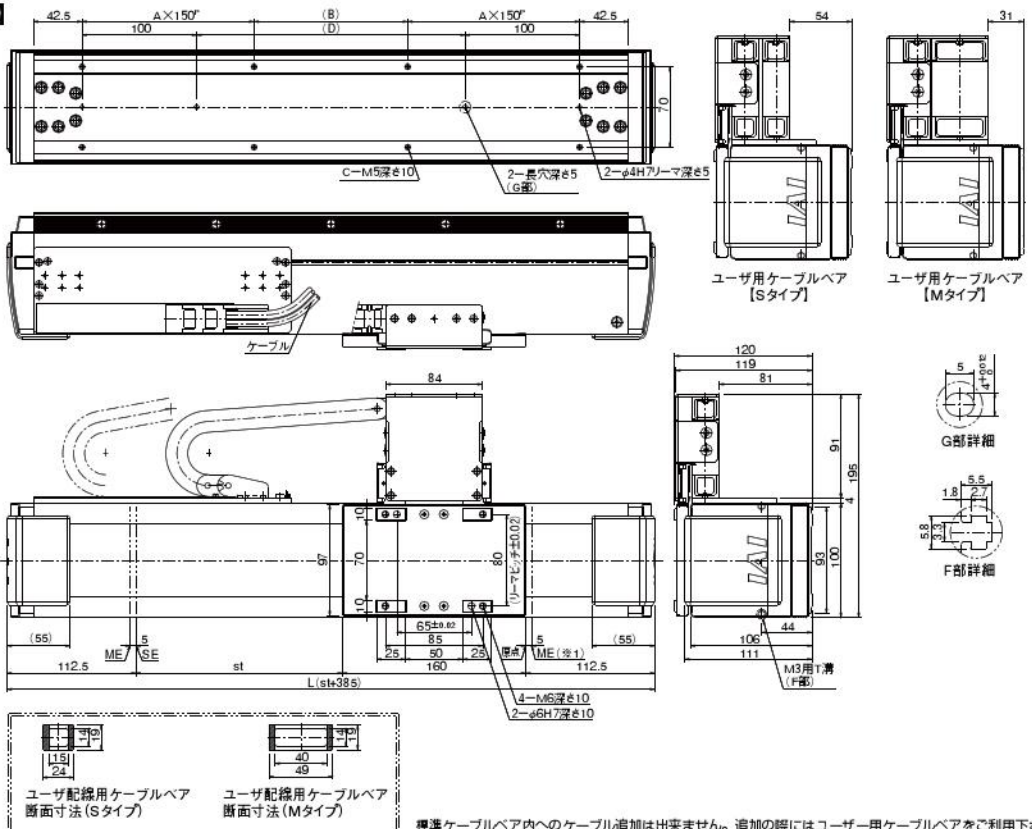
(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細はP130をご参照下さい。垂直設置でのご使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さはSCON/SSELが最大20m、XSELが最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。  
(例 X08=8m)  
(注5) SCONコントローラで動作する場合は回生抵抗が1個必要になります。(→P674参照)

**寸法図 横立て仕様(標準)**

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD 

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルペア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルペアをご利用下さい。

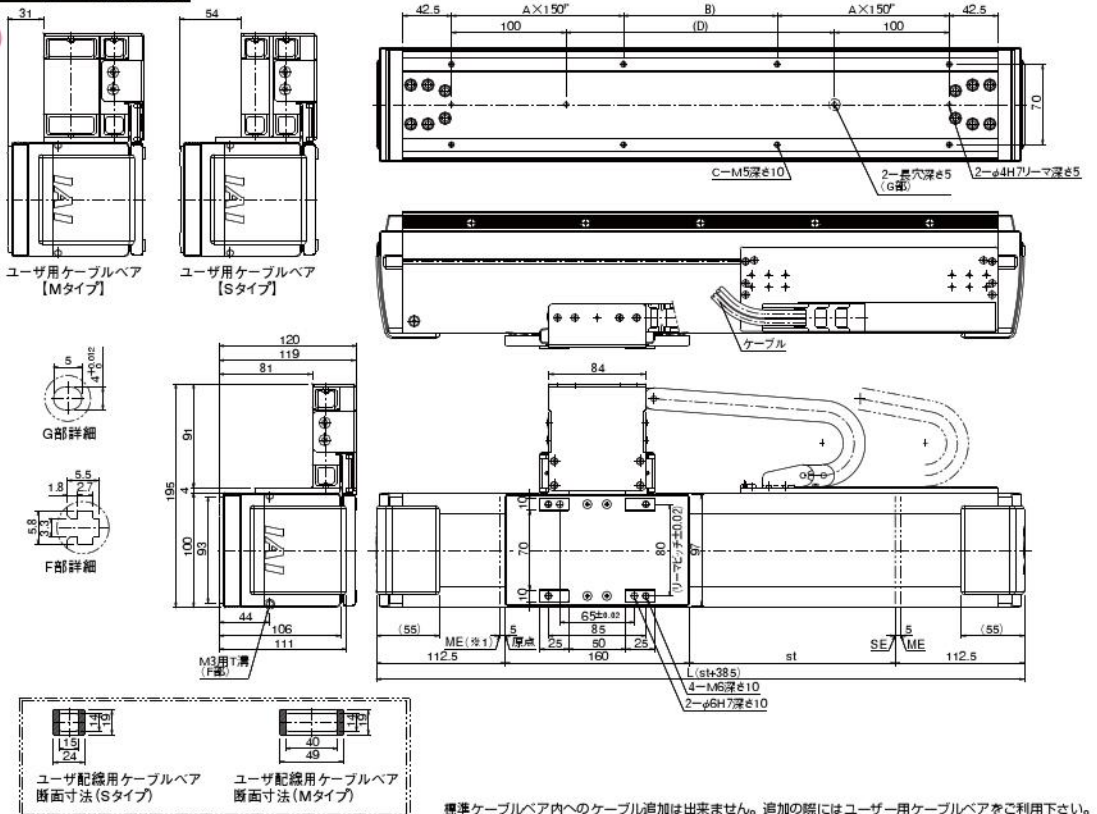
ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
L	475	565	655	745	835	925	1015	1105	1195	1285	1375	1465	1555	1645	1735	1825	1915	2005	2095	2185	2275	2365	2455
A	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
B	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224
C	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
D	144	234	324	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124
質量 (kg)	9.7	10.5	11.4	12.2	13.0	13.9	14.7	15.5	16.4	17.2	18.1	18.9	19.7	20.6	21.4	22.2	23.1	23.9	24.7	25.6	26.4	27.2	28.1

**寸法図 横立て仕様(ケーブルペア勝手違い)**

CAD図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD 

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルペア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルペアをご利用下さい。

ストローク	90	180	270	360	450	540	630	720	810	900	990	1080	1170	1260	1350	1440	1530	1620	1710	1800	1890	1980	2070
L	475	565	655	745	835	925	1015	1105	1195	1285	1375	1465	1555	1645	1735	1825	1915	2005	2095	2185	2275	2365	2455
A	1	1	1	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
B	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224	14	104	194	284	74	164	254	44	134	224
C	8	8	8	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
D	144	234	324	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124
質量 (kg)	9.7	10.5	11.4	12.2	13.0	13.9	14.7	15.5	16.4	17.2	18.1	18.9	19.7	20.6	21.4	22.2	23.1	23.9	24.7	25.6	26.4	27.2	28.1

# LSA-S10HM シャフトタイプ 本体幅100mm 高推力タイプ マルチスライダ



<b>■型式項目</b>	<b>LSA - S10HM - I - 200S - □ - T2 - □ - □</b>						
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
シリーズ	タイプ	インクリメンタル メンタル仕様	200S:200W 105:105mm 1815:1815mm (90mm 毎)	T2: SCON / XSEL-P/Q	N:無し S:3m M:5m X□□:長さ指定		下記オプション表参照

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 90mm 単位 (mm)	速度 (注 1) (mm/s)	可搬質量 (注 2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注 2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-S10HM-I-200S-□-T2-□-□	インクリメンタル	200S (*1)	105 ~ 1815	1 ~ 2500	20	-	80	320	3

\*上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。 (\*1) コントローラのドライバは 200W ですが、SCON コントローラの大きさは 400W 以上のサイズになります。(P673 参照)

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT5	→ P134	横立て仕様
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1/US5	→ P134	水平仕様/横立て仕様
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1/UM5	→ P134	水平仕様/横立て仕様

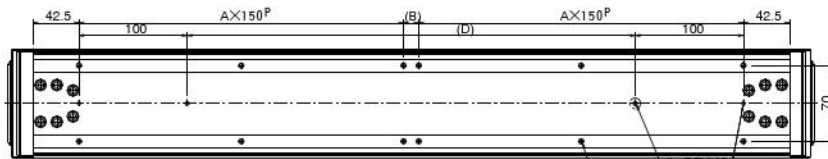
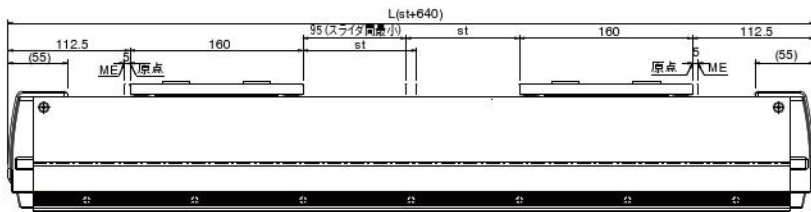
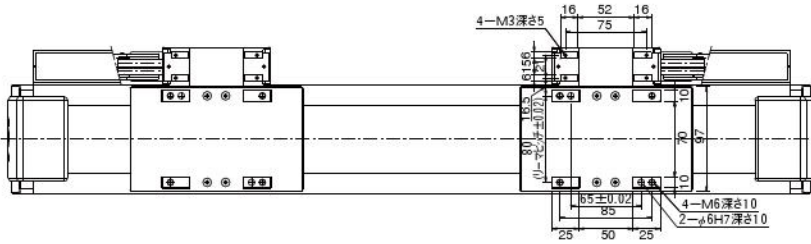
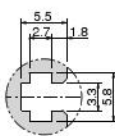
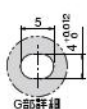
注) ケーブルベアの位置を勝手道にしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に 180 度回転させて設置して下さい。

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma : 57.4N・m Mb : 81.9N・m Mc : 60.8N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 300mm 以下 Mb・Mc 方向 300mm 以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40°C、85% RH 以下 (結露無きこと)

## 寸法図

\*1 原点復帰時はスライダが ME まで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	105	195	285	375	465	555	645	735	825	915	1005	1095	1185	1275	1365	1455	1545	1635	1725	1815
L	745	835	925	1015	1105	1195	1285	1375	1465	1555	1645	1735	1825	1915	2005	2095	2185	2275	2365	2455
A	2	2	2	2	3	3	3	4	4	4	5	5	5	5	6	6	6	7	7	7
B	14	104	194	284	374	464	554	644	734	824	914	1004	1094	1184	1274	1364	1454	1544	1634	1724
C	12	12	12	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	24	28	28	28	32	32	32
D	414	504	594	684	774	864	954	1044	1134	1224	1314	1404	1494	1584	1674	1764	1854	1944	2034	2124
質量 (kg)	15.6	16.4	17.3	18.1	18.9	19.8	20.6	21.4	22.3	23.1	23.9	24.8	25.6	26.4	27.3	28.1	28.9	29.8	30.6	31.4

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6 軸	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
SCON	1 軸	パルス列 / ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*) XSEL-P/Q の 5 軸 / 6 軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
(\*) SCON の筐体は 400W 以上タイプの寸法になります。  
(\*) SCON で上記機種を動作させる場合は 2 台必要となります。



注意

(注 1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注 2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。垂直設置でのご使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注 3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注 4) ケーブル長さは SCON が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)  
(注 5) SCON コントローラで動作する場合は再生抵抗が 1 個必要になります。(→ P674 参照)



# LSA-H8SS

小型タイプ 本体幅80mm  
標準タイプ シングルスライダ



■型式項目 **LSA - H8SS - I - 200 - □ - T2 - □ - □**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
I:インクリメンタル	200:200W	50:50mm	T2: SCON	N:無し	下記オプション表参照		
メンタル仕様		1650:1650mm (100mm毎)	SSEL	S:3m			
			XSEL-P/Q	M:5m			
				X□□:			
							長さ指定

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (注 1) (mm/s)	可搬質量 (注 2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注 2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-H8SS-I-200-□-T2-□-□	インクリメンタル	200	50 ~ 1650	1 ~ 2500	5	-	30	90	3

\*上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

### オプション

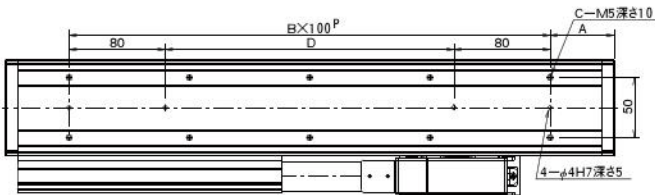
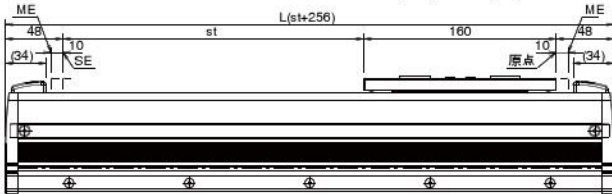
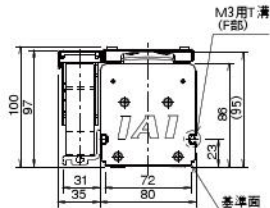
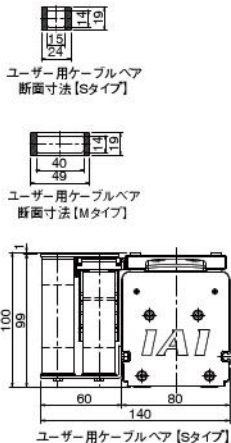
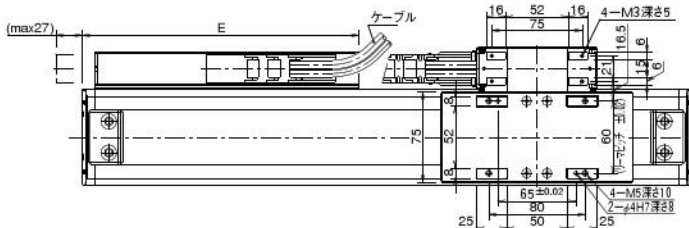
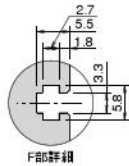
名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT2 ~ 6	→ P134	取付方向 2 ~ 6
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1 ~ 6	→ P134	取付方向 1 ~ 6
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1 ~ 6	→ P134	取付方向 1 ~ 6

### 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント (注 3)	Ma : 8.65N・m Mb : 8.65 N・m Mc : 8.65N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 300mm 以下 Mb・Mc 方向 300mm 以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長 (注 4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40°C、85% RH 以下 (結露無きこと)

### 寸法図

\*1 原点復帰時はスライダが ME まで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	50	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650
L	306	406	506	606	706	806	906	1006	1106	1206	1306	1406	1506	1606	1706	1806	1906
A	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53
B	2	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
C	6	8	10	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38
D	40	140	240	340	440	540	640	740	840	940	1040	1140	1240	1340	1440	1540	1640
E	130	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930
質量 (kg)	5.0	6.2	7.4	8.6	9.8	11.0	12.2	13.4	14.6	15.8	17.0	18.2	19.4	20.6	21.8	23.0	24.2

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6 軸	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
SSEL	2 軸	プログラム / ポジショナー	単相 AC100/200V	→ P687
SCON	1 軸	パルス列 / ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*)XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。



ご注意

(注 1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注 2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。垂直設置での使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注 3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注 4) ケーブル長さは SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位で記入下さい。(例 X08 = 8m)



# LSA-H8SM

小型タイプ 本体幅80mm  
標準タイプ マルチスライダ



■型式項目	LSA	-	H8SM	-	I	-	200	-	□	-	T2	-	□	-	□
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション								
I:インクリメンタル	200:200W	130:130mm	T2: SCON	N:無し	下記オプション表参照										
メンタル仕様		1430:1430mm (100mm毎)	SSEL	S:3m											
			XSEL-P/Q	M:5m											
				X□□:	長さ指定										

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-H8SM-I-200-□-T2-□-□	インクリメンタル	200	130 ~ 1430	1 ~ 2500	5	-	30	90	3

\*上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT5	→ P134	横立て仕様
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1/US5	→ P134	水平仕様/横立て仕様
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1/UM5	→ P134	水平仕様/横立て仕様

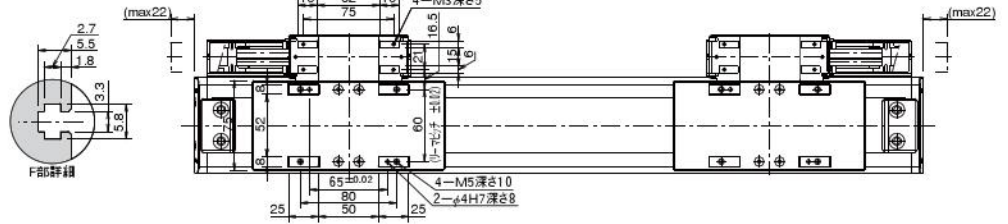
注) ケーブルベアの位置を勝手道にしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に180度回転させて設置して下さい。

## 共通仕様

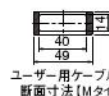
駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma : 8.65N・m Mb : 8.65 N・m Mc : 8.65N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 300mm 以下 Mb・Mc 方向 300mm 以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)

## 寸法図

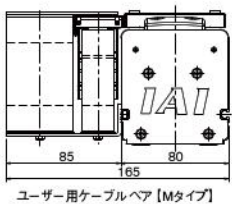
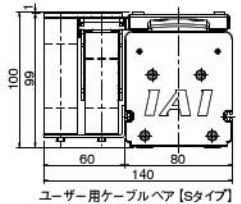
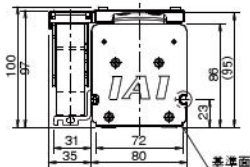
\*1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



ユーザー用ケーブルベア 断面寸法 [Sタイプ]

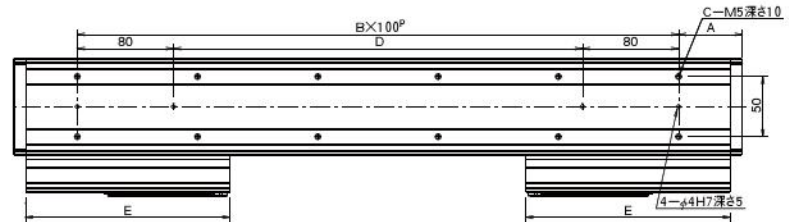
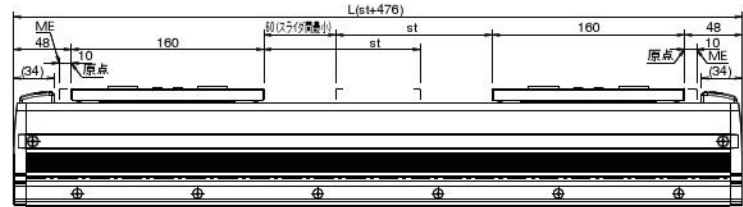


ユーザー用ケーブルベア 断面寸法 [Mタイプ]



ユーザー用ケーブルベア [Sタイプ]

ユーザー用ケーブルベア [Mタイプ]



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	130	230	330	430	530	630	730	830	930	1030	1130	1230	1330	1430
L	606	706	806	906	1006	1106	1206	1306	1406	1506	1606	1706	1806	1906
A	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53
B	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
C	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38
D	340	440	540	640	740	840	940	1040	1140	1240	1340	1440	1540	1640
E	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830
質量 (kg)	10.7	11.9	13.1	14.3	15.5	16.7	17.9	19.1	20.3	21.5	22.7	23.9	25.1	26.3

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相 AC200V	→ P699
SSEL	2軸	プログラム/ポジショナー	単相 AC200V	→ P687
SCON	1軸	パルス列/ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*)XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
(\*)SCONで上記機種を動作する場合は2台必要となります。



注意

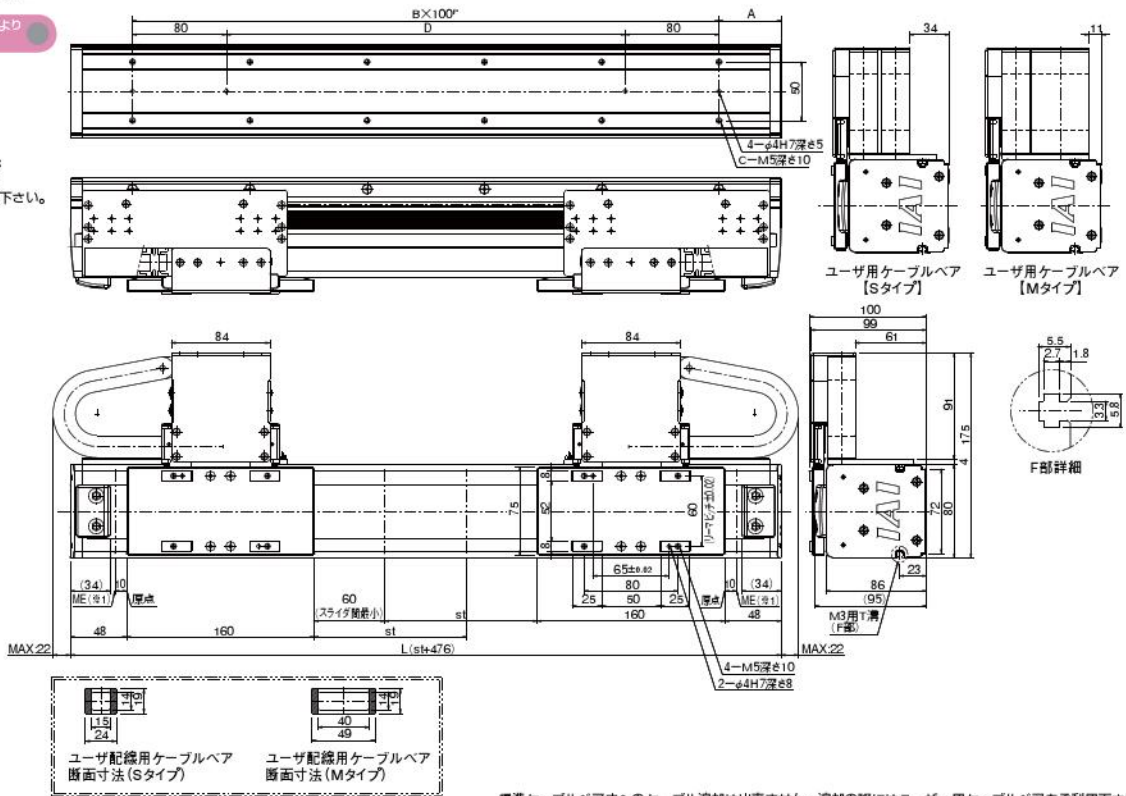
(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細はP130をご参照下さい。垂直設置での使用は出来ませんのでご注意下さい。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さはSCON/SSELが最大20m、XSELが最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)

**寸法図 横立て仕様**

CAD画面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD **RoHS**

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



ストローク	130	230	330	430	530	630	730	830	930	1030	1130	1230	1330	1430
L	606	706	806	906	1006	1106	1206	1306	1406	1506	1606	1706	1806	1906
A	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53
B	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
C	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38
D	340	440	540	640	740	840	940	1040	1140	1240	1340	1440	1540	1640
質量 (kg)	11.7	12.9	14.1	15.3	16.5	17.7	18.9	20.1	21.3	22.5	23.7	24.9	26.1	27.3

- IA型機軸
- ロボット
- リニアサーボ
- アクチュエータ
- クリーンルーム
- 対応
- 防滴対応
- 置交
- ロボット
- テールトップ型
- ロボット
- IXSスカラー
- ロボット
- コントローラ
- 技術資料
- インシメーション
- シャフトタイプ
- 小型タイプ
- 扁平タイプ
- 中型タイプ
- 大型タイプ
- 疑似アプリタイプ

# LSA-H8HS

小型タイプ 本体幅80mm  
高推力タイプ シングルスライダ



■型式項目 **LSA - H8HS - I - 200 - □ - T2 - □ - □**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
I:インクリメンタル	200:200W	50:50mm	T2: SCON	N:無し	下記オプション表参照		
メンタル仕様		1550:1550mm (100mm毎)	SSEL	S:3m			
			XSEL-P/Q	M:5m			
				X□□:			長さ指定

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-H8HS-I-200-□-T2-□-□	インクリメンタル	200	50 ~ 1550	1 ~ 2500	8	-	60	180	3

\*上記型式の □ はストローク、□ はケーブル長、□ はオプションが入ります。

### オプション

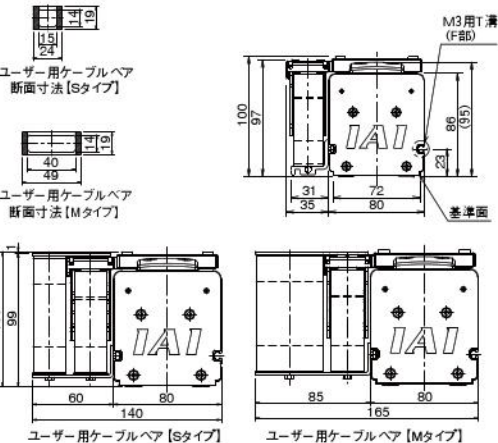
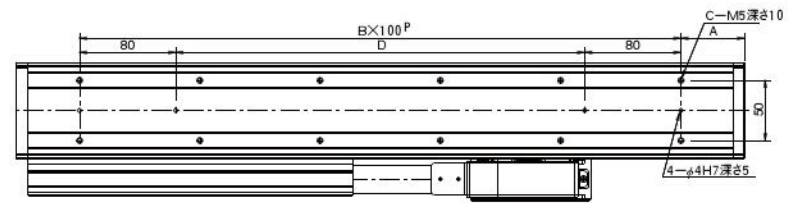
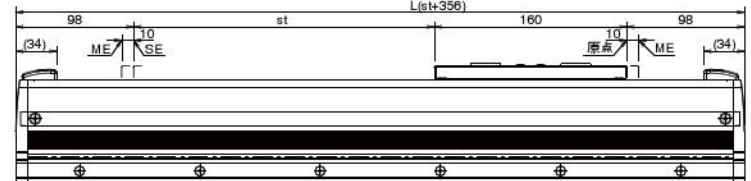
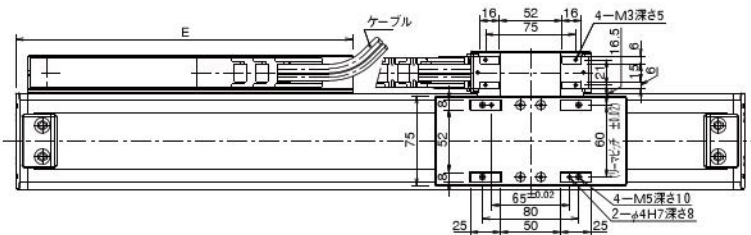
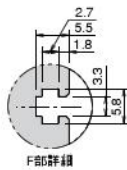
名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT2 ~ 6	→ P134	取付方向 2 ~ 6
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1 ~ 6	→ P134	取付方向 1 ~ 6
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1 ~ 6	→ P134	取付方向 1 ~ 6

### 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma : 8.65N・m Mb : 8.65N・m Mc : 8.65N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 300mm 以下 Mb・Mc 方向 300mm 以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)

### 寸法図

\*1 原点復帰時はスライダが ME まで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	50	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550
L	406	506	606	706	806	906	1006	1106	1206	1306	1406	1506	1606	1706	1806	1906
A	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53
B	3	4	5	6	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
C	8	10	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38
D	140	240	340	440	540	640	740	840	940	1040	1140	1240	1340	1440	1540	1640
E	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930
質量 (kg)	6.5	7.7	8.9	10.1	11.3	12.5	13.7	14.9	16.1	17.3	18.5	19.7	20.9	22.1	23.3	24.5

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6 軸	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
SSEL	2 軸	プログラム / ポジショナー	単相 AC100/200V	→ P687
SCON	1 軸	パルス列 / ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*)XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。



ご注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。垂直設置での使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)



# LSA-H8HM

小型タイプ 本体幅80mm  
高推力タイプ マルチスライダ



■型式項目 **LSA - H8HM - I - 200 - □ - T2 - □ - □**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
I:インクリメンタル	200:200W	130:130mm	T2: SCON	N:無し	S:3m	M:5m	X□□:長さ指定
メンタル仕様		1230:1230mm (100mm毎)	SSEL	XSEL-P/Q			下記オプション表参照

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-H8HM-I-200-□-T2-□-□	インクリメンタル	200	130 ~ 1230	1 ~ 2500	8	-	60	180	3

\*上記型式の □ はストローク、□ はケーブル長、□ はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT5	→ P134	横立て仕様
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1/US5	→ P134	水平仕様/横立て仕様
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1/UM5	→ P134	水平仕様/横立て仕様

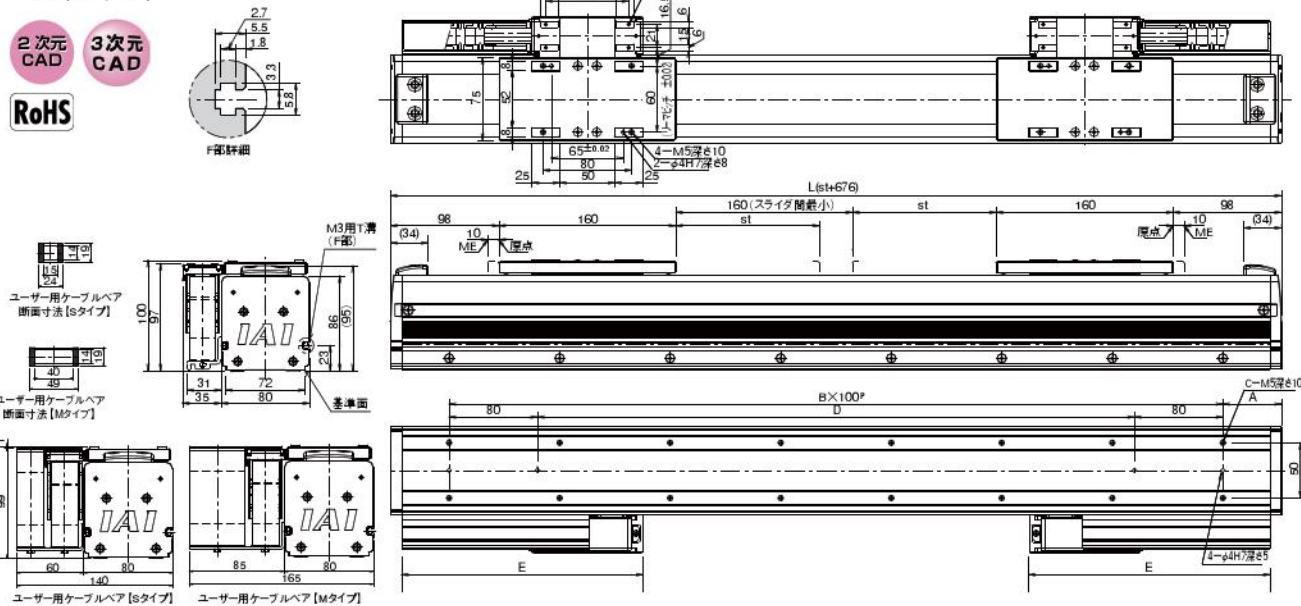
注) ケーブルベアの位置を勝手違いにしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に 180 度回転させて設置して下さい。

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント (注3)	Ma : 8.65N・m Mb : 8.65 N・m Mc : 8.65N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 300mm 以下 Mb・Mc 方向 300mm 以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長 (注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)

## 寸法図

\* 1 原点復帰時はスライダが ME まで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	130	230	330	430	530	630	730	830	930	1030	1130	1230
L	806	906	1006	1106	1206	1306	1406	1506	1606	1706	1806	1906
A	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53
B	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
C	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38
D	540	640	740	840	940	1040	1140	1240	1340	1440	1540	1640
E	180	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730
質量 (kg)	13.8	15.0	16.2	17.4	18.6	19.8	21.0	22.2	23.4	24.6	25.8	27.0

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6 軸	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
SSEL	2 軸	プログラム / ポジショナー	単相 AC200V	→ P687
SCON	1 軸	パルス列 / ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*) XSEL-P/Q の 5 軸 / 6 軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
(\*) SCON で上記機種を動作する場合は 2 台必要となります。

**注意**

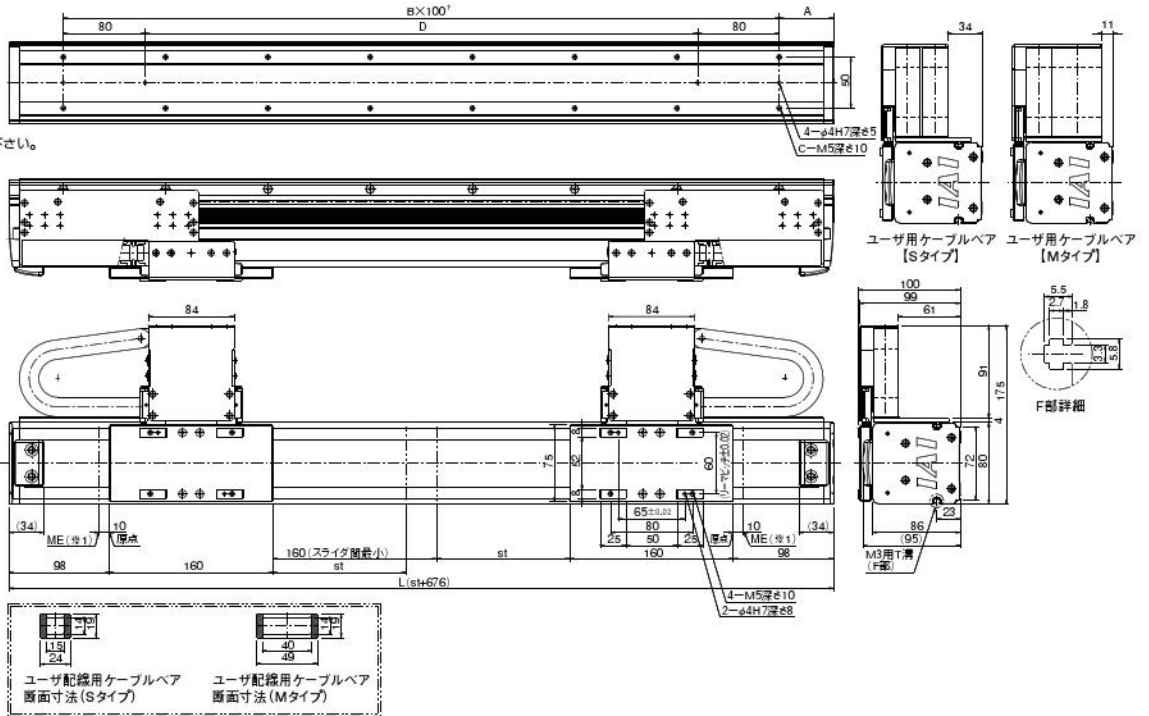
(注 1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注 2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。垂直設置での使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注 3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注 4) ケーブル長さは SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)

**寸法図 壁掛仕様**

CAD画面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD **RoHS**

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。追加の際にはユーザー用ケーブルベアをご利用下さい。

ストローク	130	230	330	430	530	630	730	830	930	1030	1130	1230
L	806	906	1006	1106	1206	1306	1406	1506	1606	1706	1806	1906
A	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53	53
B	7	8	9	10	11	12	13	14	15	16	17	18
C	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38
D	540	640	740	840	940	1040	1140	1240	1340	1440	1540	1640
質量 (kg)	14.8	16.0	17.2	18.4	19.6	20.8	22.0	23.2	24.4	25.6	26.8	28.0

- IA壁掛ロボット
- リニアサーボアクチュエータ
- クリーンルーム対応
- 防滴対応
- 置入ロボット
- 天井トックレロボット
- IXスカラロボット
- コントローラ
- 技術資料ダウンロード
- シャフトタイプ
- 小型タイプ
- 扁平タイプ
- 中型タイプ
- 大型タイプ
- 疑似アプタイプ

# LSA-L15SS 扁平タイプ 本体幅145mm 標準タイプ シングルスライダ



■型式項目	LSA - L15SS - I - 200 - □ - T2 - □ - □						
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
I:インクリメンタル	200:200W	150:150mm	T2: SCON	N:無し	CT2:ケーブル取付2	S:3m	CT3:ケーブル取付3
メンタル仕様	1650:1650mm (100mm毎)	XSEL	XSEL-P/Q	M:5m	CT4:ケーブル取付4	X□□:長さ指定	

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-L15SS-I-200-□-T2-□-□	インクリメンタル	200	150 ~ 1650	1 ~ 2500	5	-	30	90	3

\*上記型式の □ はストローク、□ はケーブル長、□ はオプションが入ります。

## オプション

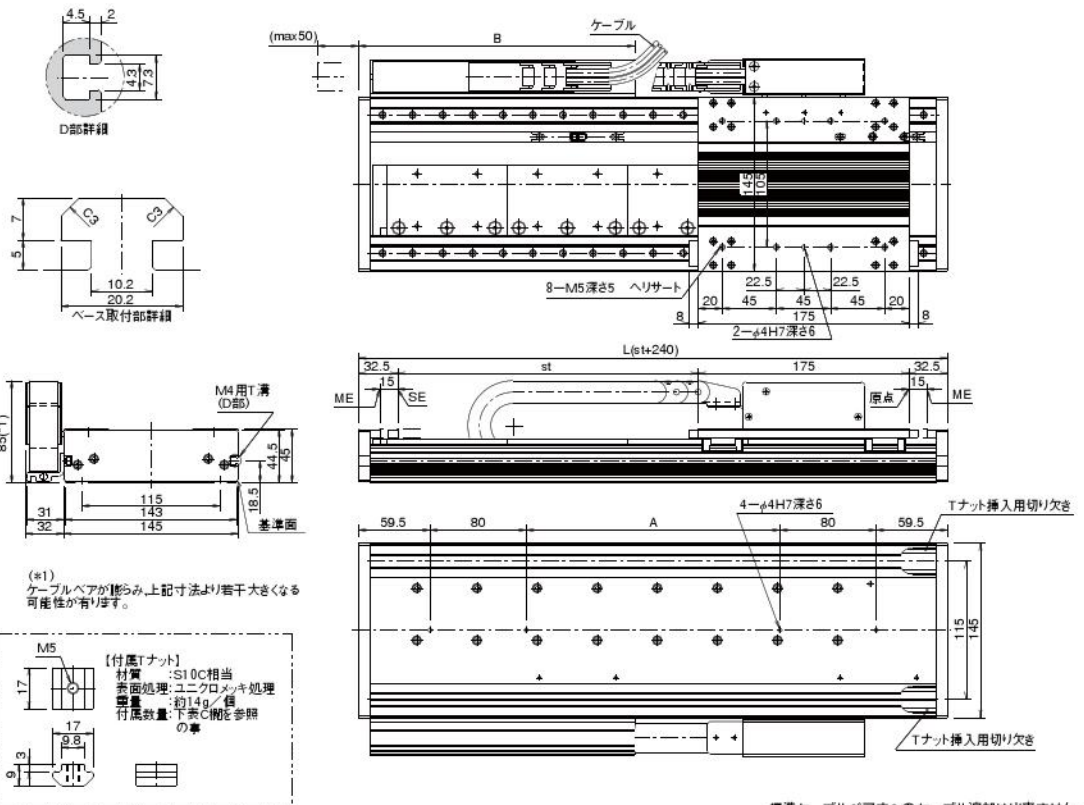
名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT2	→ P134	取付方向2
	CT3	→ P134	取付方向3
	CT4	→ P134	取付方向4

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント (注3)	Ma: 24.2N・m Mb: 24.2N・m Mc: 24.2N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 525mm 以下 Mb・Mc 方向 525mm 以下
ベース	材質: アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長 (注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40°C、85% RH 以下 (結露無きこと)

## 寸法図

\*1 原点復帰時はスライダが ME まで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド



標準ケーブルベア内へのケーブル追加は出来ません。

ストローク	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650
L	390	490	590	690	790	890	990	1090	1190	1290	1390	1490	1590	1690	1790	1890
A	111	211	311	411	511	611	711	811	911	1011	1111	1211	1311	1411	1511	1611
B	179.5	229.5	279.5	329.5	379.5	429.5	479.5	529.5	579.5	629.5	679.5	729.5	779.5	829.5	879.5	929.5
C	8	10	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38
質量 (kg)	6.5	7.9	9.3	10.6	12.0	13.4	14.8	16.2	17.5	18.9	20.3	21.7	23.1	24.4	25.8	27.2

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6 軸	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
SSEL	2 軸	プログラム / ポジショナー	単相 AC100/200V	→ P687
SCON	1 軸	パルス列 / ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*) XSEL-P/Q の 5 軸 / 6 軸目に、上記機種を接続することは出来ません。



ご注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。水平設置以外 (垂直、横立て、天井吊り等) でのご使用は出来ませんのでご注意下さい。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)

# LSA-L15SM 扁平タイプ 本体幅145mm

## 標準タイプ マルチスライダ

■型式項目 **LSA-L15SM-I-200-□-T2-□-□**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
LSA	L15SM	I	200	200W	50:50mm	T2: SCON SSEL XSEL-P/Q	N:無し S:3m M:5m X□□:長さ指定
		インクリメンタル仕様		1450:1450mm (100mm毎)			



写真はシングルスライダです。

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-L15SM-I-200-□-T2-□-□	インクリメンタル	200	50 ~ 1450	1 ~ 2500	5	-	30	90	3

\*上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

### オプション

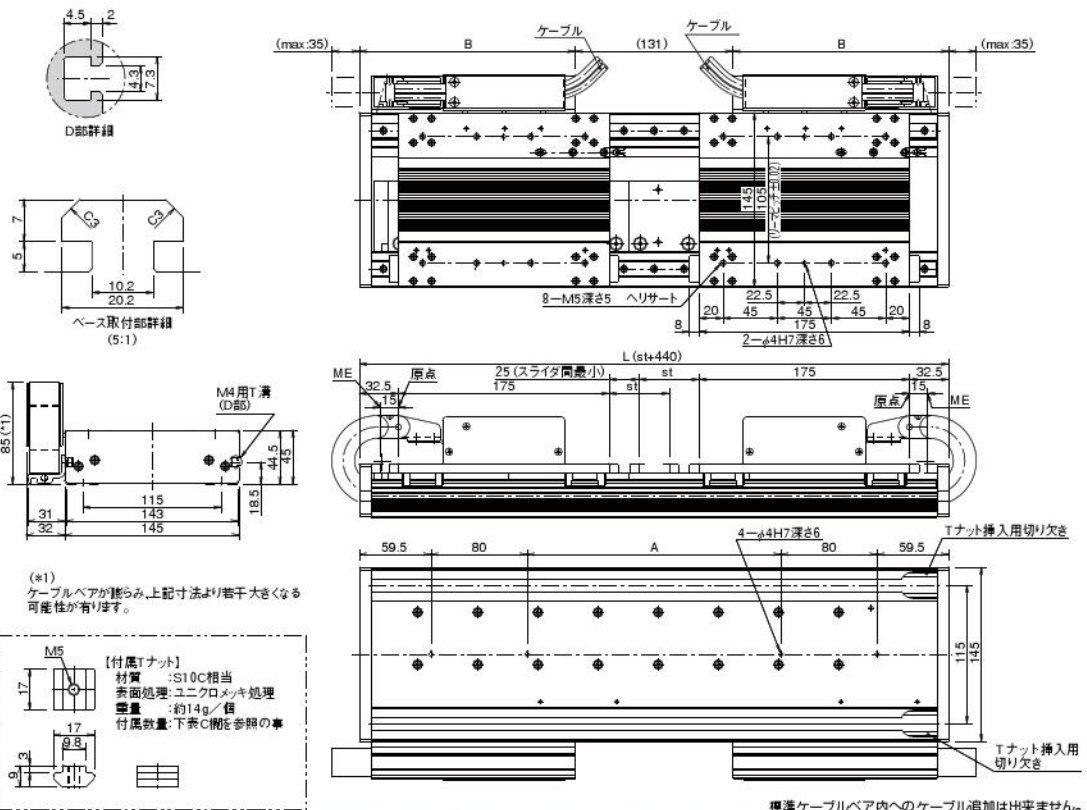
名称	型式	参照頁	備考
オプションの設定はありません			

### 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
静的許容モーメント	巻末-6をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma: 24.2N・m Mb: 24.2N・m Mc: 24.2N・m
張り出し負荷長	Ma方向 525mm以下 Mb・Mc方向 525mm以下
ベース	材質:アルミ 白色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40°C、85% RH以下 (結露無きこと)

### 寸法図

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド



ストローク	50	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450
L	490	590	690	790	890	990	1090	1190	1290	1390	1490	1590	1690	1790	1890
A	211	311	411	511	611	711	811	911	1011	1111	1211	1311	1411	1511	1611
B	179.5	229.5	279.5	329.5	379.5	429.5	479.5	529.5	579.5	629.5	679.5	729.5	779.5	829.5	879.5
C	10	12	14	16	18	20	22	24	26	28	30	32	34	36	38
質量 (kg)	10.0	11.4	12.8	14.2	15.6	17.0	18.4	19.8	21.2	22.6	24.0	25.4	26.8	28.3	29.7

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相 AC200V	→ P699
SSEL	2軸	プログラム/ポジショナー	単相 AC200V	→ P687
SCON	1軸	パルス列/ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

**注意**

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
 (注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細はP130をご参照下さい。  
 水平設置以外(垂直、横立て、天吊り等)でのご使用は出来ませんのでご注意ください。  
 (注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
 (注4) ケーブル長さはSCON/SSELが最大20m、XSELが最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。  
 (例 X08 = 8m)

(\*)XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
 (\*\*)SCONで上記機種を動作する場合は2台必要となります。

# LSA-N10SS 中型タイプ 本体幅100mm 標準タイプ シングルスライダ



■型式項目 **LSA-N10SS-I-100S-□-T2-□-□**

シリーズ — タイプ — エンコーダ — 対応ドライバー — ストローク — 適用 — ケーブル長 — オプション

種類 出力 コントローラ

I:インクリメンタル 100S:100W 100:100mm T2: SCON SSEL XSEL-P/Q  
メンタル仕様 4100:4100mm (100mm毎)

N:無し S:3m M:5m X□□:長さ指定  
下記オプション表参照

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-N10SS-I-100S-□-T2-□-□	インクリメンタル	100S (*1)	100~4100	1~2500	15	-	54	162	3

\*上記型式の □ はストローク、□ はケーブル長、□ はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT2~4	→ P134	取付方向 2~4
ユーザー用ケーブルベアSタイプ	US1~US4	→ P134	取付方向 1~4
ユーザー用ケーブルベアMタイプ	UM1~UM4	→ P134	取付方向 1~4

\*1 コントローラのドライバは 100W ですが、SCON コントローラの大きさは 400W 以上のサイズになります。(P673 参照) 又、回生抵抗の必要数の目安も、400W で差定して下さい。

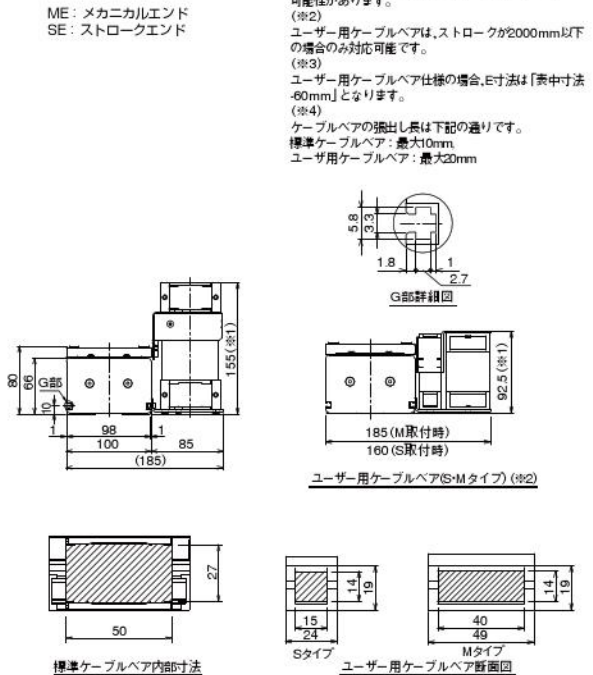
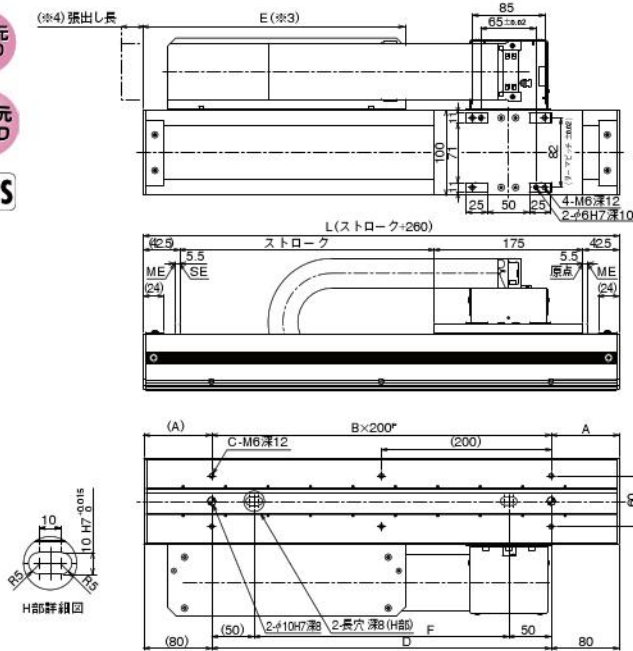
## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末-6 をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma: 76.4N・m Mb: 46.3N・m Mc: 25.7N・m
張り出し負荷長	Ma方向340mm以下 Mb・Mc方向340mm以下
ベース	材質:アルミ 黒色アルマイト処理
適用コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)

## 寸法図

CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。

- 2次元 CAD
- 3次元 CAD
- RoHS



ストローク	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100			
L	360	460	560	660	760	860	960	1060	1160	1260	1360	1460	1560	1660	1760	1860	1960	2060	2160	2260	2360	2460	2560	2660	2760	2860	2960	3060	3160	3260	3360	3460	3560	3660	3760	3860	3960	4060	4160	4260	4360			
A	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	30	80	
B	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17	17	18	18	19	19	20	20	21	21	22	22	
C	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36	36	38	38	40	40	42	42	44	44	46	46	
D	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200	4300	4400	
E	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380	1430	1480	1530	1580	1630	1680	1730	1780	1830	1880	1930	1980	2030	2080	2130	2180	2230	2280	2330	
F	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200	4300	4400
質量 (kg)	8.0	9.1	10.2	11.3	12.3	13.4	14.5	15.6	16.7	17.8	18.9	19.9	21.0	22.1	23.2	24.3	25.4	26.5	27.5	28.6	29.7	30.8	31.9	33.0	34.1	35.1	36.2	37.3	38.4	39.5	40.6	41.7	42.8	43.8	44.9	46.0	47.1	48.2	49.3	50.4	51.4	52.5	53.5	

## 適用コントローラ仕様

適用コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相 AC200V	→ P699
SSEL	2軸	プログラム/ポジショナー	単相 AC200V	→ P687
SCON	1軸	パルス列/ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*) XSEL-P/Qの5軸/6軸目に上記機種を接続することは出来ません。  
(\*) SCONの筐体は400W以上タイプの寸法になります。

⚠ ご注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。

(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。水平設置以外(垂直、横立て、天吊り等)での使用は出来ませんのでご注意ください。

(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。

(注4) ケーブル長さはSCON/SSELが最大20m、XSELが最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例 X08=8m)

# LSA-N10SM 中型タイプ 本体幅100mm 標準タイプ マルチスライダ



■型式項目 **LSA - N10SM - I - 100S - □ - T2 - □ - □**

シリーズ — タイプ — エンコーダ対応ドライバ種類 — 出力 — ストローク — 適応 — コントローラ — ケーブル長 — オプション

I:インクリメンタル仕様 100S:100W 100:100mm T2: SCON SSEL XSEL-P/Q N:無し S:3m M:5m X□□:長さ指定  
3900:3900mm (100mm毎)

下記オプション表参照

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式 / スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-N10SM-I-100S-□-T2-□-□	インクリメンタル	100S (※1)	100 ~ 3900	1 ~ 2500	15	-	54	162	3

\*上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
ユーザー用ケーブルベアSタイプ	US1	→ P134	取付方向 1
ユーザー用ケーブルベアMタイプ	UM1	→ P134	取付方向 1

※1 コントローラのドライバは 100W ですが、SCON コントローラの大きさは 400W 以上のサイズになります。(P673 参照) 又、回生抵抗の必要数の目安も、400W で選定して下さい。

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末-6をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma: 76.4N・m Mb: 46.3N・m Mc: 25.7N・m
張り出し負荷長	Ma方向340mm以下 Mb・Mc方向340mm以下
ベース	材質:アルミ 黒色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)

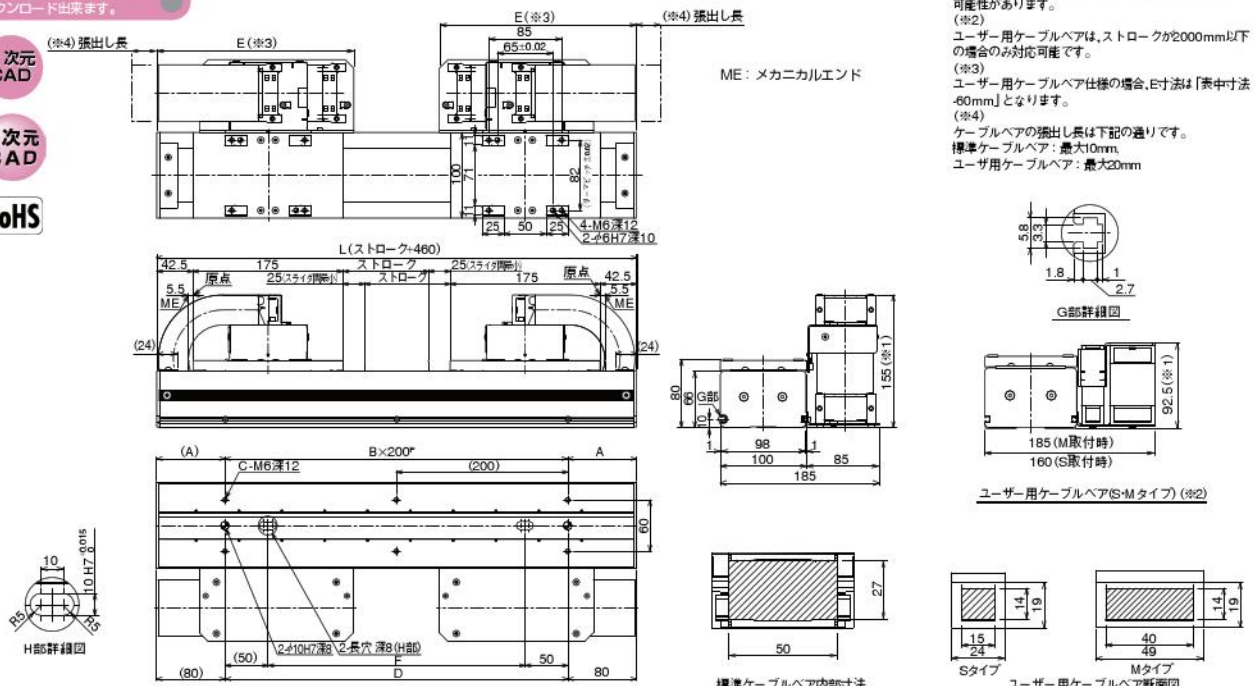
## 寸法図

CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD

3次元 CAD

RoHS



## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6 軸	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
SSEL	2 軸	プログラム / ポジショナー	単相 AC200V	→ P687
SCON	1 軸	パルス列 / ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(※) XSEL-P/Q の 5 軸 / 6 軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
(※) SCON の 機体は 400W 以上タイプの寸法になります。  
(※) SCON で上記機種を動作する場合は 2 台必要となります。



ご注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。水平設置以外(垂直、横立て、天吊り等)でのご使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長は SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。(例 X08=8m)



# LSA-N15SM

中型タイプ 本体幅 150mm  
標準タイプ マルチスライダ

■型式項目 **LSA-N15SM-I-200S-□-T2-□-□**

シリーズ — タイプ — エンコーダ種類 — 対応ドライバ出力 — ストローク — 適応コントローラ — ケーブル長 — オプション

I:インクリメンタル 200S:200W 150:150mm T2:SCON SSEL XSEL-P/Q N:無し S:3m M:5m X□□:長さ指定  
メンタル仕様 3950:3950mm (100mm毎)



※型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-N15SM-I-200S-□-T2-□-□	インクリメンタル	200S (※1)	150 ~ 3950	1 ~ 2500	20	-	86	P131 参照	3

※上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1	→ P134	取付方向 1
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1	→ P134	取付方向 1

※1 コントローラのドライバは 200W ですが、SCON コントローラの大きさは 400W 以上のサイズになります。(P673 参照)  
又、回生抵抗の必要数の目安も、400W で差定して下さい。

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント (注3)	Ma : 111.7N・m Mb : 66.6N・m Mc : 50.0N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 450mm 以下 Mb・Mc 方向 450mm 以下
ベース	材質:アルミ 黒色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長 (注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40°C、85% RH 以下 (結露無きこと)

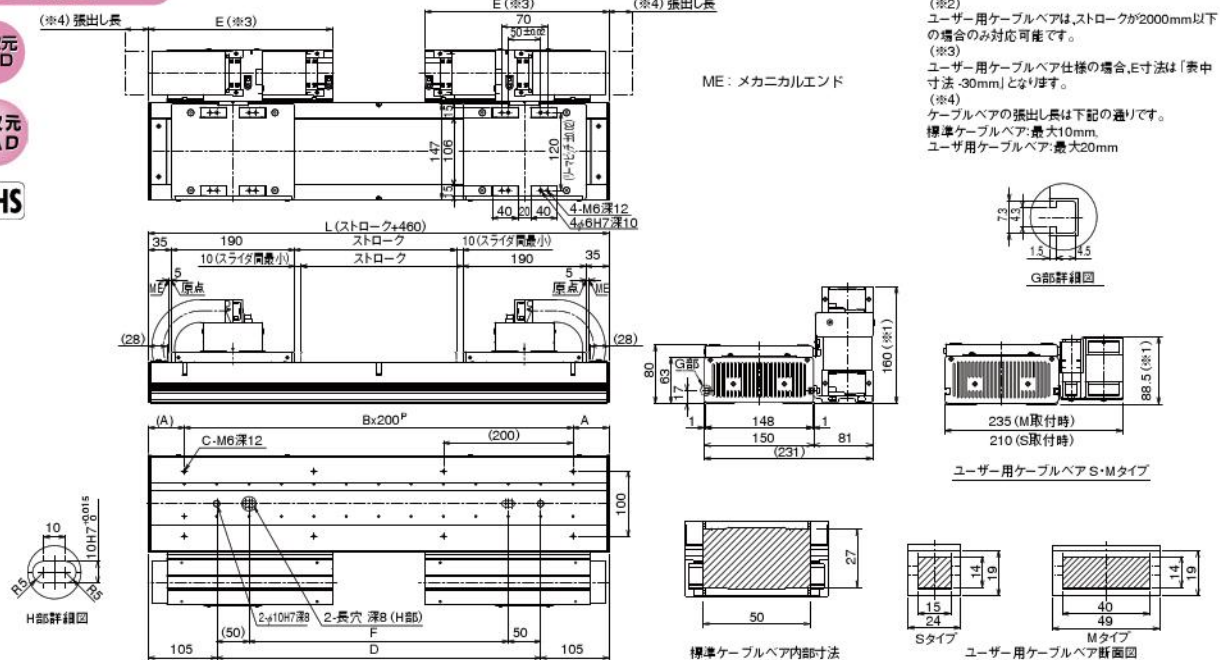
## 寸法図

CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD

3次元 CAD

RoHS



ストローク	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450	3550	3650	3750	3850	3950		
L	610	710	810	910	1010	1110	1210	1310	1410	1510	1610	1710	1810	1910	2010	2110	2210	2310	2410	2510	2610	2710	2810	2910	3010	3110	3210	3310	3410	3510	3610	3710	3810	3910	4010	4110	4210	4310	4410		
A	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105
B	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17	17	18	18	19	19	20	20	21	21	22	
C	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36	36	38	38	40	40	42	42	44	44	46	
D	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200		
E	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380	1430	1480	1530	1580	1630	1680	1730	1780	1830	1880	1930	1980	2030	2080	2130		
F	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100		
質量 (kg)	165	179	193	207	221	235	250	264	278	292	307	321	335	349	363	377	391	406	420	434	448	462	476	491	505	519	533	547	562	576	590	604	618	632	646	661	675	689	703		

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6 軸	プログラム	単相/三相 AC200V	→ P699
SSEL	2 軸	プログラム/ポジショナー	単相 AC200V	→ P687
SCON	1 軸	パルス列/ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(※) XSEL-P/Q の 5 軸/6 軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
(※) SCON の筐体は 400W 以上タイプの寸法になります。  
(※) SCON で上記機種を動作させる場合は 2 台必要となります。



注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。  
水平設置以外 (垂直、横立て、天吊り等) でのご使用は出来ませんのでご注意下さい。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。  
(例 X08 = 8m)

# LSA-N15HS

中型タイプ 本体幅 150mm  
高推力タイプ シングルスライダ



■型式項目	<b>LSA - N15HS - I - 200S</b> - <input type="checkbox"/> - <b>T2</b> - <input type="checkbox"/> - <input type="checkbox"/>						
シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
I:インクリメンタル	200S:200W	1:インクリメンタル	200S:200W	100:100mm 4100:4100mm (100mm毎)	T2:SCON SSEL XSEL-P/Q	N:無し S:3m M:5m X□□:長さ指定	下記オプション表参照

※型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (注 1) (mm/s)	可搬質量 (注 2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注 2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-N15HS-I-200S- <input type="checkbox"/> -T2- <input type="checkbox"/> - <input type="checkbox"/>	インクリメンタル	200S (※ 1)	100 ~ 4100	1 ~ 2500	30	-	125	P131 参照	3

※上記型式の  はストローク、 はケーブル長、 はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT2 ~ 4	→ P134	取付方向 2 ~ 4
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1 ~ US4	→ P134	取付方向 1 ~ 4
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1 ~ UM4	→ P134	取付方向 1 ~ 4

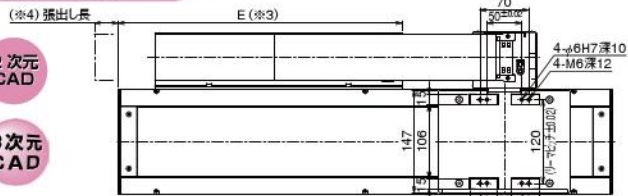
※ 1 コントローラのドライバは 200 W ですが、SCON コントローラの大きさは 400W 以上のサイズになります。(P673 参照)  
又、回生抵抗の必要数の目安も、400W で設定して下さい。

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント (注 3)	Ma : 155.8N・m Mb : 91.1N・m Mc : 71.5N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 450mm 以下 Mb・Mc 方向 450mm 以下
ベース	材質: アルミ 黒色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長 (注 4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40°C、85% RH 以下 (結露無きこと)

## 寸法図

CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。



2次元 CAD

3次元 CAD

RoHS



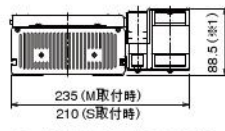
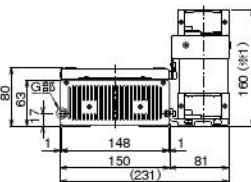
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド

(※1) ケーブルベアが膨らみ、下記寸法より若干大きくなる可能性があります。

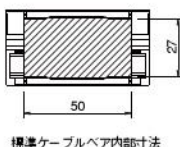
(※2) ユーザー用ケーブルベアは、ストロークが2000mm 以下の場合のみ対応可能です。

(※3) ユーザー用ケーブルベア仕様の場合、E寸法は「表中寸法 -55mm」となります。

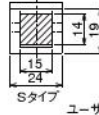
(※4) ケーブルベアの引出し長は下記の通りです。  
標準ケーブルベア: 最大10mm  
ユーザー用ケーブルベア: 最大20mm



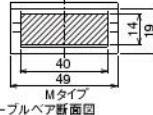
ユーザー用ケーブルベア S・Mタイプ



標準ケーブルベア内部寸法



Sタイプ



ユーザー用ケーブルベア断面図

ストローク	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100		
L	410	510	610	710	810	910	1010	1110	1210	1310	1410	1510	1610	1710	1810	1910	2010	2110	2210	2310	2410	2510	2610	2710	2810	2910	3010	3110	3210	3310	3410	3510	3610	3710	3810	3910	4010	4110	4210	4310	4410		
A	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105
B	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17	17	18	18	19	19	20	20	21	21	22	
C	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36	36	38	38	40	40	42	42	44	44	46	
D	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200		
E	255	305	355	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055	1105	1155	1205	1255	1305	1355	1405	1455	1505	1555	1605	1655	1705	1755	1805	1855	1905	1955	2005	2055	2105	2155	2205	2255		
F	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100		
質量 (kg)	10.3	11.6	13.0	14.3	15.6	16.9	18.2	19.5	20.8	22.2	23.5	24.8	26.1	27.4	28.7	30.0	31.4	32.7	34.0	35.3	36.6	37.9	39.2	40.6	41.9	43.2	44.5	45.8	47.1	48.4	49.8	51.1	52.4	53.7	55.0	56.3	57.6	59.0	60.3	61.6	62.9		

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相 AC200V	→ P699
SSEL	2軸	プログラム/ポジショナー	単相 AC200V	→ P687
SCON	1軸	パルス列/ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(※) XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
(※) SCONの筐体は400W以上タイプの寸法になります。



注意

(注 1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注 2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。水平設置以外 (垂直、横立て、天吊り等) でのご使用は出来ませんのでご注意下さい。  
(注 3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注 4) ケーブル長さは SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位で記入下さい。(例 X08 = 8m)

# LSA-N15HM

中型タイプ 本体幅 150mm  
高推力タイプ マルチスライダ



■型式項目 **LSA-N15HM-I-200S** - [ ] - **T2** - [ ] - [ ]

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
シリーズ	タイプ	インクリメンタル 1:インクリ メンタル仕様	200S・200W	150:150mm ↓ 3850:3850mm (100mm毎)	T2:SCON SSEL XSEL-P/Q	N:無し S:3m M:5m X□□: 長さ指定	下記オプション表 参照

\*型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-N15HM-I-200S-[ ]-T2-[ ]-[ ]	インクリメンタル	200S (*1)	150 ~ 3850	1 ~ 2500	30	-	125	P131 参照	3

\*上記型式の [ ] はストローク、 [ ] はケーブル長、 [ ] はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
ユーザー用ケーブルベア S タイプ	US1	→ P134	取付方向 1
ユーザー用ケーブルベア M タイプ	UM1	→ P134	取付方向 1

\*1 コントローラのドライバは 200W ですが、SCON コントローラの大きさは 400W 以上のサイズになります。(P673 参照)  
又、回生抵抗の必要数の目安も、400W で差定して下さい。

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント (注3)	Ma : 155.8N・m Mb : 91.1N・m Mc : 71.5N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 450mm 以下 Mb・Mc 方向 450mm 以下
ベース	材質:アルミ 黒色アルマイト処理
適応コントローラ	T2:SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長 (注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)

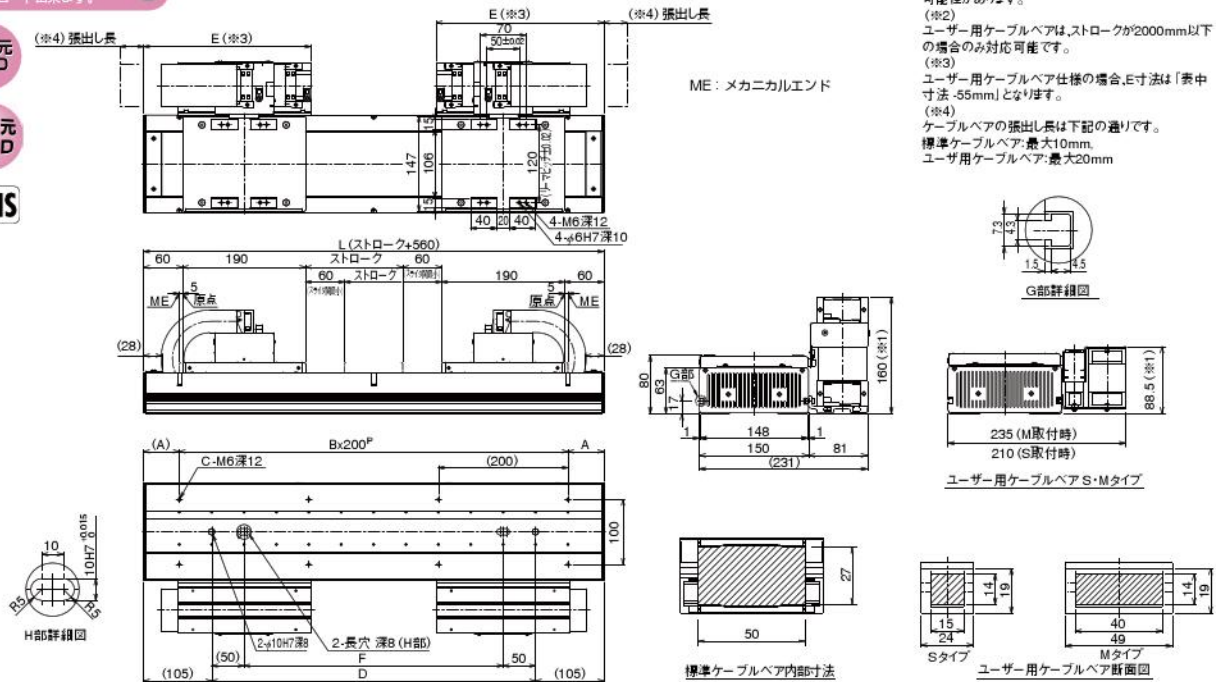
## 寸法図

CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD

3次元 CAD

RoHS



ストローク	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450	3550	3650	3750	3850		
L	710	810	910	1010	1110	1210	1310	1410	1510	1610	1710	1810	1910	2010	2110	2210	2310	2410	2510	2610	2710	2810	2910	3010	3110	3210	3310	3410	3510	3610	3710	3810	3910	4010	4110	4210	4310	4410		
A	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105
B	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17	17	18	18	19	19	20	20	21	21	21	
C	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36	36	38	38	40	40	42	42	44	44	44	
D	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200		
E	255	305	355	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055	1105	1155	1205	1255	1305	1355	1405	1455	1505	1555	1605	1655	1705	1755	1805	1855	1905	1955	2005	2055	2105		
F	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100		
質量 (kg)	19.7	21.1	22.5	23.9	25.4	26.8	28.2	29.6	31.0	32.5	33.9	35.3	36.7	38.1	39.5	40.9	42.3	43.8	45.2	46.6	48.0	49.5	50.9	52.3	53.7	55.1	56.5	57.9	59.4	60.8	62.2	63.6	65.0	66.4	67.9	69.3	70.7	72.1		

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相 AC200V	→ P699
SSEL	2軸	プログラム/ポジショナー	単相 AC200V	→ P687
SCON	1軸	パルス列/ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*) XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
(\*) SCONの筐体は400W以上タイプの寸法になります。  
(\*) SCONで上記機種を動作する場合は2台必要となります。



注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細はP130をご参照下さい。水平設置以外(垂直、横立て、天吊り等)でのご使用は出来ませんのでご注意下さい。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さはSCON/SSELが最大20m、XSELが最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)

# LSAS-N10SS 中型タイプ 本体幅100mm 標準タイプ シングルスライダ



■型式項目 **LSAS-N10SS - G - 100S - □ - T2 - □ - □**

シリーズ — タイプ — エンコーダ種類 — 出力 — ストローク — 対応コントローラ — ケーブル長 — オプション

G: シリアルエンコーダ 100S: 100W 100: 100mm T2: SCON N: 無し S: 3m M: 5m X: □; 長さ指定  
 出力 4100: 4100mm (100mm 毎) SSEL: XSEL-P/Q 下記オプション表参照

※型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSAS-N10SS-G-100S-□-T2-□-□	シリアルエンコーダ 疑似アップ	100S (※1)	100 ~ 4100	1 ~ 2500	15	-	54	162	3

※上記型式の □ はストローク, □ はケーブル長, □ はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT2~4	→ P134	取付方向 2 ~ 4
ユーザー用ケーブルベアSタイプ	US1~US4	→ P134	取付方向 1 ~ 4
ユーザー用ケーブルベアMタイプ	UM1~UM4	→ P134	取付方向 1 ~ 4

※ 1 コントローラのドライバは 100 W ですが、SCON コントローラの大きさは 400W 以上のサイズになります。(P673 参照) 又、回生抵抗の必要数の目安も、400W で差定して下さい。

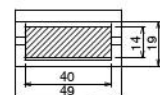
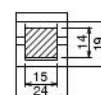
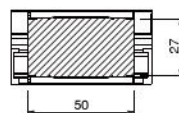
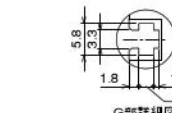
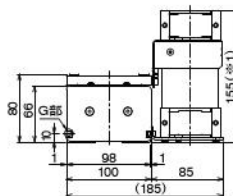
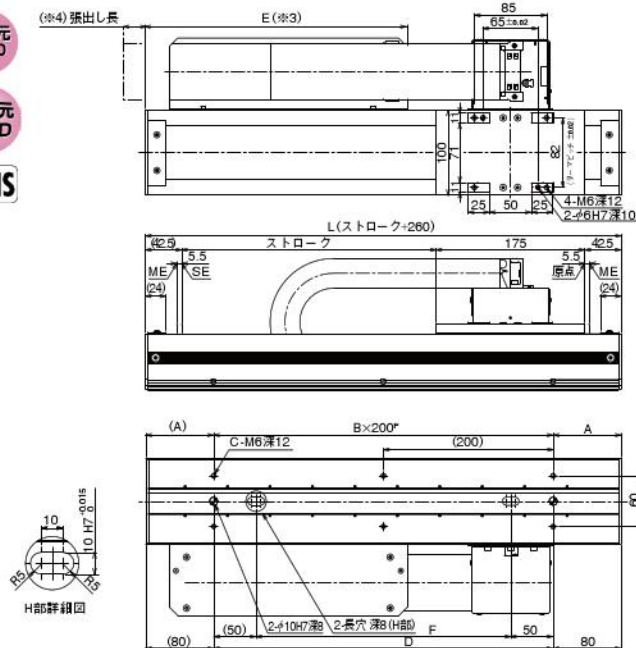
## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末-6 をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma : 76.4N・m Mb : 46.3N・m Mc : 25.7N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 340mm 以下 Mb・Mc 方向 340mm 以下
ベース	材質: アルミ 黒色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0~40℃、85%RH 以下(結露無きこと)

## 寸法図

CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD  
3次元 CAD  
RoHS



ストローク	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	
L	360	460	560	660	760	860	960	1060	1160	1260	1360	1460	1560	1660	1760	1860	1960	2060	2160	2260	2360	2460	2560	2660	2760	2860	2960	3060	3160	3260	3360	3460	3560	3660	3760	3860	3960	4060	4160	4260	4360	
A	80	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30	30
B	1	2	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17	17	18	18	19	19	20	20	21	21	
C	4	6	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36	36	38	38	40	40	42	42	44	44	
D	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200	
E	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380	1430	1480	1530	1580	1630	1680	1730	1780	1830	1880	1930	1980	2030	2080	2130	2180	2230	
F	100	200	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	
質量 (kg)	8.0	9.1	10.2	11.3	12.3	13.4	14.5	15.6	16.7	17.8	18.9	19.9	21.0	22.1	23.2	24.3	25.4	26.5	27.5	28.6	29.7	30.8	31.9	33.0	34.1	35.1	36.2	37.3	38.4	39.5	40.6	41.7	42.8	43.8	44.9	46.0	47.1	48.2	49.3	50.4	51.4	

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相AC200V	→ P699
SSEL	2軸	プログラム/ポジショナー	単相AC200V	→ P687
SCON	1軸	パルス列/ポジショナー		→ P665

(※) XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種は接続可能です。  
 (※) SCONの筐体は400W以上タイプの寸法になります。



注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
 (注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。水平設置以外(垂直、直立、天吊り等)でのご使用は出来ませんのでご注意ください。  
 (注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
 (注4) ケーブル長さは最大 20m となります。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例 X08=8m)





# LSAS-N15SM 中型タイプ 本体幅150mm

## 標準タイプ マルチスライダ



■型式項目 **LSAS-N15SM-G-200S-□-T2-□-□**

シリーズ — タイプ — エンコーダ対応ドライバー ストローク — 出力 — 対応 — ケーブル長 — オプション

種類 出力 コントローラ

G: シリアルエンコーダ  
S: シリアルエンコーダ  
M: 疑似アップタイプ

200S: 200W 150: 150mm  
3950: 3950mm (100mm 毎)

T2: SCON  
SSEL  
XSEL-P/Q

N: 無し  
S: 3m  
M: 5m  
X□□: 長さ指定

下記オプション表参照

※型式項目の内容は132ページをご参照ください。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSAS-N15SM-G-200S-□-T2-□-□	シリアルエンコーダ 疑似アップ	200S (※1)	150 ~ 3950	1 ~ 2500	20	-	86	P131参照	3

※上記型式の □ はストローク、□ はケーブル長、□ はオプションが入ります。

### オプション

名称	型式	参照頁	備考
ユーザー用ケーブルベア Sタイプ	US1	→ P134	取付方向 1
ユーザー用ケーブルベア Mタイプ	UM1	→ P134	取付方向 1

※1 コントローラのドライバーは 200W ですが、SCON コントローラの大きさは 400W 以上のサイズになります。(P673 参照)  
又、回生抵抗の必要数の目安も、400W で差定して下さい。

### 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント (注3)	Ma: 111.7N・m Mb: 66.6N・m Mc: 50.0N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 450mm 以下 Mb・Mc 方向 450mm 以下
ベース	材質: アルミ 黒色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長 (注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0~40°C, 85%RH 以下 (結露無きこと)

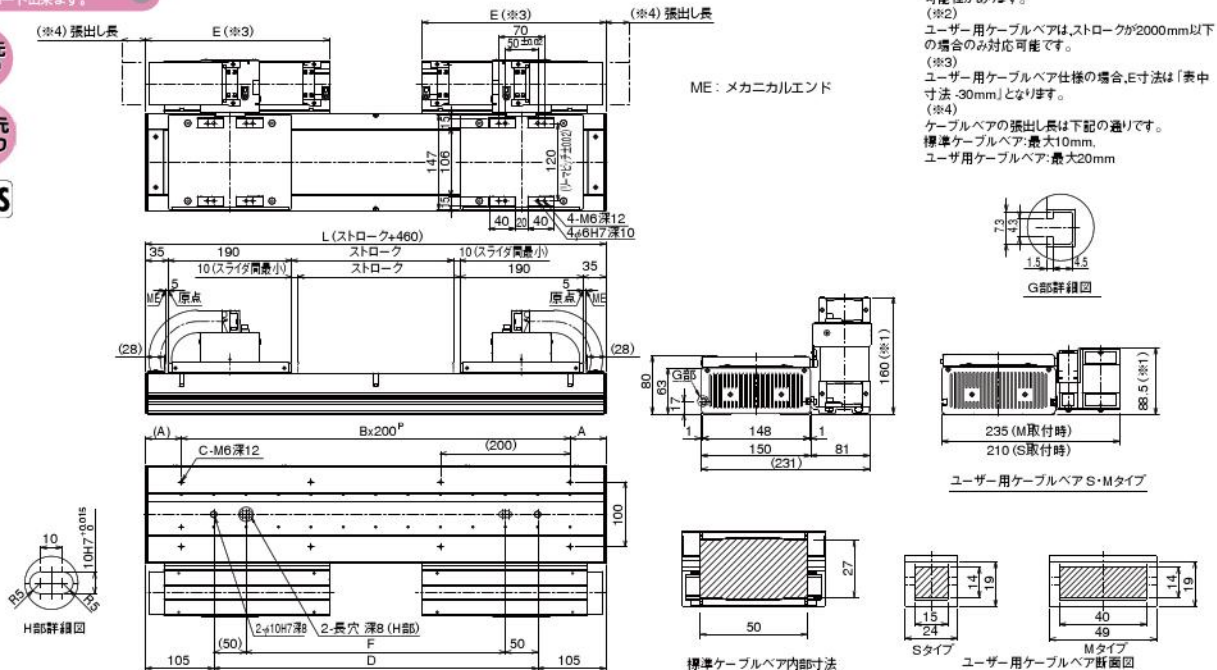
### 寸法図

CAD 画面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD

3次元 CAD

RoHS



ストローク	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450	3550	3650	3750	3850	3950		
L	610	710	810	910	1010	1110	1210	1310	1410	1510	1610	1710	1810	1910	2010	2110	2210	2310	2410	2510	2610	2710	2810	2910	3010	3110	3210	3310	3410	3510	3610	3710	3810	3910	4010	4110	4210	4310	4410		
A	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105
B	2	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17	17	18	18	19	19	20	20	21	21	22	
C	6	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36	36	38	38	40	40	42	42	44	44	46	
D	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200		
E	230	280	330	380	430	480	530	580	630	680	730	780	830	880	930	980	1030	1080	1130	1180	1230	1280	1330	1380	1430	1480	1530	1580	1630	1680	1730	1780	1830	1880	1930	1980	2030	2080	2130		
F	300	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100		
質量 (kg)	165	179	193	207	221	235	250	264	278	292	307	321	335	349	363	377	391	406	420	434	448	462	476	491	505	519	533	547	562	576	590	604	618	632	646	661	675	689	703		

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相AC200V	→ P699
SSEL	2軸	プログラム/ポジショナー	単相AC200V	→ P687
SCON	1軸	パルス列/ポジショナー		→ P665

(※) XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種は接続可能です。  
(※) SCONの筐体は400W以上タイプの寸法になります。  
(※) SCONで上位機種を動作する場合は2台必要となります。



注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。水平設置以外(垂直、横立て、天吊り等)でのご使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長は最大 20m となります。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例 X08=8m)



# LSAS-N15HM 中型タイプ 本体幅150mm 高推力タイプ マルチスライダ

■型式項目 LSAS-N15HM-G-200S-□-T2-□-□

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバー出力	ストローク	コントロール	ケーブル長	オプション
G: シリアルエンコーダ 類似アプソタイプ	200S: 200W 150: 150mm 1 3850: 3850mm (100mm 毎)	T2: SCON SSEL XSEL-P/Q	N: 無し S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定	下記オプション表 参照			



※型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式 / スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 100mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSAS-N15HM-G-200S-□-T2-□-□	シリアルエンコーダ 疑似アプソ	200S (※1)	150 ~ 3850	1 ~ 2500	30	-	125	P131参照	3

※上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
ユーザー用ケーブルベアSタイプ	US1	→ P134	取付方向 1
ユーザー用ケーブルベアMタイプ	UM1	→ P134	取付方向 1

※1 コントローラのドライバは200Wですが、SCONコントローラの大きさは400W以上のサイズになります。(P673参照)  
又、回生抵抗の必要数の目安も、400Wで差定して下さい。

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末-6をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma: 155.8N・m Mb: 91.1N・m Mc: 71.5N・m
張り出し負荷長	Ma方向450mm以下 Mb・Mc方向450mm以下
ベアス	材質: アルミ 黒色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0~40℃、85%RH以下(結露無きこと)

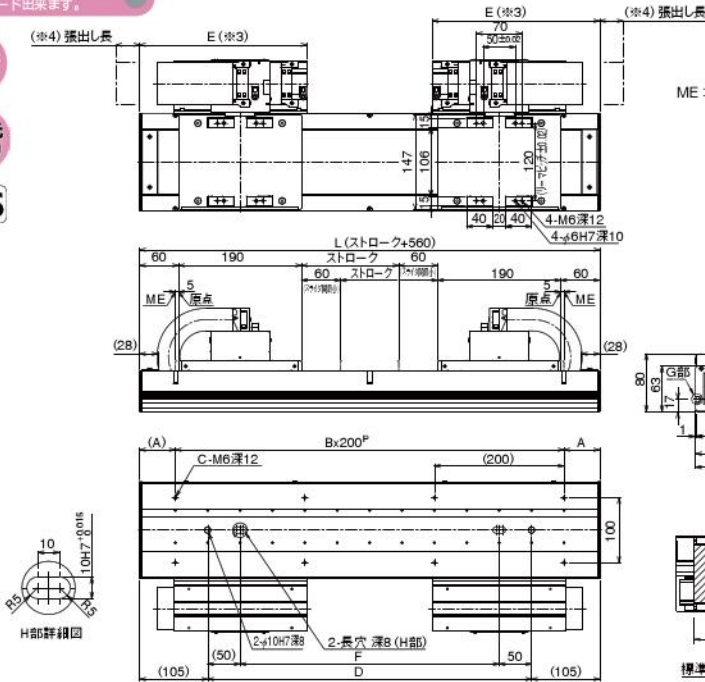
## 寸法図

CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD

3次元 CAD

RoHS



ストローク	150	250	350	450	550	650	750	850	950	1050	1150	1250	1350	1450	1550	1650	1750	1850	1950	2050	2150	2250	2350	2450	2550	2650	2750	2850	2950	3050	3150	3250	3350	3450	3550	3650	3750	3850		
L	710	810	910	1010	1110	1210	1310	1410	1510	1610	1710	1810	1910	2010	2110	2210	2310	2410	2510	2610	2710	2810	2910	3010	3110	3210	3310	3410	3510	3610	3710	3810	3910	4010	4110	4210	4310	4410		
A	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105	55	105
B	3	3	4	4	5	5	6	6	7	7	8	8	9	9	10	10	11	11	12	12	13	13	14	14	15	15	16	16	17	17	18	18	19	19	20	20	21	21	22	
C	8	8	10	10	12	12	14	14	16	16	18	18	20	20	22	22	24	24	26	26	28	28	30	30	32	32	34	34	36	36	38	38	40	40	42	42	44	44	46	
D	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100	4200		
E	255	305	355	405	455	505	555	605	655	705	755	805	855	905	955	1005	1055	1105	1155	1205	1255	1305	1355	1405	1455	1505	1555	1605	1655	1705	1755	1805	1855	1905	1955	2005	2055	2105		
F	400	500	600	700	800	900	1000	1100	1200	1300	1400	1500	1600	1700	1800	1900	2000	2100	2200	2300	2400	2500	2600	2700	2800	2900	3000	3100	3200	3300	3400	3500	3600	3700	3800	3900	4000	4100		
質量 (kg)	19.7	21.1	22.5	23.9	25.4	26.8	28.2	29.6	31.0	32.5	33.9	35.3	36.7	38.1	39.5	40.9	42.3	43.8	45.2	46.6	48.0	49.5	50.9	52.3	53.7	55.1	56.5	57.9	59.4	60.8	62.2	63.6	65.0	66.4	67.9	69.3	70.7	72.1		

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相AC200V	→ P699
SSEL	2軸	プログラム/ポジショナー	単相AC200V	→ P687
SCON	1軸	パルス列/ポジショナー		→ P665

(※)XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種は接続可能です。  
(※)SCONの筐体は400W以上タイプの寸法になります。  
(※)SCONで上位機種を動作する場合は2台必要となります。



注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細はP130をご参照下さい。水平設置以外(垂直、横立て、天吊り等)でのご使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注3) 10,000km走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは最大20mとなります。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例 X08=8m)



# LSA-N19SM

中型タイプ 本体幅193mm  
標準タイプ マルチスライダ



■型式項目 **LSA-N19SM-I-300S-□-T2-□-□**

シリーズ — タイプ — エンコーダ対応ドライバー ストローク — 適応 — ケーブル長 — オプション

種類 出力 コントローラ

I:インクリ 300S:300W 72:72mm T2: SCON N:無し  
メンタル仕様 2232:2232mm S:3m  
(144mm毎) XSEL-P/Q M:5m  
X□□:長さ指定

※型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 144mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-N19SM-I-300S-□-T2-□-□	インクリメンタル	300S (※1)	72 ~ 2232	1 ~ 2500	30	-	100	P131 参照	3

※上記型式の □ はストローク、□ はケーブル長、□ はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
オプションの設定はありません			

※1 コントローラのドライバは 300W ですが、SCON コントローラの大きさが 400W 以上のサイズになります。(P673 参照)  
又、回生抵抗の必要数の目安も、400W で選定して下さい。

## 共通仕様

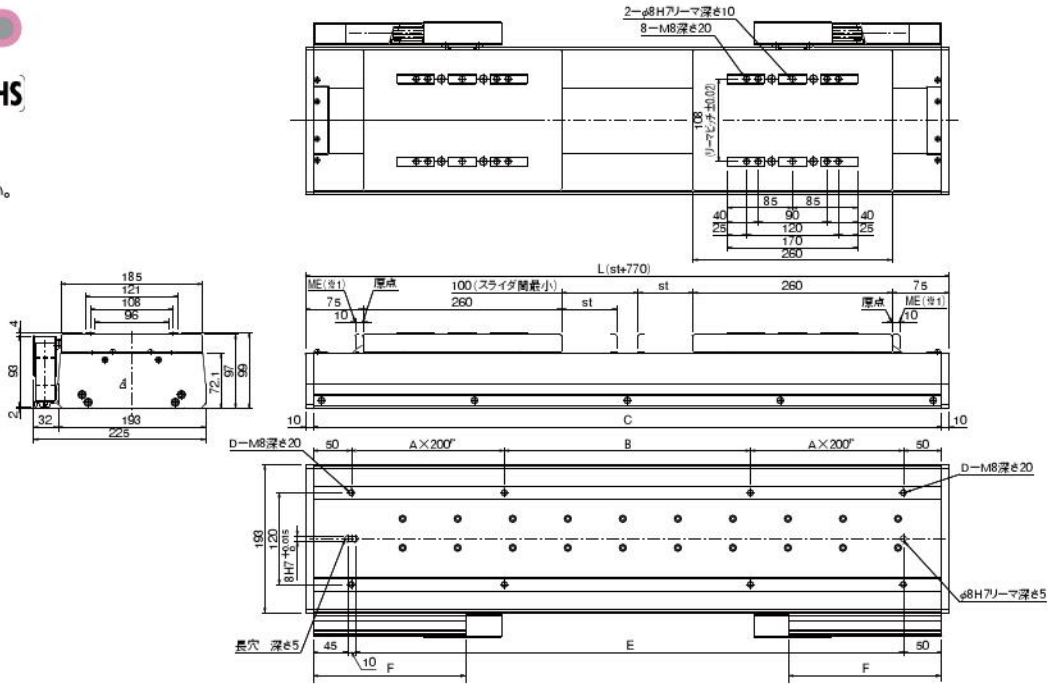
駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma : 61.94N・m Mb : 61.94 N・m Mc : 61.94N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 700mm 以下 Mb・Mc 方向 700mm 以下
ベース	材質:アルミ 黒色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)

## 寸法図

CAD 図面がホームページよりダウンロード出来ます。

2次元 CAD 3次元 CAD RoHS

※1 原点復帰時はスライダが ME まで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド



標準ケーブル長内へのケーブル追加は出来ません。

ストローク	72	216	360	504	648	792	936	1080	1224	1368	1512	1656	1800	1944	2088	2232
L	842	986	1130	1274	1418	1562	1706	1850	1994	2138	2282	2426	2570	2714	2858	3002
A	1	2	2	2	3	3	3	4	4	5	5	5	6	6	6	7
B	322	66	210	354	98	242	386	130	274	18	162	306	50	194	338	82
C	822	966	1110	1254	1398	1542	1686	1830	1974	2118	2262	2406	2550	2694	2838	2982
D	4	6	6	6	8	8	8	10	10	12	12	12	14	14	14	16
E	71.7	86.1	100.5	114.9	129.3	143.7	158.1	172.5	186.9	201.3	215.7	230.1	244.5	258.9	273.3	287.7
F	200	275	350	425	500	575	650	725	800	875	950	1025	1100	1175	1250	1325
質量 (kg)	28.7	31.5	34.4	37.2	40.1	42.9	45.8	48.6	51.5	54.3	57.2	60.0	62.8	65.7	68.5	71.4

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6 軸	プログラム	単相 / 三相 AC200V	→ P699
SSEL	2 軸	プログラム / ポジショナー	単相 AC200V	→ P687
SCON	1 軸	パルス列 / ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(※) XSEL-P/Q の 5 軸 / 6 軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
(※) SCON の筐体は 400W 以上タイプの寸法になります。  
(※) SCON で上記機種を動作する場合は 2 台必要となります。



注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細は P130 をご参照下さい。水平設置以外(垂直、横立て、天吊り等)でのご使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは SCON/SSEL が最大 20m、XSEL が最大 30m です。長さ指定は m 単位でご記入下さい。  
(例 X08 = 8m)

# LSA-W21SS 大型タイプ 本体幅210mm

## 標準タイプ シングルスライダ



■型式項目 **LSA-W21SS-I-400-□-T2-□-□**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
I	400	インクリメンタル	400:400W	1050:1050mm	T2: SCON SSEL XSEL-P/Q	N:無し S:3m M:5m X□□:長さ指定	CT2:ケーブルベア取付2 CT3:ケーブルベア取付3 CT4:ケーブルベア取付4 L:原点对ミットスイッチ(標準)

※型式項目の内容は132ページをご参照ください。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 135mm 単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-W21SS-I-400-□-T2-□-□-L	インクリメンタル	400	1050 ~ 4155	1 ~ 2500	60	-	200	600	3

※上記型式の □ はストローク、□ はケーブル長、□ はオプションが入ります。

### オプション

名称	型式	参照頁	備考
ケーブルベア取付方向	CT2	→ P134	取付方向2
	CT3	→ P134	取付方向3
	CT4	→ P134	取付方向4
原点リミットスイッチ	L	-	標準装備

### ご注意

W21SS タイプは納品後原点方向を変更する事が出来ませんのでご注意ください。

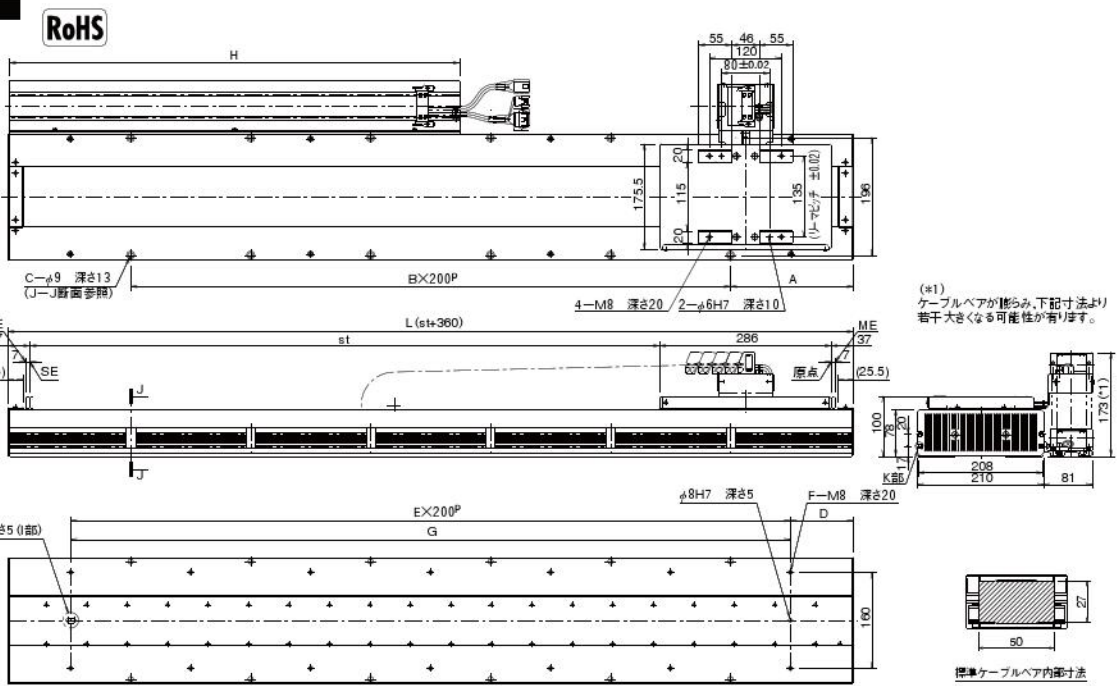
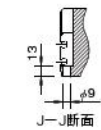
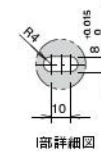
### 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm 以下
静的許容モーメント	巻末 -6 をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma : 128.7N・m Mb : 128.7N・m Mc : 128.7N・m
張り出し負荷長	Ma 方向 500mm 以下 Mb・Mc 方向 500mm 以下
ベース	材質:アルミ 黒色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: SCON, SSEL, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40℃、85% RH 以下 (結露無きこと)

### 寸法図

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド  
SE: ストロークエンド

2次元 CAD 3次元 CAD



ストローク	1050	1185	1320	1455	1590	1725	1860	1995	2130	2265	2400	2535	2670	2805	2940	3075	3210	3345	3480	3615	3750	3885	4020	4155
L	1410	1545	1680	1815	1950	2085	2220	2355	2490	2625	2760	2895	3030	3165	3300	3435	3570	3705	3840	3975	4110	4245	4380	4515
A	205	72.5	140	207.5	75	142.5	210	77.5	145	212.5	80	147.5	215	82.5	150	217.5	85	152.5	220	87.5	155	222.5	90	157.5
B	5	7	7	7	9	9	9	11	11	11	13	13	13	15	15	15	17	17	17	19	19	19	21	21
C	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	40	40	40	44	44
D	105	172.5	40	107.5	175	42.5	110	177.5	45	112.5	180	47.5	115	182.5	50	117.5	185	52.5	120	187.5	55	122.5	190	57.5
E	6	6	8	8	8	10	10	10	12	12	12	14	14	14	16	16	16	18	18	18	20	20	20	22
F	14	14	18	18	18	22	22	22	26	26	26	30	30	30	34	34	34	38	38	38	42	42	42	46
G	1200	1200	1600	1600	1600	2000	2000	2000	2400	2400	2400	2800	2800	2800	3200	3200	3200	3600	3600	3600	4000	4000	4000	4400
H	760	830	900	970	1040	1120	1160	1240	1310	1380	1450	1500	1570	1640	1720	1790	1840	1910	1980	2050	2120	2200	2240	2320
質量 (kg)	46.0	50.0	54.0	58.0	62.0	66.0	70.0	74.0	78.0	82.0	86.0	90.0	94.0	98.0	102.0	106.0	110.0	114.0	118.0	122.0	126.0	130.0	134.0	138.0

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相 AC200V	→ P699
SSEL	2軸	プログラム/ポジショナー	単相 AC200V	→ P687
SCON	1軸	パルス列/ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(※)XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。



ご注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細はP130をご参照下さい。水平設置以外(垂直、横立て、天吊り等)でのご使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さはSCON/SSELが最大20m、XSELが最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)

# LSA-W21SM 大型タイプ 本体幅210mm

## 標準タイプ マルチスライダ



■型式項目 **LSA-W21SM-I-400-□-T2-□-L**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
I:インクリメンタル	400:400W	730:730mm	T2:SCON	N:無し	S:3m	M:5m	X□□:長さ指定
メンタル仕様		3835:3835mm (135mm毎)	XSEL-P/Q				

※型式項目の内容は132ページをご参照ください。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 135mm単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-W21SM-I-400-□-T2-□-L	インクリメンタル	400	730 ~ 3835	1 ~ 2500	60	-	200	600	3

※上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

### オプション

名称	型式	参照頁	備考
原点リミットスイッチ	L	-	標準装備

注) ケーブルベアの位置を勝手違いにしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に180度回転させて設置して下さい。  
大型タイプは原点リミットスイッチ(L)が標準装備となります。

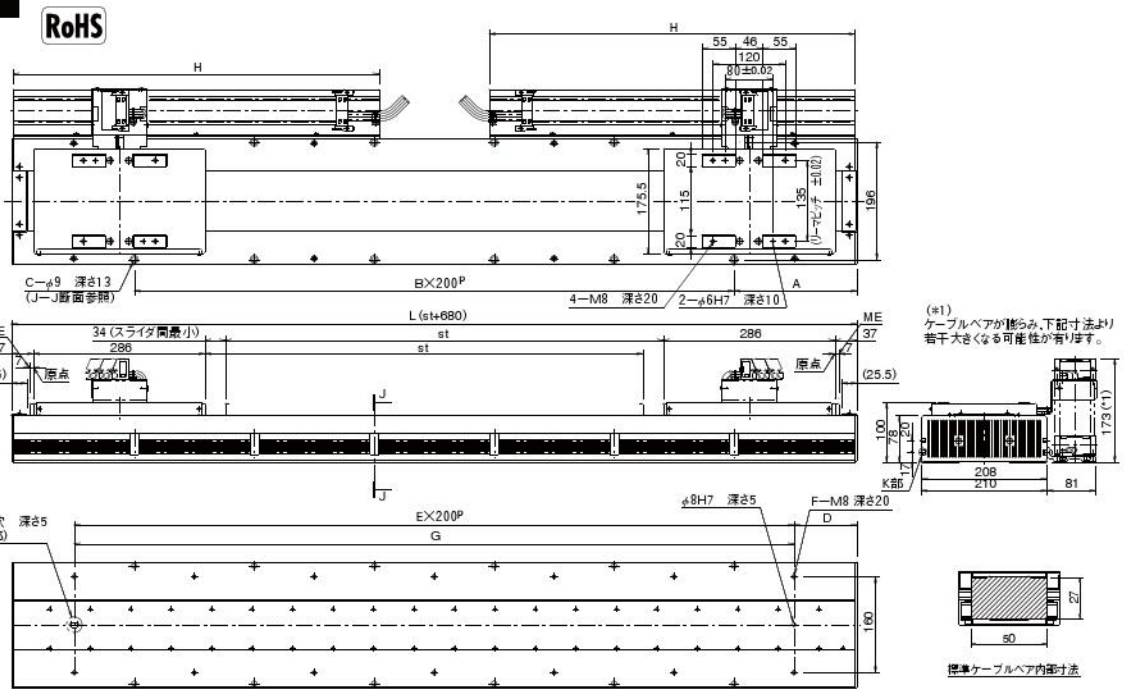
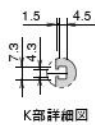
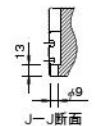
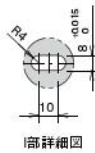
### 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	±0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
静的許容モーメント	巻末-Gをご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma: 128.7N・m Mb: 128.7N・m Mc: 128.7N・m
張り出し負荷長	Ma方向500mm以下 Mb・Mc方向500mm以下
ベース	材質:アルミ 黒色アルマイト処理
適応コントローラ	T2:SCON, XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度	0~40℃, 85%RH以下(結露無きこと)

### 寸法図

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME:メカニカルエンド SE:ストロークエンド

2次元 CAD 3次元 CAD



ストローク	730	865	1000	1135	1270	1405	1540	1675	1810	1945	2080	2215	2350	2485	2620	2755	2890	3025	3160	3295	3430	3565	3700	3835
L	1410	1545	1680	1815	1950	2085	2220	2355	2490	2625	2760	2895	3030	3165	3300	3435	3570	3705	3840	3975	4110	4245	4380	4515
A	205	72.5	140	207.5	75	142.5	210	77.5	145	212.5	80	147.5	215	82.5	150	217.5	85	152.5	220	87.5	155	222.5	90	157.5
B	5	7	7	7	9	9	9	11	11	11	13	13	13	15	15	15	17	17	17	19	19	19	21	21
C	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	40	40	40	44	44
D	105	172.5	40	107.5	175	42.5	110	177.5	45	112.5	180	47.5	115	182.5	50	117.5	185	52.5	120	187.5	55	122.5	190	57.5
E	6	6	8	8	8	10	10	10	12	12	12	14	14	16	16	16	18	18	18	20	20	20	22	22
F	14	14	18	18	18	22	22	22	26	26	26	30	30	30	34	34	34	38	38	38	42	42	42	46
G	1200	1200	1600	1600	1600	2000	2000	2000	2400	2400	2400	2800	2800	2800	3200	3200	3200	3600	3600	3600	4000	4000	4000	4400
H	610	680	760	830	900	970	1040	1120	1160	1240	1310	1380	1450	1500	1570	1640	1720	1790	1840	1910	1980	2050	2120	2200
質量 (kg)	57.0	61.0	65.0	69.0	73.0	77.0	81.0	85.0	89.0	93.0	97.0	101.0	105.0	109.0	113.0	117.0	121.0	125.0	129.0	133.0	137.0	141.0	145.0	149.0

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相 AC200V	→ P699
SCON	1軸	パルス列/ポジショナー	単相 AC200V	→ P665

(\*)XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。  
(\*)SCONで上記機種を動作する場合は2台必要となります。



(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細はP130をご参照下さい。水平設置以外(垂直、横立て、天吊り等)でのご使用は出来ませんのでご注意下さい。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さはSCONが最大20m、XSELが最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。  
(例 X08 = 8m)

# LSA-W21HS 大型タイプ 本体幅210mm

## 高推力タイプ シングルスライダ



■型式項目 **LSA-W21HS-I-1000-□-T2-□-□**

シリーズ	タイプ	エンコーダ種類	対応ドライバ出力	ストローク	適応コントローラ	ケーブル長	オプション
I	W21HS	インクリメンタル	1000W	895:895mm 1000W メンタル仕様 4000:4000mm (135mm毎)	T2: XSEL-P/Q	N:無し S: 3m M: 5m X□□:長さ指定	CT2:ケーブルペア取付2 CT3:ケーブルペア取付3 CT4:ケーブルペア取付4 L:原点リミットスイッチ(標準)

※型式項目の内容は132ページをご参照ください。

### 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 135mm単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-W21HS-I-1000-□-T2-□-□-L	インクリメンタル	1000	895 ~ 4000	1 ~ 2500	120	-	400	1200	3

※上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

### オプション

名称	型式	参照頁	備考
ケーブルペア取付方向	CT2	→ P134	取付方向2
	CT3	→ P134	取付方向3
	CT4	→ P134	取付方向4
原点リミットスイッチ	L	-	標準装備

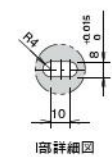
### 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
静的許容モーメント	巻末-6をご参照下さい
動的許容モーメント(注3)	Ma: 275.2N・m Mb: 275.2N・m Mc: 275.2N・m
張り出し負荷長	Ma方向 750mm以下 Mb・Mc方向 750mm以下
ベース	材質:アルミ 黒色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: XSEL-P/Q
ケーブル長(注4)	N:ケーブルなし S:3m M:5m X□□:長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40℃、85%RH以下(結露無きこと)

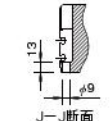
### 寸法図

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド

2次元 CAD 3次元 CAD



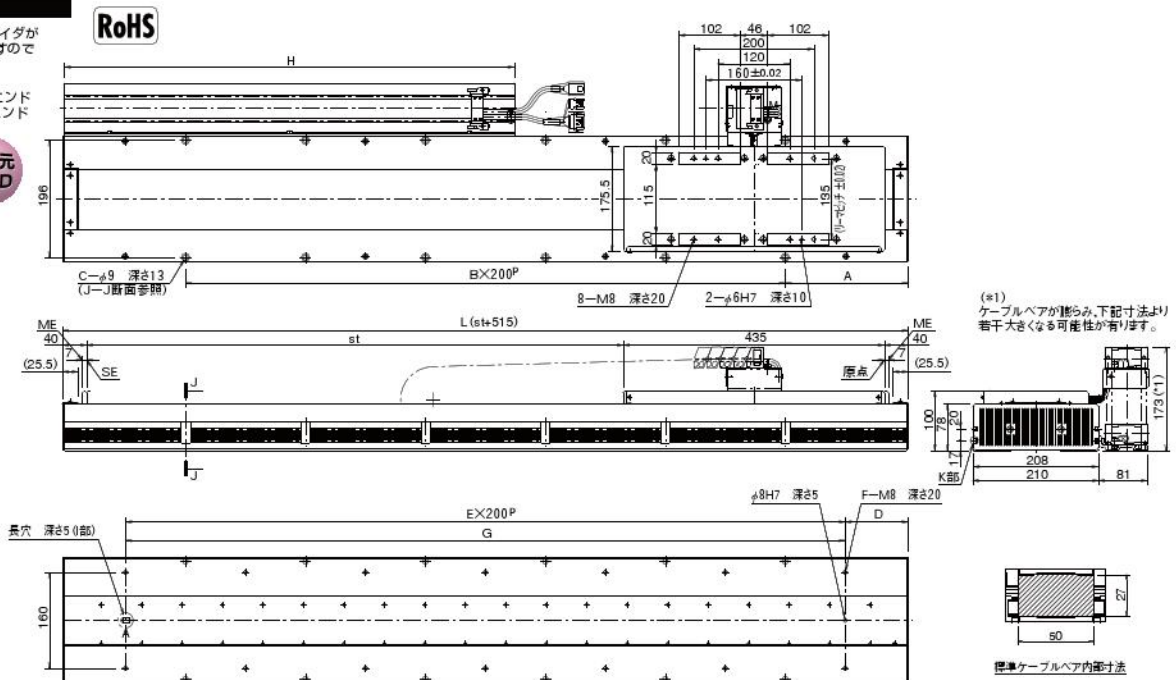
両側詳細図



J-断面



K部詳細図



ストローク	895	1030	1165	1300	1435	1570	1705	1840	1975	2110	2245	2380	2515	2650	2785	2920	3055	3190	3325	3460	3595	3730	3865	4000
L	1410	1545	1680	1815	1950	2085	2220	2355	2490	2625	2760	2895	3030	3165	3300	3435	3570	3705	3840	3975	4110	4245	4380	4515
A	205	72.5	140	207.5	75	142.5	210	77.5	145	212.5	80	147.5	215	82.5	150	217.5	85	152.5	220	87.5	155	222.5	90	157.5
B	5	7	7	7	9	9	9	11	11	11	13	13	13	15	15	15	17	17	17	19	19	19	21	21
C	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	40	40	40	44	44
D	105	172.5	40	107.5	175	42.5	110	177.5	45	112.5	180	47.5	115	182.5	50	117.5	185	52.5	120	187.5	55	122.5	190	57.5
E	6	6	8	8	8	10	10	10	12	12	12	14	14	14	16	16	16	18	18	18	20	20	20	22
F	14	14	18	18	18	22	22	22	26	26	26	30	30	30	34	34	34	38	38	38	42	42	42	46
G	1200	1200	1600	1600	1600	2000	2000	2000	2400	2400	2400	2800	2800	2800	3200	3200	3200	3600	3600	3600	4000	4000	4000	4400
H	760	830	900	970	1040	1120	1160	1240	1310	1380	1450	1500	1570	1640	1720	1790	1840	1910	1980	2050	2120	2200	2240	2320
質量 (kg)	50.0	54.0	58.0	62.0	66.0	70.0	74.0	78.0	82.0	86.0	90.0	94.0	98.0	102.0	106.0	110.0	114.0	118.0	122.0	126.0	130.0	134.0	138.0	142.0

### 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	単相/三相AC200V	→ P699

(※)XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。



ご注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
 (注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細はP130をご参照下さい。水平設置以外(垂直、横立て、天吊り等)でのご使用は出来ませんのでご注意ください。  
 (注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
 (注4) ケーブル長さは最大 30mです。長さ指定は m単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)

# LSA-W21HM

大型タイプ 本体幅210mm  
高推力タイプ マルチスライダ



■型式項目 **LSA-W21HM-I-1000-□-T2-□-L**

シリーズ — タイプ — エンコーダ種類 — 対応ドライバ出力 — ストローク — 適応コントローラ — ケーブル長 — オプション

I:インクリメンタル 1000: 420:420mm T2: XSEL-P/Q N:無し S:3m M:5m X□□:長さ指定  
メンタル仕様 1000W 3525:3525mm (135mm毎) 下配オプション表参照

※型式項目の内容は132ページをご参照ください。

## 型式/スペック

型式	エンコーダ種類	対応ドライバ出力 (W)	ストローク 135mm単位 (mm)	速度 (注1) (mm/s)	可搬質量 (注2)		定格推力 (N)	最大推力 (N)	最大加速度 (G) (注2)
					水平 (kg)	垂直 (kg)			
LSA-W21HM-I-1000-□-T2-□-L	インクリメンタル	1000	420 ~ 3525	1 ~ 2500	120	-	400	1200	3

※上記型式の□はストローク、□はケーブル長、□はオプションが入ります。

## オプション

名称	型式	参照頁	備考
原点リミットスイッチ	L	-	標準装備

注) ケーブルベアの位置を勝手道にしたい場合は、本体が左右対称ですので、本体を水平に180度回転させて設置して下さい。  
大型タイプは原点リミットスイッチ(L)が標準装備となります。

## 共通仕様

駆動方式	リニアサーボモータ
繰返し位置決め精度	± 0.005mm
ロストモーション	0.02mm以下
静的許容モーメント	巻末-Gをご参照下さい
動的許容モーメント (注3)	Ma: 275.2N・m Mb: 275.2N・m Mc: 275.2N・m
張り出し負荷長	Ma方向 750mm以下 Mb・Mc方向 750mm以下
ベース	材質:アルミ 黒色アルマイト処理
適応コントローラ	T2: XSEL-P/Q
ケーブル長 (注4)	N: ケーブルなし S: 3m M: 5m X□□: 長さ指定
使用周囲温度	0 ~ 40℃、85% RH以下 (結露無きこと)

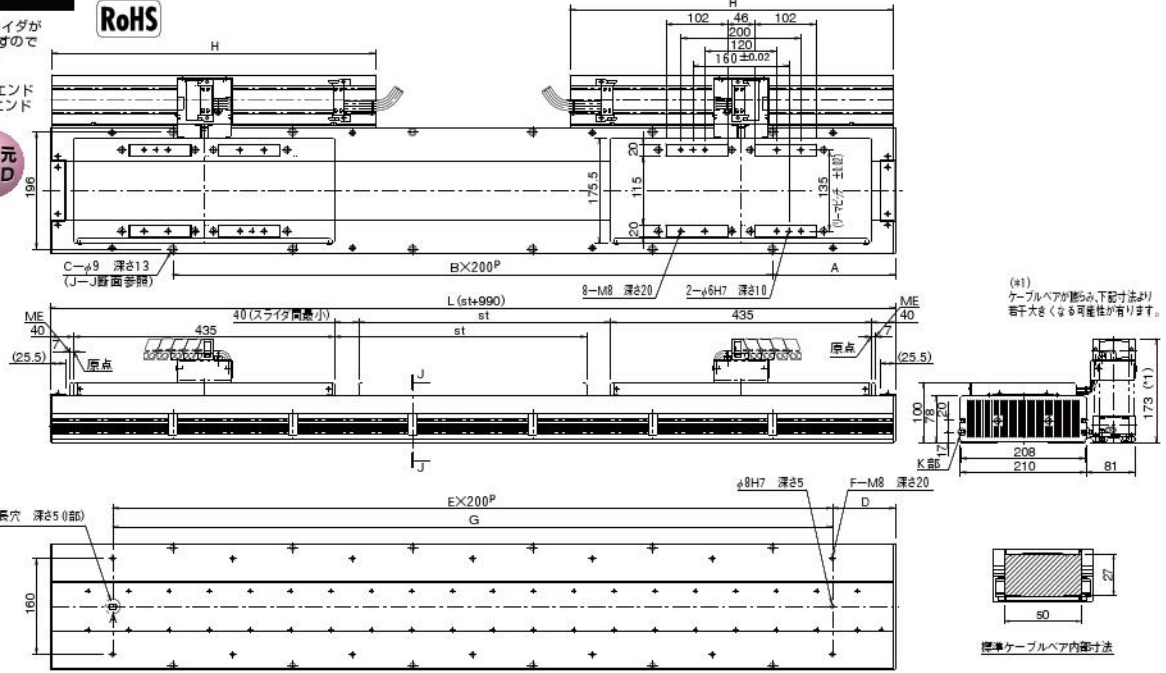
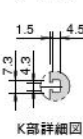
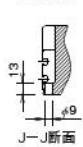
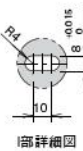
## 寸法図

※1 原点復帰時はスライダがMEまで移動しますので周囲物との干渉にご注意下さい。  
ME: メカニカルエンド SE: ストロークエンド



2次元 CAD

3次元 CAD



ストローク	420	555	690	825	960	1095	1230	1365	1500	1635	1770	1905	2040	2175	2310	2445	2580	2715	2850	2985	3120	3255	3390	3525
L	1410	1545	1680	1815	1950	2085	2220	2355	2490	2625	2760	2895	3030	3165	3300	3435	3570	3705	3840	3975	4110	4245	4380	4515
A	205	72.5	140	207.5	75	142.5	210	77.5	145	212.5	80	147.5	215	82.5	150	217.5	85	152.5	220	87.5	155	222.5	90	157.5
B	5	7	7	7	9	9	9	11	11	11	13	13	13	15	15	15	17	17	17	19	19	19	21	21
C	12	16	16	16	20	20	20	24	24	24	28	28	28	32	32	32	36	36	36	40	40	40	44	44
D	105	172.5	40	107.5	175	42.5	110	177.5	45	112.5	180	47.5	115	182.5	50	117.5	185	52.5	120	187.5	55	122.5	190	57.5
E	6	6	8	8	8	10	10	10	12	12	12	14	14	14	16	16	16	18	18	18	20	20	20	22
F	14	14	18	18	18	22	22	22	26	26	26	30	30	30	34	34	34	38	38	38	42	42	42	46
G	1200	1200	1600	1600	1600	2000	2000	2000	2400	2400	2400	2800	2800	2800	3200	3200	3600	3600	3600	3600	4000	4000	4000	4400
H	540	610	680	760	830	900	970	1040	1120	1160	1240	1310	1380	1450	1500	1570	1640	1720	1790	1840	1910	1980	2050	2120
質量 (kg)	65.0	69.0	73.0	77.0	81.0	85.0	89.0	93.0	97.0	101.0	105.0	109.0	113.0	117.0	121.0	125.0	129.0	133.0	137.0	141.0	145.0	149.0	153.0	157.0

## 適応コントローラ仕様

適応コントローラ	最大制御軸数	操作方法	電源電圧	掲載頁
XSEL-P/Q	6軸	プログラム	三相 AC200V	→ P699

(\*) XSEL-P/Qの5軸/6軸目に、上記機種を接続することは出来ません。



注意

(注1) ストロークが短い場合最高速度に到達しない場合があります。  
(注2) 最大可搬質量です。動作条件により可搬質量は異なります。詳細はP130をご参照下さい。水平設置以外(垂直、横立て、天吊り等)でのご使用は出来ませんのでご注意ください。  
(注3) 10,000km 走行寿命の場合です。  
(注4) ケーブル長さは最大30mです。長さ指定はm単位でご記入下さい。(例 X08 = 8m)

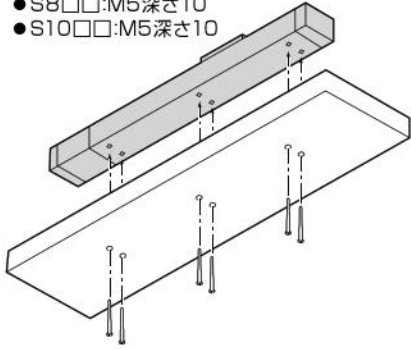
# リニアサーボアクチュエータシリーズ 本体取付方法・取付姿勢

## LSA シリーズ / LSAS シリーズ

### シャフトタイプ

■本体底面のネジ穴を使用して固定

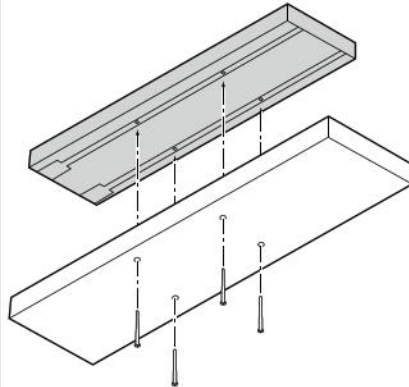
- S6□□:M4深さ10
- S8□□:M5深さ10
- S10□□:M5深さ10



### 扁平型

■本体底面のT溝を使用して固定

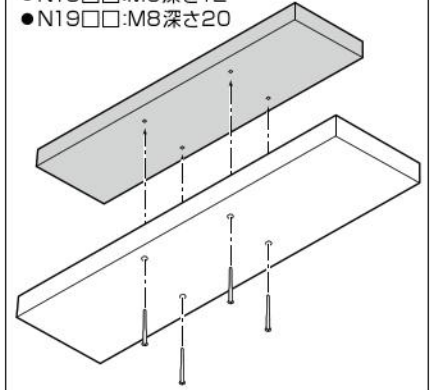
- L15SS:TナットM5(付属品)



### 小型、中型

■本体底面のネジ穴を使用して固定

- H8□□:M5深さ10
- N10□□:M6深さ12
- N15□□:M6深さ12
- N19□□:M8深さ20

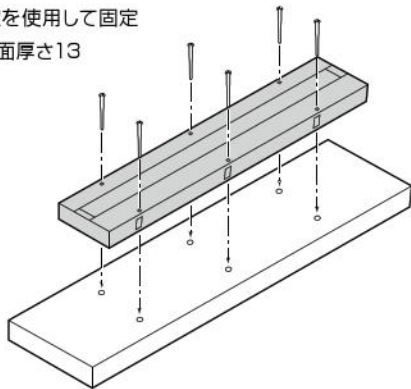


### 大型

当機種は、本体底面の貫通穴を使用して固定する方法と本体底面のネジ穴を使用して固定する方法を選択することが可能です。

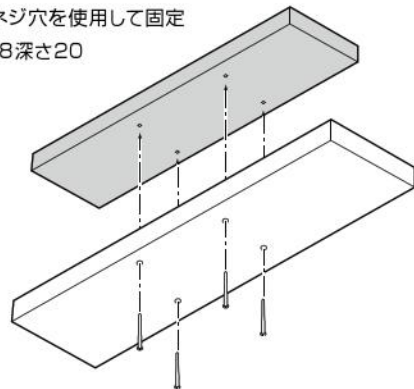
■本体底面の貫通穴を使用して固定

- W21□□:φ9 底面厚さ13



■本体底面のネジ穴を使用して固定

- W21□□:M8深さ20



### [ リニアサーボアクチュエータの取付姿勢について ]

○:設置可能    -:設置不可

取付姿勢							
シリーズ	タイプ		水平平置き設置	垂直設置	横立て設置	天吊り設置	
LSA	シャフトタイプ	S6SS、S6SM S8SS、S8SM S8HS、S8HM S10SS、S10SM S10HS、S10HM	○	-	○	-	
		小型タイプ	○	-	○	-	
		扁平タイプ	L15SS、L15SM	○	-	-	-
		中型タイプ	N10SS、N10SM N15SS、N15SM N15HS、N15HM N19SS、N19SM	○	-	-	-
		大型タイプ	W21SS、W21SM W21HS、W21HM	○	-	-	-
LSAS	中型タイプ	N10SS、N10SM N15SS、N15SM N15HS、N15HM	○	-	-	-	

# リニアサーボアクチュエータシリーズ メンテナンス品

## 機種別メンテナンス品型式一覧

シリーズ	タイプ	ステンレスシート	対応コントローラ	モータケーブル ※1 (モータロボットケーブル)	エンコーダケーブル ※1 (エンコーダロボットケーブル)	
LSA	シャフト タイプ	S6SS	ST-S6SS- (ストローク)	SCON-CA (P665) SSEL-C (P687) XSEL-P/Q (P699)		
		S6SM	ST-S6SM- (ストローク)			
		S8SS	ST-S8SS- (ストローク)			
		S8SM	ST-S8SM- (ストローク)			
		S8HS	ST-S8HS- (ストローク)			
		S8HM	ST-S8HM- (ストローク)			
		S10SS	ST-S10SS- (ストローク)			
		S10SM	ST-S10SM- (ストローク)			
		S10HS	ST-S10HS- (ストローク)			
		S10HM	ST-S10HM- (ストローク)			
	小型 タイプ	H8SS	ST-H8SS- (ストローク)		CB-X-MA□□□□ (P187)	CB-X3-PA□□□□ (標準仕様) (P188)
		H8SM	ST-H8SM- (ストローク)			
		H8HS	ST-H8HS- (ストローク)			
		H8HM	ST-H8HM- (ストローク)			
	扁平 タイプ	L15SS	(設定なし)			
		L15SM				
	中型 タイプ	N10SS	ST-N10SS- (ストローク)	SCON-CA (P665) SSEL-C (P687) XSEL-P/Q (P699)		
		N10SM	ST-N10SM- (ストローク)			
		N15SS	ST-N15SS- (ストローク)			
		N15SM	ST-N15SM- (ストローク)			
		N15HS	ST-N15HS- (ストローク)			
		N15HM	ST-N15HM- (ストローク)			
		N19SS	ST-N19SS- (ストローク)			
N19SM		ST-N19SM- (ストローク)				
大型 タイプ	W21SS	ST-W21SS- (ストローク)	SCON-CA (P665) XSEL-P/Q (P699)	CB-XMC-MA□□□□ (P187)	CB-X2-PLA□□□□ ※2 (リミットスイッチ付仕様) (P187)	
	W21SM	ST-W21SM- (ストローク)				
	W21HS	ST-W21HS- (ストローク)				
	W21HM	ST-W21HM- (ストローク)				XSEL-P/Q (P699)
LSAS	中型 タイプ	N10SS	ST-N10SS- (ストローク)	SCON-CA (P665) SSEL-C (P687) XSEL-P/Q (P699)	CB-X-MA□□□□ (P187)	CB-X1-PA□□□□ (標準仕様) (P188)
		N10SM	ST-N10SM- (ストローク)			
		N15SS	ST-N15SS- (ストローク)			
		N15SM	ST-N15SM- (ストローク)			
		N15HS	ST-N15HS- (ストローク)			
		N15HM	ST-N15HM- (ストローク)			

※1 モータケーブル及びエンコーダケーブルは、標準がロボットケーブル仕様となります。

※2 リミットスイッチ付のアクチュエータを動作する場合に使用するエンコーダケーブルです。(リミットスイッチの配線を内蔵しています)

IAI 製品

リニアサーボ  
アクチュエータクリーンルーム  
対応

防塵対応

直交  
ロボットディジタル  
ロボットI-Xシステム  
ロボット

コントローラ

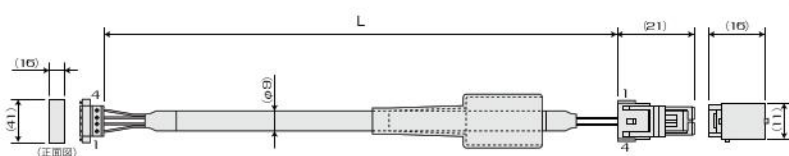
技術資料  
ダウンロード

## ケーブル

### モータケーブル (LSAシリーズ 大型タイプ用)

■型式 **CB-XMC-MA**□□□

※□□□はケーブル長さ(L)を記入、例)080=8m  
最大長さは、SCON/SSEL:20m、XSEL:30m



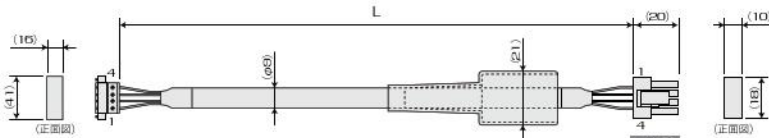
最小曲げR r=55mm以上(可動使用の場合)

配線	色	信号	No.	No.	信号	色	配線
1.25sq	緑	PE	1	1	U	赤	1.25sq (圧着)
	赤	U	2	2	V	白	
	白	V	3	3	W	黒	
	黒	W	4	4	PE	緑	

### モータケーブル (LSAシリーズ シャフト、小型、扁平、中型タイプ用、LSASシリーズ用)

■型式 **CB-X-MA**□□□

※□□□はケーブル長さ(L)を記入、例)080=8m  
最大長さは、SCON/SSEL:20m、XSEL:30m



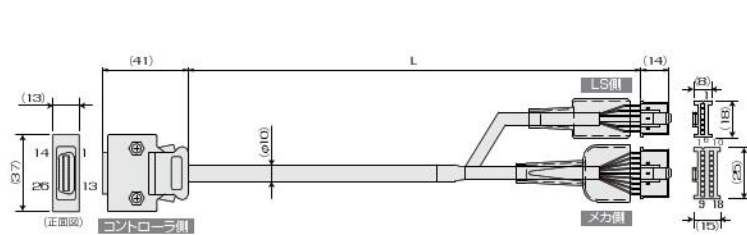
最小曲げR r=51mm以上(可動使用の場合)

配線	色	信号	No.	No.	信号	色	配線
0.75sq	緑	PE	1	1	U	赤	0.75sq (圧着)
	赤	U	2	2	V	白	
	白	V	3	3	W	黒	
	黒	W	4	4	PE	緑	

### エンコーダケーブル (LSAシリーズ 大型タイプ用)

■型式 **CB-X2-PLA**□□□

※□□□はケーブル長さ(L)を記入、例)080=8m  
最大長さは、SCON/SSEL:20m、XSEL:30m



最小曲げR r=58mm以上(可動使用の場合)

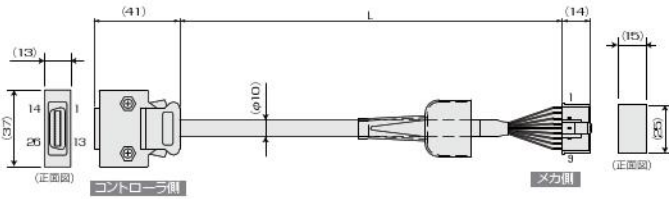
配線	色	信号	No.	No.	信号	色	配線
-	-	-	10	10	E24V	白/青	AWG26 (圧着)
白/緑	E24V	12	2	2	OV	白/黄	
白/青	OV	13	3	3	LS	白/赤	
茶/青	LS	26	4	4	CREEP	白/黒	
茶/黒	CREEP	25	5	5	OT	白/紫	
茶/赤	OT	24	6	6	RSV	白/灰	
茶/黒	RSV	23	9	9	-	-	AWG26 (圧着)
-	-	-	18	8	-	-	
-	-	-	19	7	-	-	
白/青	A+	1	1	1	A	白/青	
白/黒	A-	2	2	2	A	白/黄	
白/赤	B+	3	3	3	B	白/赤	
白/黒	B-	4	4	4	B	白/黒	
白/紫	Z+	5	5	5	Z	白/紫	
白/灰	Z-	6	6	6	Z	白/灰	
緑	SRD+	7	7	7	-	-	
黒	SRD-	8	8	8	-	-	
灰	BAT+	14	9	9	FG	トレン	
赤	BAT-	15	10	10	SD	タイダイ	
黒	VCC	16	11	11	SD	緑	
青	GND	17	12	12	BAT+	紫	
青	BKR-	20	13	13	BAT-	灰	
黄	BKR+	21	14	14	VCC	赤	
-	-	-	15	15	GND	黒	
-	-	-	16	16	-	-	
-	-	-	17	17	BK-	青	
-	-	-	18	18	BK+	黄	

シールドはフードにクランプ接続  
トレン線およびシールド線結  
(緑色の白 青は特色・総線の色を示す)

## エンコーダケーブル (LSAシリーズ シャフト、小型、扁平、中型タイプ用)

型式 **CB-X3-PA**□□□□

※□□□はケーブル長さ(L)を記入、例)080=8m  
最大長さは、SCON/SSEL:20m、XSEL:30m



最小曲げR r=58mm以上(可動使用の場合)

配線色	信号	No.	No.	信号	色	配線
-	-	10	1	A	白/青	
-	-	11	2	A-	白/青	
-	E24V	12	3	B	白/赤	
白/緑	0V	13	4	B-	白/赤	
白/タイプライ	LS	26	5	Z	白/紫	
-	CREEP	25	6	Z-	白/紫	
-	OT	24	7	LS+	白/タイプライ	
-	RSV	23	8	-	-	
-	-	9	9	FG	ドレン	
-	-	18	10	SD	タイプライ	
-	-	19	11	SD	紫	
白/青	A+	1	12	BAT+	紫	
白/青	A-	2	13	BAT-	灰	
白/赤	B+	3	14	VCC	赤	
白/赤	B-	4	15	GND	黒	
白/紫	Z+	5	16	LS-	白/緑	
白/紫	Z-	6	17	BK-	青	
タイプライ	SRD+	7	18	BK+	黄	
緑	SRD-	8				
紫	BAT+	14				
灰	BAT-	15				
赤	VCC	16				
黒	GND	17				
青	BKR-	20				
黄	BKR+	21				
-	-	22				

AWG26 (ハンダ付) (左側)

AWG26 (右側)

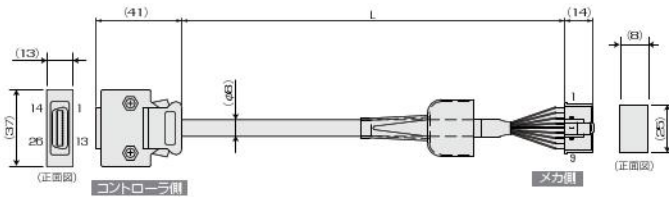
ドレン線およびシールド線組

シールドはフードにクランプ接続

## エンコーダケーブル (LSASシリーズ用)

型式 **CB-X1-PA**□□□□

※□□□はケーブル長さ(L)を記入、最大20mまで対応  
例)080=8m



最小曲げR r=44mm以上(可動使用の場合)

配線色	信号	No.	No.	信号	色	配線
-	-	10	1	BAT+	紫	
-	-	11	2	BAT-	灰	
-	E24V	12	3	SD	タイプライ	
-	0V	13	4	SD	紫	
-	LS	26	5	VCC	赤	
-	CREEP	25	6	GND	黒	
-	OT	24	7	FG	ドレン	
-	RSV	23	8	BK-	青	
-	-	9	9	BK+	黄	
-	-	18				
-	-	19				
-	A+	1				
-	A-	2				
-	B+	3				
-	B-	4				
-	Z+	5				
-	Z-	6				
タイプライ	SFD+	7				
紫	SFD-	8				
紫	BAT+	14				
灰	BAT-	15				
赤	VCC	16				
黒	GND	17				
青	BKR-	20				
黄	BKR+	21				
-	-	22				

AWG26 (ハンダ付)

AWG26 (左側)

AWG26 (右側)

ドレン線およびシールド線組

シールドはフードにクランプ接続

IAI 総合カタログ 2012  
ロボット  
リニアサーボ  
アクチュエータ  
クリーンルーム  
防滴対応  
取扱い  
ロボット  
デニールトックス  
ロボット  
IXSスカラー  
コントローラ  
技術資料